فهرس الإرسال الثاني

* السلسلة 1: المتتاليات العددية.

* السلسلة 2: دراسة نماذج من الدوال.

* السلسلة 3: - التناظر العمودي.

- الانسحاب.

الدوران.

- التحاكي.

- تساوى القياس.

- التشابه.

- تمثيل التحويلات في المستوي المركب.

* السلسلة 4: - الانسحاب في الفضاء.

- التحاكي في الفضاء.

- الدوران حول محور.

- التناظر بالنسبة إلى مستو.

* السلسلة 5: - الدوال الأصلية.

- الدوال اللوغاريتمية و الدالة الأسية

السلسلة 6: - مركز المسافات المتناسبة.

المتتاليات العددية

فهرس السلسلة 1

تتضمن هذه السلسلة درسا واحدا هو:

المتتاليات العددية

المتتاليات العددية

الهدف من الدرس: دراسة تطبيقات خاصة.

المدة اللازمة لدارسته: 10 ساعات.

السدروس التبي ينبغي السرّجوع إليها: الدوال والتطبيقات، النهايات، مجموعة الأعداد الطبيعة، البرهان بالتراجع.

المراجع: كتاب الرياضيات 3 ث / ع + ر

المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- 1 عموميات على المتتاليات العددية.
 - 2 المتتاليات الحسابية.
 - 3 المتتاليات الهندسية.
 - 4 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 5 الأجوبة.

1- عمومیات:

1 - 1 - تعریف:

لتكن المجموعة مج حيث (مج
$$\subseteq \underline{d}$$
). نسمي متتالية عددية كل تطبيق تا : مج \rightarrow ج ن \mapsto تا (ن)

أمثلة:

* التطبيق تا : ن → تا (ن) = ن ²+2ن هو متتالية عددية معرفة في ط.

*التطبيق تا : ن \longrightarrow تا(ن) = $\sqrt{2-4}$ ن هو متتالية عددية معرفة في المجموعة $\{0\}$.

فإذا أعتبرنا مج =ط فإن:

$$_{0}$$
ح = (0) نے \leftarrow 0
 $_{1}$ ح = (1) نے \leftarrow 1
 $_{2}$ ح = (2) نے \leftarrow 2

نٰ ← تا (ن) = ح

تسمى الأعداد الحقيقية σ_0 ، σ_1 ، σ_2 ، حدود المتتالية ويسمى المحد : σ_0 ، الحد العام للمتتالية ويكون عادة تركيبا جبريا بدلالة ن وهو الذي يُعرف المتتالية.

ملاحظة:

نرمز للمتتالية بالرمز $\left(-\frac{1}{2} \right)_{i\in A}$ أو $\left(-\frac{1}{2} \right)_{i\in A}$ اختصاراً.

1 - 2 - المتتالية المنتهية و غير المنتهية:

[الا كانت مج مجموعة منتهية تكون (-1) متتالية منتهية.

مثال:

المتتالية العددية التي حدها معرّف كما يلي : ح $\sqrt{5}$ هي متتالية منتهية لأن المتتالية العددية التي حدها معرّف من أجل ن > 5 وبالتالي حدود المتتالية هي : ح $_0$ ، ح $_1$ ، ح $_2$ ، ح $_3$ معرّف من أجل ن > 5 وبالتالي حدود المتتالية هي : ح $_1$ ، ح $_2$ ، ح $_3$ حيث مج = { 0.1.2،3،4.5 }

و هي مجموعة منتهية.

* إذا كانت مج = و مج مجموعة غير منتهية تكون (-) متتالية غير منتهية.

مثال: المتتالية العددية التي حدها العام معرّف كما يلي:

 \forall ن \in $\underline{4}^*: \sigma_0 = (-1)^0$ ، هي متتالية غير منتهية.

1 - 3 - المتتالية التراجعية:

وهي تعرف بالإضافة إلى العلاقة (*) بحدها الأول.

$$\left\{
 \begin{array}{l}
 1 = 1 \\
 \hline
 3 + 1 \\
 1 = 2
 \end{array}
 \right\}$$
 عرفة كما يلي : (z_{0}) معرفة كما يلي : (z_{0})

 $5=3+2=3+_{1}=2=_{2}=$ لدينا: ح

$$13 = 3 + 10 = 3 + {}_{2} z^{2} = {}_{3} z$$

. $29 = 3 + 26 = 3 + 3^{2} = 4^{2}$

1 - 4 - إتجاه تغيرات متتالية عدية:

بما أن كل متتالية عددية هي تطبيق ونعلم أن كل تطبيق دالة فنستطيع أن نطبق عليها خواص الدالة:

□ المتتالية الثابتة:

تكون (ح) متتالية ثابتة إذا وفقط إذا وجد عدد حقيقي البحيث:

* المتتالية المتزايدة:

تكون (ح) متتالية متزايدة إذا وفقط إذا كان :
$$\forall$$
 ن \in مج $: \sigma_{0+1} \geq \sigma_{0+1}$

مثال: (ح) متتالية عددية معرفة بحدها العام كما يلي: ح =
$$8$$
 ن + 5

$$8 + 3 = 5 + (1 + 1) + 5 = 8 + 3 = 8$$

إذن (ح) متتالية متزايدة.

* المتتالية المتناقصة:

تكون (ح) متتالية متناقصة إذا وفقط إذا كان:

مثال : المتتالية المعرّفة من أجل ن $\mathbf{E} = \frac{1}{\mathbf{E}}$ هي متتالية متاقصة. ن

* المتتالية المحدودة من الأعلى:

تكون (ح) متتالية محدودة من الأعلى إذا وفقط إذا وجد عدد حقيقي α بحيث :

مثال : المتتالية (ح) التي حدها العام : ح = -8ن + 4 .

محدودة من الأعلى بالعدد 4 لأن:

. $4 \geq 4 + 3 = 3$ ن و $4 \leq 4$

* المتتالية المحدودة من الأسفل:

تكون (ح $_{0}$) متتالية محدودة من الأسفل إذا وفقط إذا وجد عدد حقيقي β بحيث:

$$eta$$
ن ϵ مج $:$ ح $_{_{
m C}} \geq eta$

1 + 2 = 2ن + 1 . المتتالية (ح) التي حدها العام : ح

محدودة من الأسفل بالعدد 1 لأن:

 $1 + 2 \ge 1 : \Delta \rightarrow \forall$

مثال 2: المتتالية (ح) التي حدها العام: ح = تجب 5ن.

محدودة من الأسفل بالعدد -1 و من الأعلى بالعدد 1 لأن:

∀ ن ∈ ط : -1 ≤ تجب 5 ن ≤ 1 .

1 - 5 - المتتالية المتقاربة و المتتالية المتباعدة:

• نهایة متتالیة عددیة:

تعریف:

ليكن ل عدد حقيقي و $(- \frac{1}{2})$ متتالية عددية، نقول أن $(- \frac{1}{2})$ متتالية متقاربة إذا وفقط إذا تحقق ما يلي:

$$\forall \exists \in \mathcal{F}_{+}^{*}$$
 ، کان $\in \{ (1, 1), (2, 1), (3,$

$$\frac{1-2}{\frac{5}{1}} = \frac{1}{5}$$
 عدیة حیث : حن = $\frac{1}{5}$

لدينا نها $= \frac{2}{0}$. (نهاية محدودة). إذن $= \frac{2}{0}$. (نهاية محدودة). إذن $= \frac{2}{0}$. الدينا نها $= \frac{2}{0}$

□ المتتالية المتباعدة:

تعریف:

إذا كانت (-5) متتالية غير متقاربة نقول أنها متباعدة أي (إذا كانت نها $-\infty$ نها $-\infty$ أو ليس للمتتالية نهاية). $-\infty$

مثال:

* ح $_{ij} = -8$ ن + 7، نها ح $_{ij} = -\infty$. إذن (ح $_{ij}$) متتالية متباعدة. *

 $= (-1)^{0}$. المتتالية $(-1)^{0}$. المتتالية الم

نظرية 1:

إذا كانت المتتالية (-5) متزايدة ومحدودة من الأعلى بالعدد ب فإنها متقاربة نحو العدد ل حيث ل \leq ب .

$$\frac{5+04}{3+02} = \frac{5+04}{3+02} = \frac{1}{3+02} = \frac{1}{3$$

نظرية 2:

إذا كانت (-1) متتالية متناقصة ومحدودة من الأسفل بالعدد 1 فإنها متقاربة نحو العدد 1 حيث 1 .

 $\cdot \frac{1}{-}$ متتالیهٔ عددیهٔ حیث ح ن $\cdot \frac{1}{0}$

 $\forall i \in \underline{d}$ * فإن: $0 \le \frac{1}{\cdot}$. إذن المتتالية (ح) محدودة من الأسفل بالعدد صفر، و هي ن وط متتالية متناقصة. إذن (ح) متتالية متقاربة نحو عدد ل (مع $0 \ge 0$)

2 - المتتالية الحسابية:

2 - 1 - تعریف:

نسمي متتالية حسابية كل متتالية عددية يكون فيها : \forall ن \in \underline{d}^* : $\neg d$ = $\neg d$ + d . حيث d عدد حقيقي ثابت يُدعى أساس المتتالية الحسابية.

مثال 1:

الأعداد الطبيعية هي حدود متتالية حسابية أساسها د = 1

وهكذا . . .

د 2 مثال

المتتالية (حن) التي حدها العام : حن = 5 + 8ن .

2 - 2 - إتجاه تغيرات متتالية حسابية:

حسب تعريف المتتالية الحسابية لدينا:

$$\forall$$
 ن \in \underline{d}^* : ح = ح + د . و منه ح - ح - ح - د .

إذا كان د> 0 تكون المتتالية الحسابية متتالية متزايدة.

إذا كان د< 0 تكون المتتالية الحسابية متتالية متناقصة.

إذا كان د = 0 تكون المتتالية الحسابية متتالية ثابتة.

: -3-2

لتكن $(_{5})$ متتالية حسابية حدها الأول $_{1}$ وأساسها د .

دودها هي : ح $_1$ ، ح $_2$ ، نستطيع كتابة ما يلي :

$$z_1 = z_1 + \epsilon$$

$$2 + _{1}z = _{2}z + _{2}z = _{3}z$$

$$3 + _{1}z = _{3}z + _{4}z$$

نلاحظ أن : ح = -1 (-1) د . و لنبرهن صحة هذه المساواة من أجل كل ن من ط

- * بالتراجع .
- - * نفرض أن المساواة صحيحة من أجل العدد الطبيعي ن = ك أي :

و نبر هن أن المساواة صحيحة من أجل العدد الطبيعي ن = ك + 1 أي :

$$\Delta_{b+1} = \Delta_{b+1} + \Delta_{b}$$

إذن المساواة صحيحة من أجل ن = ك + 1 . فهي إذن صحيحة من أجل كل ن من \underline{d} *.

ملاحظة 1:

إذا كان = 0 هو الحد الأول للمتتالية الحسابية = 0 التي أساسها د فإن حدها العام عليه كما يلي :

و بإمكانية إثبات ذلك بالتراجع.

ملاحظة 2:

إذا كانت مج = $\frac{d}{dt}$ ، نجد أن الحد العام للمتتالية الحسابية هو : ح = $\frac{d}{dt}$ + ن د إذا كانت مج = $\frac{d}{dt}$ ، نجد أن الحد العام للمتتالية هو : ح = $\frac{d}{dt}$ + ($\frac{d}{dt}$ - 1) د .

ملاحظة 3:

إذا كان ح هو الحد الأول للمتتالية الحسابية (ح) فإن حدها العام هو : ح = ح + (ن - ه) د.

2 - 4 - نهایة متتالیة حسابیة:

(-1) متتالية حسابية حدها الأول -1 و أساسها د . نعلم أن : -1 + (-1) د . ومنه فإن نهاية هذه المتتالية تتوقف على إشارة الأساس د .

- \bullet الإذا كان د>0 فإن و نهاحي 0
- إذا كان د< 0 فإن = نها حي = $-\infty$.
 - $|\vec{k}| \ge 0$ فإن = $|\vec{k}| \le 0$ فإن $|\vec{k}| = 0$

الخلاصة: المتتالية الحسابية هي متتالية متباعدة لأن:

2 - 5 - خاصية ثلاثة حدود متتابعة من متتالية حسابية:

وهذا يعني أن الأعداد l ، l ، l ، l ، l ، l ، l . اذن :

تكون الأعداد l ، l

يُسمى العدد ب الوسط الحسابي للعددين او ج.

: حساب مجموع ن حد الأولى من متتالية حسابية :

$$\int_{0}^{\infty} dt = \int_{0}^{\infty} dt = \int_{0}^{\infty} dt$$

$$2 + {}_{1}z = {}_{3}z$$

$$2 + {}_{1}z = {}_{4}z$$

$$3 + {}_{1}z = {}_{4}z$$

$$. 2 + {}_{1}z = {}_{3}z$$

$$(1) \qquad \cdot \left[2 \left(1 - 0 \right) + \left(2 + 1 \right) + \cdots + \left(2 + 1 \right) + \left(2 + 1 \right) + \left(2 + 1 \right) \right) = 0$$

$$A_{ij} = A_{ij} + A$$

(2)
$$\cdot [2(1-i) - 2(1-i) + ... + (2(1-i) + (2(1-i) + ... + (2(1-i) + ... + (2(1-i) + ... + (2(1-i) + ... + .$$

بجمع المساواتين (1) و (2) طرف لطرف ينتج:

$$(z_1 + z_2) + \dots + (z_1 + z_2) + (z_1 + z_2) = 2$$

$$\cdot (z + z) = 0$$
 و منه مج $z = 0$ درح $z + z$

وهو مجموع ن حد الأولى من متتالية حسابية حدها الأول ح $_{1}$ وأساسها د .

• ملاحظة:

مثال:

$$\left\{
 \begin{array}{c}
 2 = 1 \\
 \hline
 0
 \end{array}
 \right\}$$
 المعرفة كما يلي : $\left\{
 \begin{array}{c}
 0 \\
 \hline
 0 \\
 \hline
 \end{array}
 \right\}$

أحسب مجموع الحدود الأربعة وعشرون ثم عين الحد العام لهذه المتتالية بدلالة ن

نالحظ أن ح
$$-$$
 ح $-$ الذن (ح) متتالعة حسابية أساسها $c=7$. لدينا مج $\frac{\dot{c}}{2}$ مج $\frac{\dot{c}}{2}$ مج $\frac{\dot{c}}{2}$

.600 = (50) 12 = [46+4] 12 = [2 (1-24) + (2) 2]
$$\frac{24}{2}$$
 الإذن معنى $\frac{24}{2}$ الإذن $\frac{24}{2}$ ال

: - 7 - 2

• لتكن (حن) متتالية حسابية عدد حدودها فرديا في هذه الحالة نختار عموما الحد الأوسط س فتكون هذه الحدود هي:

مثال: متتالية حسابية تتكون من 5 حدود فإذا علمت أن مجموعها يساوي 15 ومجموع مربعاتها يساوي 65. فما هي هذه الحدود؟

الحل: بما أن عدد الحدود فردي، نختار الحد الأوسط س فتكون الحدود هي:

(1)
$$15 = (2 + \omega) + (\omega + \omega) + (\omega - \omega) + (2 - \omega) + (2 - \omega) = 15$$

(2)
$$65 = {}^{2}(2 + \omega) + {}^{2}(\omega + \omega) + {}^{2}(\omega - \omega) + {}^{2}(\omega - \omega) + {}^{2}(\omega - \omega)$$

. 3 = 0 من (1) من عنتج 5 س

نعوض س بقيمتها في (2) فينتج:

- $\overline{2}\sqrt{2}+3$ ، $\overline{2}\sqrt{2}+3$ ، 3، $\overline{2}\sqrt{2}-3$ ، $\overline{2}\sqrt{2}-3$ الحدود هي $\overline{2}\sqrt{2}+3$
- $\overline{2}$ لاء -3، $\overline{2}$ الحدود هي $\overline{2}$ الحدود هي $\overline{2}$ الحدود هي $\overline{2}$ الحدود على -3، $\overline{2}$

لتكن (ح) متتالية حسابية عدد حدودها زوجيا. في هذه الحالة نختار عموما الحدين الأوسطين هما: w-c و w-c و w-c فتكون حدود المتتالية هي:

....، س -3 د، س - د، س + د، س + 3 د،

حبث الأساس هو 2 د.

مثال:

متتالية حسابية منتهية مكونة من 4 حدود إذا علمت أن مجموع هذه الحدود يساوي 16 و مجموع مربعاتها يساوي 84، عيّن هذه الحدود .

(1)......
$$16 = (3+\omega) + (\omega+\omega) + (\omega-\omega) + (3-\omega) = 16$$

(2)......
$$84 = {}^{2}(3+\omega) + {}^{2}(\omega+\omega) + {}^{2}(\omega-\omega) + {}^{2}(\omega-\omega)$$

$$4 = 0$$
 من (1) ينتج 4 س $= 16$ ومنه س

نعوض س بقيمتها في (2) ينتج:

$$84 = {}^{2}(3+4) + {}^{2}(3+4) + {}^{2}(3-4) + {}^{2}(3-4)$$

و منه د
$$^2 = 1 \Leftrightarrow c = 1$$
 أو $c = -1$.

- لمّا د = 1 المتتالية هي : 1 ، 3 ، 5 ، 7 .
- لمّا د = -1 المتتالية هي : 7 ، 5 ، 7 ، 6 ، 1 .

3- المتتالية الهندسية:

: - 1 - تعریف

نسمى متتالية هندسية كل متتالية عددية يكون فيها:

$$\forall$$
 ن \in $\stackrel{*}{=}$ $\stackrel{*$

المتتالية.

مثال 1:

الأعداد : 4 ، 8 ، 16 ، 32 ، 64 هي حدود متتالية هندسية أساسها ر = 2

مثال 2 :

$$(-5)$$
 متتالیة معرفة ب $= 5$ ، ن $\in \underline{d}^*$.

$$^{\circ}$$
 لدينا : $_{0.15}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$ $^{\circ}$

: حساب الحد العام لمتتالية هندسية -2-3

(ح) متتالية هندسية حدها الأول ح $_{\rm I}$ وأساسها رغير معدومين .

لدينا:

- هذه المساواة صحيحة من أجل ن = 1 لأن ح = ح . \cdot = ح
 - نفرض أن المساواة صحيحة من أجل العدد طبيعي ن = ك أي :

$$\mathbf{z}_{\mathbb{L}} = \mathbf{z}_{1} \cdot \mathbf{z}_{1}$$

ونُبرهن أن المساواة صحيحة من أجل ن = ك + 1 أي :

$$\mathbf{z}_{1} = \mathbf{z}_{1} \cdot \mathbf{z}_{1}$$

 2 لدينا ح $_{0+1}$ = ح $_{0}$. ر = ح $_{1}$. ر = ح $_{1}$. ر

إذن المساواة ح = ح $_1$. ر $^{-1}$ صحيحة من أجل ن = ك + 1 ، فهي صحيحة من أجل كل ن من كِ*.

ملاحظة:

إذا كان ح هو الحد الأول للمتتالية الهندسية (ح) التي أساسها رفإن حدّها العام ح

بإمكانك إثبات ذلك بالتراجع.

3 - 3 - إتجاه تغيرات متتالية هندسية:

(ح) متتالية هندسية حدها الأول ح وأساسها رغير معدومين .

$$(1 - y)^{2-i} = z_1 \cdot (1 - y)^{2-i} \cdot z_1 = z_1 \cdot z_1 \cdot z_1 = z_$$

 $(1-1)^{2-1}$ نلاحظ أن إشارة هذا الفرق ح-3 تتوقف على إشارة ح1 و را (-1).

• إذا كان ر = 1 فإن المتتالية (ح) تكون ثابتة.

- إذا كان ر< 0 فإن المتتالية (ح) تكون غير رتيبة.
- إذا كان ر> 0 فإن إشارة الفرق تتوقف على إشارة ح و را (-1) .
 - إذا كان ح $_{1}>0$ و $_{2}<0<0$ فإن المتتالية متناقصة .
 - إذا كان ح $_{1} < 0$ و $_{2} < 0$ ح ا فإن المتتالية متزايدة .
 - إذا كان ح $_{1} > 0$ و ر $_{2} > 1$ فإن المتتالية متزايدة .
 - إذا كان < 0 و ر < 1 فإن المتتالية متناقصة .

3 - 4 - خاصية ثلاثة حدود متتابعة من متتالية هندسية:

إذا كانت الأعداد غير المعدومة ، ب ، جـ ثلاثة حدود متعاقبة من متتالمية هندسية أساسها ر . فإن :

 2 ب = ا. ر ، جـ = ر . ب ، ر 2 . او منه ا جـ = ب

والعكس إذا كانت الأعداد غير المعدومة | ، ب ، ج تحقق | ج | فإن :

$$\frac{2}{\rho} = \frac{1}{\rho} = \frac{1}{\rho} \cdot \frac{1}{\rho} = \frac{2}{\rho} = \frac{1}{\rho}$$

فإنه يكون: ب = ر١٥ و ج = ب٠ر .

وهذا يعني أن الأعداد l ، l ، l ، l ، l وهذا يعني أن الأعداد l ، l ، l ، l وهذا يعني أن الأعداد l ، l ، l ، l الإن l

تكون الأعداد غير المعدومة l ، ρ ، ρ ، ρ ، ρ بهذا الترتيب حدود متتابعة من متتالية هندسية إذا وفقط إذا كان : ρ = l . ρ .

يُسمى العدد ب الوسط الهندسي للعددين او ج.

3 - 5 - حساب مجموع ن حد الأولى من متتالية هندسية:

(-,) متتالية هندسية حدّها الأول -, وأساسها ر

نسمي مج مجموع نحد الأولى من هذه المتتالية:

 \cdot لدینا : مج = ح + ح + ح + ح + ح

(1)
$$^{1-\upsilon}$$
, $_{1}z^{+}$, 3 , $_{1}z^{+}$, 2 , 2 , 2 , 2 , 3 , 2

نضرب طرفي المساواة (1) في ر (ر \neq 0).

لنحسب الفرق ر مج - مج .

$$\Delta = \begin{pmatrix} 1 - 1 \end{pmatrix} - d_1 \begin{pmatrix} 1 - 1 \end{pmatrix}$$

إذا كان ر ≠ 1 فإن

$$\frac{-1}{1-1} = \frac{-1}{1-1}$$
مج = $\frac{-1}{1-1}$ مج = $\frac{-1}{1-1}$ مج هو المجموع و َح الحد الأول و َر الأساس .

• إذا كان c = 1 فإن مج = ن ح .

ملاحظة: إذا كان الحد الأول هو ح
$$_0$$
 فإن:
$$\frac{1}{1-\sqrt{1-1}}$$
 مج $_0 = \frac{1}{1-1}$

: - 6 - 6 - نهایة متتالیة هندسیة

$$(z_0)$$
 متتالیة هندسیة حیث $z_0 = z_1 \cdot c^{0-1}$ و $z_1 \neq 0$.

.
$$0 < 1$$
 فإن نها ح $1 < \infty$ بذا كان ح $0 < 1$ فإن نها ح $0 < 1$ فإن نها ح $0 < 1$

$$0>$$
 و نها ح 1 و $0>$ و 1 و 1

• إذا كان ر
$$=1$$
 يكون ح $=$ ح $_1$ ومنه = نها ح $=$ نها ح \to

$$\infty + = 0$$
 نها رُ $= + \infty$ نها رُ $= + \infty$. نها رُ $= + \infty$

$$0=\frac{1-\dot{\upsilon}}{\upsilon}$$
ومنه نها ر $\dot{\upsilon}=\frac{1}{\dot{\upsilon}}=0$ ، إذن نها ح $\dot{\upsilon}=0$

- إذا كان -1 < c < 0 لدينا في هذه الحالة 0 < |c| < 1 ومنه نها |c| < 0 لدينا في هذه الحالة 0 < |c| < 1
- إذا كان ر≤ -1 المتتالية لا تقبل نهاية لأن حدودها لا تحتفظ بإشارة ثابتة.

: 7 - 7 - نتائج

مثال:

متتالية هندسية عدد حدودها 3 حيث مجموع هذه الحدود يساوي 36.75 وجداؤها يساوى 343. أوجد هذه الحدود.

الحل:

$$.\frac{1}{4}=0$$
 لدينا $.\frac{7}{4}=0$ ومنه نجد ر $.\frac{7}{4}=0$ أو ر $.\frac{7}{4}=0$ لما ر

• لتكن (حي) متتالية هندسية عدد حدودها زوجيا في هذه الحالة نختار عموماً الحدين الأوسطين $\frac{w}{c}$ ، w ،

4- تمارين التصحيح الذاتي:

- $_{1}$ أحسب: ح $_{0}$ ، ح $_{1}$ ، ح $_{2}$ ، ح $_{3}$
 - 2 بين أن المتتالية (ح) متزايدة .
 - 3 أوجد نها حن· ن→+∞
- = 2 (() متتالية عددية معرفة كما يلي

$$2 = 0$$

$$1 + 0$$

$$0$$

$$0$$

$$0$$

$$0$$

$$0$$

$$0$$

- (2) متتالية عددية معرفة كما يلي : \forall ن \in d : 2 ح 1.
 - 1 بيّن أن (ي) متتالية هندسية يُطلب تعيين أساسها.
- 2 أحسب 2 بدلالة ن ثم استنتج ح، ما هي نهاية ح عندما ن يؤول إلى ∞ ?

5 - أجوبة التصحيح الذاتى:

5 - 1 - باستعمال عبارة الحد العام نجد أن:

$$1 = \frac{1 - (2 \times 2)}{1 + 2} = {}_{2} \zeta \cdot \frac{1}{2} = \frac{1 - (1 \times 2)}{1 + 1} = {}_{1} \zeta \cdot 1 - \frac{1 - (0 \times 2)}{1 + 0} = {}_{0} \zeta$$
$$\cdot \frac{7}{5} = \frac{1 - (4 \times 2)}{1 + 4} = {}_{4} \zeta \cdot \frac{5}{4} = \frac{1 - (3 \times 2)}{1 + 3} = {}_{3} \zeta$$

2 - مهما يكن العدد الطبيعي ن لدينا:

$$\frac{3}{(2+i)(1+i)} = \frac{1-i2}{1+i} - \frac{1-(1+i\times 2)}{1+(1+i)} = \sum_{i=1}^{n} -\frac{1-(1+i\times 2)}{1+(1+i)}$$

. وبما أن : $\frac{3}{(3+1)(3+2)}$ فإن المتتالية (3+1)(3+2)

3 - عندما يؤول ن إلى + ∞ لدينا : (2 ن - 1) يؤول إلى + ∞ و (ن + 1) يؤول إلى + ∞ و هذه إحدى حالات عدم التعيين.

$$2 = \frac{\dot{0}}{\dot{0}}$$
 الإن $2 = \frac{1 - \dot{0}}{\dot{0}}$ الإن $2 = \frac{1 - \dot{0}}{\dot{0}}$ الإن $0 = \frac{1 - \dot{0}}{\dot{0}}$ الإن $0 = \frac{1 - \dot{0}}{\dot{0}}$

-2-5

1 - لدينا من أجل كل عدد طبيعي ن:

إذن (2) متتالية هندسية أساسها $\frac{1}{2}$ وحدها الأول

$$1 = 1 - {}_{0} = {}_{0}$$

 $1 = \frac{1}{2}$ وحدها الأول ي = 1 - بما أن (ي) متتالية هندسية أساسها

$$\overset{\circ}{\left(\frac{1}{2}\right)} = \overset{\circ}{\left(\frac{1}{2}\right)} \times 1 = \underbrace{\circ}_{\circ} : \overset{\circ}{\circ}$$
فإن

$$\frac{\dot{0}}{2} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 = 1 + \dot{0} = \dot{0} = \dot{0}$$
($0 = \left(\frac{1}{2}\right)$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 = 1 + \dot{0} = \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 = 1 + \dot{0} = \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 = 1 + \dot{0} = \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 + \dot{0} + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 + \dot{0} + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 + \dot{0} + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 + \dot{0} + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 + \dot{0} + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) + 1 + \dot{0} + 1 = 1 + \dot{0} = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) - 1 + \dot{0} + 1 = 1 + \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) - \dot{0} + 2 = \dot{0}$$

$$\frac{\dot{0}}{0} \left(\frac{1}{2}\right) - \dot{0} + 2 = \dot{0}$$

فهرس السلسلة 2

تتضمن هذه السلسلة درسا واحدا هو:

دراسة نماذج من الدوال

دراسة نماذج من الدوال

I - الدوال الناطقة:

$$\frac{1-\omega^2}{5-\omega^3} \leftarrow \omega : \omega - (1)$$

$$\frac{16 + \omega 8 - 2}{3 - \omega} \longleftrightarrow 0 : \Box - (2)$$

$$\frac{10 + \omega 12^{-2} \omega 3}{3 + \omega 4^{-2} \omega} \longleftrightarrow -(3)$$

$$\frac{7+\omega 7+^2 \omega}{2+\omega 2+^2 \omega} \longleftrightarrow -(4)$$

II - الدالة التي تشمل قيما مطلقة :

$$\frac{|1-\omega 2|+^2 \omega}{\omega} \longleftrightarrow 1$$
ت: س

III - الدالة الصماء:

$$\frac{1-\sqrt{\omega}}{1+\omega}$$
 + ω : ω : ω

IV- الدوال الدورية:

$$-(1: m \rightarrow 2$$
 تجب 2 س جب 2

.
$$m \mapsto m - m : - (3)$$

I- الدوال الناطقة:

$$1 -$$
الدالة تاحيث تا (س) $= \frac{1}{1} + \frac{1}{1} + \frac{1}{1} + 0$ و $1 \neq 0$

تسمى تا دالة تناظرية.

مثال:

أدرس تغيرات الدالة تا حيث تا (س) = $\frac{2w-1}{5}$ وأنشئ المنحنى البياني الممثل لها 5w-5 في المستوي المنسوب إلى معلم متعامد ومتجانس (م، \vec{e} ، \vec{e})

الحل:

$$\frac{5}{3}$$
 - مجموعة التعريف : 3 س $\frac{5}{3}$

 $\frac{1-\omega 2}{5-\omega 3}$ من أجل كل عدد حقيقي س يختلف عن $\frac{5}{3}$ يمكن حساب العدد الحقيقي $\frac{5}{8}$ من أجل كل عدد حقيقي س

$$] \infty + \frac{5}{3} [\cup] \frac{5}{3}, \infty - [= 0 : ف = 0] + \infty$$
 إذن مجموعة التعريف هي

المستقيم الذي معادلته $m=\frac{5}{3}$ مستقيم مقارب لمنحنى الدالة تا.

2 - النهايات : حسب خواص النهايات لدينا :

$$\infty - = (5 - \omega 3)$$
 نها $\infty - = (1 - \omega 2)$ نها $\infty - \omega - = (1 - \omega 2)$ نها $\infty - \omega - \omega$

إذن هناك حالة عدم التعيين.

لإزالة حالة عد التعيين نتبع الخطوات التالية:

$$\frac{2}{3} = \left(\frac{\frac{1}{\omega} - 2}{\frac{5}{\omega} - 3}\right)$$

$$= \left[\frac{\left(\frac{1}{\omega} - 2\right)\omega}{\left(\frac{5}{\omega} - 3\right)\omega}\right]$$

$$= (\omega)$$

$$0 \leftarrow 0$$
 لَمّا س $0 \leftarrow 0$ وَ $0 \leftarrow 0$ لَمّا س $0 \leftarrow \infty$ وَ $0 \leftarrow 0$ لَمّا س $0 \leftarrow \infty$ لَمّا س

$$\frac{2}{3}$$
وبالمثل: نها تا(س)= ∞

فالمستقيم الذي معادلته ع= مستقيم مقارب لمنحني الدالة تا. 3

$$\frac{7}{3} = (1 - \omega 2) \xrightarrow{5} \checkmark \omega$$

$$+ 0 = (5 - \omega 3) \xrightarrow{5} \checkmark \omega$$

$$\frac{7}{3} = (1 - \omega 2) \xrightarrow{5} \checkmark \omega$$

$$\frac{7}{3} = (1 - \omega 2) \xrightarrow{5} \checkmark \omega$$

$$- 0 = (5 - \omega 3) \xrightarrow{5} \checkmark \omega$$

$$\frac{5}{3} \checkmark \omega$$

$$- 0 = (5 - \omega 3) \xrightarrow{5} \checkmark \omega$$

$$\frac{5}{3} \checkmark \omega$$

$$\frac{5}{3} \checkmark \omega$$

3 - إتجاه التغيرات

المشتق:

$$\frac{(5-\omega 3)(1-\omega 2)-(5-\omega 3)(1-\omega 2)}{2(5-\omega 3)} = (\omega)i : \left\{\frac{5}{3}\right\} - \forall \omega \forall$$

$$\frac{7-}{2(5-\omega 3)} = \frac{(1-\omega 2)3-(5-\omega 3)2}{2(5-\omega 3)} = (\omega)i$$

$$\frac{7-}{2(5-\omega 3)} = \frac{7-}{2(5-\omega 3)} = (\omega)i : i : (\omega) \in \mathbb{R}$$
equiv $\forall \omega \in \mathbb{R}$

= [0] - [0] س = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) س = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) س = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) س = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) س = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) س = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) ومنه الدالة تا متناقصة تماما على كل من المجالين = (0) المتناقصة تماما على كل من المتناقصة تماما على كل من

4 - جدول التغيرات:

∞+	$\frac{5}{3}$	∞-	m
-		-	تاً(س)
$\frac{2}{3}$	× +	$\frac{2}{3}$	تغیرات تا

5 - تعيين نقاط تقاطع المنحني مع حاملي محاورين:

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور الفواصل : لأجل ذلك نضع : ع = 0.

$$\frac{1}{2} = \omega \Leftrightarrow 0 = 1 - \omega 2 \Leftrightarrow 0 = 2$$

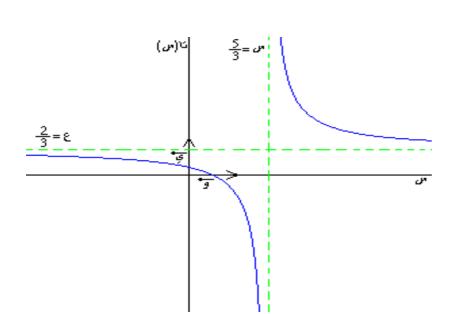
فالمنحنى يقطع حامل محور الفواصل في النقطة $(\frac{1}{2}, 0)$.

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور التراتيب : لأجل ذلك نضع m=0

w=0 ، تاw=0 أي أن منحني الدالة تا يقطع حامل محور التراتيب في النقطة

$$(\frac{1}{5}, 0)$$

6 - رسم المنحنى:



$$0 \neq 0$$
 حيث $0 \neq 0$ حيث $0 \neq$

مثال:

$$\frac{6+m8-2}{3-m} = (m)$$
 ادرس تغیرات الدالة تا حیث تا

وأنشئ المنحنى البياني لها في المستوي المنسوب إلى معلم متعامد و متجانس

 $\frac{1-\frac{1}{0}}{1-\frac{1}{0}} = \frac{1}{0}$ س = 3 . من أجل كل عدد حقيقي س يختلف عن 3 يمكن حساب

$$]\infty+$$
 ، $3[\ \cup\]$ 3 ، $\infty-[=$ في : ف $=$ $]-\infty$ ، وإذن مجموعة التعريف هي : ف $=$ $]-\infty$ ، $3-$ العدد الحقيقي $3-$

المستقيم الذي معادلته: س = 3 مستقيم مقارب لمنحنى الدالة تا

$$\infty - = (3 - \omega)$$
 و نها $\infty + = (16 + \omega 8 - 2\omega)$ لدينا نها $\infty - \omega = (16 + \omega 8 - 2\omega)$ و نها $\infty - \omega = (3 - \omega)$

إذن هناك حالة عدم التعيين لإزالة حالة عدم التعيين هذه نتبع الخطوات التالية:

$$\infty - = \frac{2}{\omega} \quad \text{if } \left[\frac{16}{2} + \frac{8}{\omega} - 1 \right] = \left[\frac{2}{\omega} + \frac{8}{\omega} - 1 \right] = \left[\frac{3}{\omega} - 1 \right] =$$

نها تا $(m) = +\infty$ (نتبع نفس الطريقة)

نبحث عن الخطوط المقاربة المائلة:

$$1 = \left(16 + \omega 8 - 2\omega\right)$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$+ 0 = (3 - \omega)$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$1 = \left(16 + \omega 8 - 2\omega\right)$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$- 0 = (3 - \omega)$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$- 0 = (3 - \omega)$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$- 0 = (3 - \omega)$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$- 0 = (3 - \omega)$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$3 \leftarrow \omega$$

$$1 = \int \frac{16}{\omega} \int \frac{8}{\omega} \int \frac{1}{\omega} \int \frac{1}{\omega$$

• المشتق :من أجل كل حقيقي س من ج - {3} لدينا :

$$\frac{\left(16+\omega 8^{-2}\omega\right)(3-\omega)-(3-\omega)\left(16+\omega 8^{-2}\omega\right)}{2(3-\omega)}=(\omega)$$

$$\frac{8+\omega 6^{-2}\omega}{2(3-\omega)}=(\omega)$$
و منه تا

 $0 < \frac{2}{3}$ واضح أنه من أجل كل س من ف : (س

. 4 = س
$$\Rightarrow$$
 0 = 8 + س \Rightarrow 0 = (س) • تاً (س) • تاً (س) • تاً (س) • قبر مناه د ناً (س) • تاً (س) • قبر مناه د نا

من أجل m=2، تا(2) = -4 و من أجل m=4، تا(4) = 0 يكون للمنحني مماسان عند النقطتين المعرفتين (2, -4) و (4, 0) يوازيان محور الفواصل.

- $\dot{1}(\omega) > 0 \Leftrightarrow \omega < 2$ أو $\omega > 4$. الدالة تا متزايدة تماما على المجال $\omega > 0$ [و على $\omega > 0 < 0$] .
 - تاً (س) $< 0 \Leftrightarrow 0 > 0$. الدالة تا متناقصة تماما على المجال > 0 > 0

4 - جدول التغيرات:

∞+	4	3	2	∞ -	س
+	þ	-	- 👌	+	تاً(س)
∞+ 		∞+	∞-	4-	تا

5 - تعيين نقاط تقاطع المنحنى مع حاملي المحورين:

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور الفواصل: لأجل ذلك نضع ع = 0

$$0 = \frac{16 + \omega 8 - \frac{2}{\omega}}{3 - \omega}$$

$$0 = \frac{3 - \omega}{3 - \omega}$$

$$0 \neq 3 - \omega$$

$$0 \neq 3 - \omega$$

. $4 = \omega \iff 0 = (4 - \omega)(4 - \omega) \iff 0 = 16 + \omega \implies 0 = 2$ ومنه : $\omega \implies 0 = 16 + \omega \implies 0 = 16 + \omega$

أي أن منحني الدالة تا يقطع حامل محور الفواصل في النقطة المعينة بر: (4،0)

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور التراتيب: لأجل ذلك نضع س = 0.

0 = 0 ، تا $0 = \frac{16}{3}$ أي أن منحني الدالة تا يقطع حامل محور التراتيب في النقطة المعينة ب $0 = \frac{16}{3}$).

• دراسة وضع المنحنى بالنسبة للخط المقارب المائل ذي المعادلة ع = m - 5.

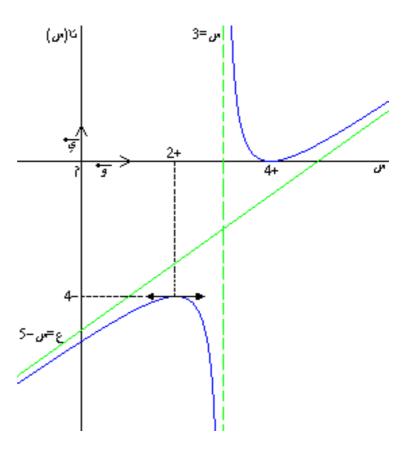
$$\frac{(3-\omega)(5-\omega)-\left(16+\omega 8-\frac{2}{\omega}\right)}{3-\omega} = (5-\omega)-\frac{16+\omega 8-\frac{2}{\omega}}{3-\omega} = \varepsilon-(\omega)$$

$$\frac{1}{3-\omega} = \varepsilon-(\omega)$$

$$\frac{1}{3-\omega} = \varepsilon-(\omega)$$

من أجل m > 8 يكون m - 8 > 0 و بالتالي تاm > 3 > 0. فالمنحني في هذه الحالة يقع فوق الخط المقارب المائل. ومن أجل m < 8 يكون m - 8 < 0 وبالتالي تاm < 8 يكون m - 8 < 0 وبالتالي تاm < 8 يكون أي أن المنحني في هذه الحالة يقع تحت الخط المقارب المائل.

6 - رسم المنحني:



$$0 \neq 1$$
 و $0 \neq 1$ حیث $1 \neq 0$ حیث $1 \neq 0$ و $1 \neq 0$

مثال:

$$\frac{10 + \omega 12^{-2} \omega 3}{3 + \omega 4^{-2} \omega} = (\omega)$$
 أدرس تغيرات الدالة تا حيث تا

وانشئ المنحنى البياني لها في المستوي المنسوب إلى معلم متعامد ومتجانس (م، وَ، يَ) الحل:

1 - مجموعة التعريف:

.3 = س = 1 أو س = (3-س) (1-
$$\omega$$
) $\Leftrightarrow 0 = 3 + \omega - 4$ س = 1 أو س = 3 .] $\infty + 3 [\cup] 3 \cdot 1 [\cup] 1 \cdot \infty - [= 0]$ ومنه ف = 2 . $\infty - 1 = 0$

المستقيم الذي معادلته m=1 هو خطمقارب لمنحني الدالة تا وكذلك المستقيم الذي معادلته m=3.

$$\infty + = \left(3 + \omega 4 - \frac{2}{\omega}\right)$$
 نها $\infty + = \left(10 + \omega 12 - \frac{2}{\omega}\right)$ نها $\infty + \omega$ نها $\infty + \omega$

وبالتالى هناك حالة عدم التعيين. لإزالة عدم التعيين نتبع الخطوات التالية:

$$3 = \frac{\left(\frac{10}{2} + \frac{12}{\omega} - 3\right)^2 \omega}{\left(\frac{3}{2} + \frac{4}{\omega} - 1\right)^2 \omega}$$

$$\omega \longrightarrow \infty \longrightarrow \omega$$

$$\omega \longrightarrow \omega$$

 $\cdot 3 = ($ س الطريقة نجد نها تا = 3

المستقيم الذي معادلته ع = 3 هو خط مقارب لمنحني الدالة تا.

$$1 = \left(10 + \omega 12 - 2 \omega 3\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(10 + \omega 12 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(10 + \omega 12 - 2 \omega 3\right)$$

$$1 = \left(10 + \omega 12 - 2 \omega 3\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$1 = \left(3 + \omega\right)$$

$$1 = \left$$

$$1 = \left(10 + \omega 12 - 2 \omega 3\right)$$

$$3 \stackrel{\downarrow}{\longrightarrow} \omega$$

$$+ 0 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$3 \stackrel{\downarrow}{\longrightarrow} \omega$$

$$1 = \left(10 + \omega 12 - 2 \omega 3\right)$$

$$3 \stackrel{\downarrow}{\longrightarrow} \omega$$

$$- 0 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$3 \stackrel{\downarrow}{\longrightarrow} \omega$$

$$- 0 = \left(3 + \omega 4 - 2 \omega\right)$$

$$3 \stackrel{\downarrow}{\longrightarrow} \omega$$

3 - إتجاه التغيرات:

• المشتق : من أجل كل عنصر س من ج- {3،1} } لدينا :

$$\frac{\left(10+\omega 12-\frac{2}{\omega 3}\right)\left(3+\omega 4-\frac{2}{\omega }\right)-\left(3+\omega 4-\frac{2}{\omega }\right)\cdot\left(10+\omega 12-\frac{2}{\omega 3}\right)}{2\left(3+\omega 4-\frac{2}{\omega }\right)}=(\omega)^{\frac{1}{2}}$$

$$\frac{(2-\omega)2-}{2(3+\omega^2-2\omega)}=(\omega)$$
تَا

 $.2 = \omega \Leftrightarrow 0 = (2 - \omega) = 0 = (\omega)$ تاً

من أجل س = 2 ، تا(2) = 2 يكون المماس للمنحني في النقطة المعرفة بر (2 ، 2) موازيا لحامل محور الفواصل.

- تـاً(س) > 0 \Leftrightarrow س \in] $-\infty$ ، 1 [\cup] 1 ، 2 [. الدالـة تـا مـتزايدة تماما علـي كـل مـن المجالين] $-\infty$ ، 1 [\cup] 1 ، 2 [.

4 - جدول التغيرات:

∞+	3 2	. 1	∞ -	<i>س</i>
+	- (+	+	تاً(س)
3	№ -	∞-	∞+	تا

5 - تعيين نقاط تقاطع المنحني مع حاملي المحورين:

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور الفواصل : لأجل ذلك نضع ع = 0 .

$$0 = \frac{10 + \omega 12 - 2 \omega 3}{3 + \omega 4 - 2 \omega}$$

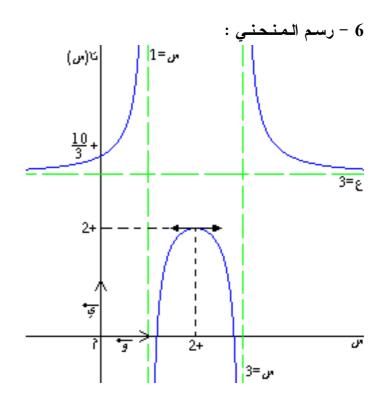
$$\Leftrightarrow 0 = \varepsilon$$

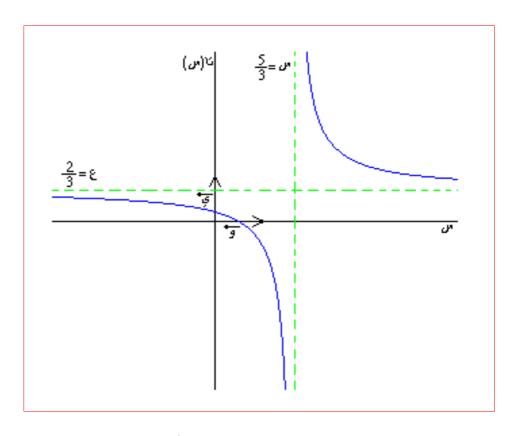
$$0 \neq 3 + \omega 4 - 2 \omega$$

 $(0, \frac{\overline{6}\sqrt{+6}}{3})$ ($\frac{\overline{6}\sqrt{+6}}{3}$) أي أن المنحنى يقطع حامل محور الفواصل في النقطتين المعرفتين ب

$$.(0,\frac{\overline{6}\sqrt{-6}}{3}),$$

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور التراتيب : لأجل ذلك نضع m=0 .





$$\frac{7+\omega 7+\frac{2}{\omega}}{2+\omega 2+\frac{2}{\omega}} = (\omega)$$
 ادرس تغيرات الدالة تا حيث تا الدالة تا حيث -3

وأنشئ المنحنى البياني للدالة تا في المستوي المنسوب إلى معلم متعامد (م، وَ، يَ).

الحل:

1 - مجموعة التعريف: نعلم أنه: .] ∞ + ، ∞ - [= نن = 0 . الذن ف = 0 . + 2 س = 0

$$1=\frac{2}{2}$$
نها تا $(w)=\frac{7+w7+2}{2+w2+2}$ نها تا $(w)=(w)$

المستقيم الذي معادلته ع = 1 هو خط مقارب لمنحني الدالة تا .

3 - إتجاه التغيرات:

• المشتق : الدالة تا قابلة للأشتقاق على
$$\tau$$
 لأنها دالة ناطقة.
$$\frac{(7+\omega^2 + 2\omega)(2+\omega^2 + 2\omega) - (2+\omega^2 + 2\omega)}{(7+\omega^2 + 2\omega)} = (\omega)$$

$$\tilde{z}(\omega) = (\omega)$$

$$0 = \frac{\omega^2 - \omega^2 - \omega}{2(2+\omega^2 + 2\omega)}$$

$$0 = (\omega) = (\omega)$$

$$\tilde{z}(\omega) = (\omega)$$

$$0 = (\omega) = (\omega) = (\omega)$$

$$0 = (2 + \omega)\omega 5 - \Leftrightarrow 0 = \omega 10^{-2}$$
 تاَ(س) $0 = (2 + \omega)\omega 5 - \Leftrightarrow 0 = (\omega)\omega$ تاَ

$$\frac{3}{2}$$
 -= (2) تا (2) = $\frac{7}{2}$ ومن أجل س = -2 ، تا (2) = $\frac{7}{2}$ من أجل س = 0 ، تا (3) = $\frac{7}{2}$ ومن أجل س = -2 ، تا (2) = $\frac{3}{2}$ يوازيان حامل يكون للمنحني مماسان عند النقطتين (3 ، 0) ، و َ ب (-2 ، -2) يوازيان حامل محور الفواصل.

- - .] 0 ، 2-[هالدالة تا متز ايدة تماماً على المجال $0>-2-\Leftrightarrow 0<[$ تا

4 - جدول التغيرات:

∞ +	h	2− ∞ −	س
)	تاً(س)
	$\frac{7}{2}$	$\frac{3}{2}$	تا

5 - تعيين نقاط تقاطع المنحني مع حاملي المحورين:

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور الفواصل : لأجل ذلك نضع ع = 0 .

$$0 = \frac{\left(7 + \omega 7 + \frac{2}{\omega}\right)}{\left(2 + \omega 2 + \frac{2}{\omega}\right)} \Leftrightarrow 0 = \varepsilon$$

$$0 \neq 2 + \omega 2 + \frac{2}{\omega}$$

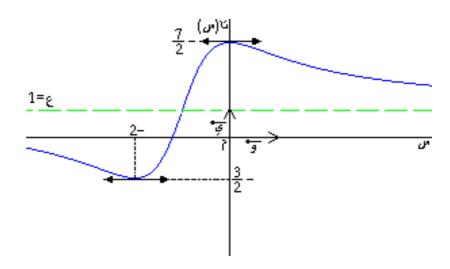
$$\frac{11,58-}{2}$$
 ومنه: س $7+2$ س $=7+2$ أو س $=7+2$

) أي أن المنحنى يقطع حامل محور الفواصل في النقطتين المعرفتين كما يلي: 1 (0 , $\frac{11,58}{2}$) ، ب $\frac{2,42}{2}$) ، ب

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور التراتيب : لأجل ذلك نضع = 0 .

$$\frac{7}{2}$$
 س = 0 ، تا(0) = $\frac{7}{2}$ أي أن منحني الدالة تا يقطع محور التراتيب في النقطة جـ(0).

6 - رسم المنحنى:



II - دالة تشمل قيمة مطلقة:

$$\frac{|1-\omega 2|+^2 \omega}{\omega} = (\omega)$$
 درس تغیرات الدالة تا حیث تا الدالة تا ا

وأنشئ المنحني البياني لها في المستوي المنسوب إلى معلم متعامد ومتجانس $(a, \vec{c}, \vec{c}, \vec{c})$.

الحل:

 $[\,\cup\,]$ 0 ، ∞ - $[\,=\, *\, *\, =\,]$ - ∞ ، 0 . $[\,\cup\,]$ - ∞ - 0 . 0 - 0

لدراسة هذه الدالة نزيل القيمة المطلقة تبعاً لقيم س.

$$\frac{1}{2} \ge 0$$
 . لمّا س $2 - 1 = |1 - w|$

$$\frac{1}{2} \le \min \left\{ \frac{1 - \omega^2 + \frac{2}{\omega}}{\omega} \right\} = (\omega)^{\frac{1}{2}} \cdot 0 \left[0 \right] = (\omega)^{\frac{1}{2$$

: - النهابات

$$\infty + = \frac{1 - \omega 2 + 2\omega}{\omega} \quad \text{lai} \quad = (\omega) \text{li lai}$$

$$\infty + \leftarrow \omega \quad \infty + \leftarrow \omega$$

$$\infty - = \frac{1 + \omega 2 - 2\omega}{\omega} \quad \text{lai} \quad = (\omega) \text{li lai}$$

$$\infty - \leftarrow \omega \quad \infty - \leftarrow \omega$$

$$1 = (1 + \omega 2 - 2\omega) \quad \text{lai}$$

$$0 = (\omega) \quad \text{lai}$$

$$0 = (\omega) \quad \text{lai}$$

$$0 = (\omega) \quad \text{lai}$$

$$1 = \left(1 + \omega 2 - 2\omega\right)$$

$$0 = \left(\omega\right)$$

$$-0 = \left(\omega\right)$$

$$0 = \left(\omega\right)$$

نلاحظ أن الدالة تا يمكن كتابتها على الشكل:

$$\frac{1}{2} \le \omega \quad \omega \quad \frac{1}{\omega} - 2 + \omega$$

$$\{0\} - \left[\frac{1}{2}, \infty - \left[\frac{1}{\omega}, \infty - \frac{1}{\omega} - 2 + \omega\right]\right] = (\omega)$$

 $-\infty+\infty$ بما أن نها تا $(m)=-\infty$ و نها تا $(m)=+\infty$ س $\rightarrow+\infty$

نبحث عن الخطوط المقاربة المائلة.

$$(v-(w)$$
نضع ع = $w+2$ ونحسب نها $w+(w)-3$

$$0 = \left(\frac{1}{\omega}\right) \sum_{\infty + \leftarrow \omega} \left[(2 + \omega) - \frac{1}{\omega} - (2 + \omega) \right]_{\infty + \leftarrow \omega} = \left(\varepsilon - (\omega) \right) \sum_{\infty + \leftarrow \omega} \left(\varepsilon - (\omega) \right)$$

إذن المستقيم الذي معادلته ع = س+2 هو خط مقارب مائل لمنحني الدالة تا . وكذلك :

$$0 = \left(\frac{1}{\omega}\right)_{\infty \to -\omega} = \left[(2-\omega) - \frac{1}{\omega} + (2-\omega)\right]_{\infty \to -\omega} = \left(\varepsilon - (\omega)\right)_{\infty \to -\omega}$$

$$\omega \to -\infty$$

إذن المستقيم الذي معادلته ع = س - 2 هو خط مقارب مائل لمنحنى الدالة تا .

3 - إتجاه تغيرات:

• المشتق : من أجل كلّ س من ج * لدينا :

$$\left. \begin{array}{l} \frac{1}{2} \leq \omega \quad \text{لما } \omega \geq \frac{1}{2} + 1 \\ \frac{1}{2} \leq \omega \quad \text{ (w)} \end{array} \right\} = \left(\begin{array}{l} \frac{1}{2} \leq \omega \quad \text{(w)} \end{array} \right)$$
 تاً $\left. \begin{array}{l} \frac{1}{2} \leq \omega \quad \text{(w)} \end{array} \right\}$ الما $\omega \neq 0$ و س

$$\frac{1}{2}$$
 الما $\frac{1}{2}$ الما $\frac{1}{2}$ الما $\frac{1}{2}$ الما $\frac{1}{2}$ $=$ (س) $\frac{1}{2}$ الما $\frac{1}{2}$ و َ $\frac{1}{2}$

.] ∞ + ، $\frac{1}{2}$ [المجال على المجال 0 فالدالة تا متزايدة تماماً على المجال 0 نا

د المشتق كما يلي :
$$\frac{1}{2} \ge 0$$
 أو $0 < 0$ أو $0 < 0$

لمّا س <-1 ، تأرس) >0 فالدالـة تا متزایدة تماماً علی المجال] $-\infty$ ، 1[.

الما -1 < m > 0 ، تاً (س) > 0 فالدالة تا متناقصة تماماً على كل من المجالين | -1 > 0 > 1

$$\left[\frac{1}{2} + 0\right] = 0$$

$$\frac{1}{2} = \frac{1}{0}$$
لندرس قابلية الإشتقاق عند س

$$5 = \frac{\frac{2 - \omega 3 + 2\omega 2}{\omega 2}}{\frac{1}{2} - \omega} = \frac{\frac{1}{2} - \frac{1 - \omega 2 + 2\omega}{\omega}}{\frac{1}{2} - \omega} = \frac{\frac{1}{2} - \frac{1 - \omega 2 + 2\omega}{\omega}}{\frac{1}{2} - \omega} = \frac{\frac{1}{2} - \frac{1 - \omega 2 + 2\omega}{\omega}}{\frac{1}{2} - \omega} = \frac{\frac{1}{2} - \frac{1 - \omega 2 + 2\omega}{\omega}}{0} = \frac{\frac{1}{2} - \frac{1 - \omega 2 + 2\omega}{\omega}}{0} = \frac{\frac{1}{2} - \omega}{0} = \frac{1}{2} - \omega}{0} = \frac{\frac{1}{2} - \omega}{0} = \frac{\frac{1}$$

$$3 - = \frac{\frac{2 - \omega 5 - 2 \omega^{2}}{\omega^{2}}}{\frac{1}{2} - \omega} = \frac{\frac{1}{2} - \frac{1 - \omega 2 + 2 \omega}{\omega}}{\frac{1}{2} - \omega} = \frac{\frac{1}{2} - \frac{1 - \omega 2 + 2 \omega}{\omega}}{\frac{1}{2} - \omega} = \frac{\left(0 - \omega\right) - \omega}{0 - \omega} = \frac{\left(0 - \omega\right) - \omega}{0 - \omega}$$

$$= \frac{\left(0 - \omega\right) - \omega}{0 - \omega} = \frac{1}{0} - \omega$$

$$= \frac{1}{2} - \omega - \omega$$

$$= \frac{1}{2} - \omega$$

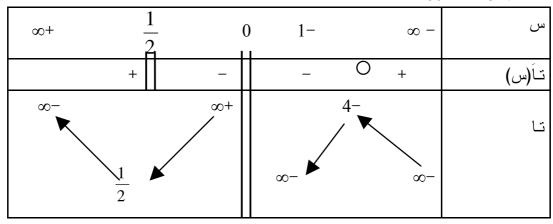
$$= \frac{1}$$

 $\frac{1}{2}$ إذن الدالة تا تقبل الاشتقاق على يسار $\frac{1}{2}$

$$\frac{1}{2}$$
 عند $\frac{1}{2}$. فالدالة لا تقبل الاشتقاق عند $\frac{1}{2}$

فالنقطة $(\frac{1}{-})$ ، تا $(\frac{1}{-})$) هي نقطة زاوية وعندها يكون للمنحني نصفا مماسين. نلاحظ أن للدالة 2 تا قيمة عظمى قيمتها 4 من أجل 2 1 .

4 - جدول التغيرات:



: 5 – 5

نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور الفواصل: لأجل ذلك نضع ع = 0.

 $0 = 1 - m^2 + m^2$ المعادلة (I) تصبح $\frac{1}{2} \le m^2$

وفي الحالتين المعادلة لا تقبل حلولا. أي أن المنحني لا يقطع حامل محور الفواصل.

• نقاط تقاطع المنحنى مع حامل محور التراتيب: لأجل ذلك نضع س =0.

ومن أجل س = 0 الدالة تا غير معرفة فالمنحني لا يقطع حامل محور التراتيب.

• دراسة وضع المنحنى بالنسبة لخطيه المقاربين المائلين:

$$(1\Delta)$$
 من أجل س ≥ 2 ، $\frac{1}{2}$ ، $\frac{1}{2}$. $\frac{1}{2}$. $\frac{1}{2}$. $\frac{1}{2}$. $\frac{1}{2}$. $\frac{1}{2}$

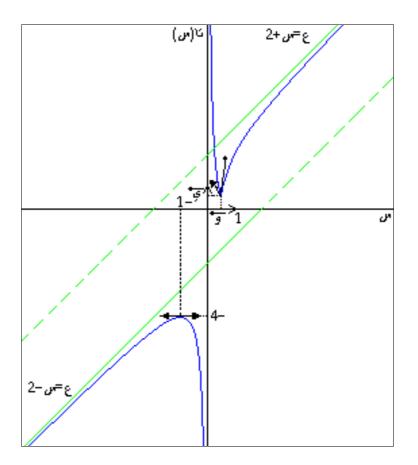
من أجل س > 0 ، تــا(س) – ع < 0 فالمنحني في هذه الحالة يقع تحت الخط المقارب المائل (Δ_1) .

 $0 \neq 0$ ومن أجل من أجل س $= \frac{1}{2}$ و َ س

$$(2\Delta)$$
 $(2-\omega)=2$ ، $(2-\omega)-\frac{1}{\omega}+(2-\omega)=2$ نا(س) = $(2-\omega)$

من أجل m>0، تا(m)-3>0 فالمنحني يقع فوق الخط المقارب (2Δ) من أجل m>0، تا(m)-3>0 فالمنحني يقع فوق الخط المقارب المائل (2Δ)

6 - رسم المنحني:



III - الدالة الصماء:

مثال: أدرس تغيرات الدالة تا حيث تا $(w) = \sqrt{\frac{w-1}{w}}$. $w = \sqrt{1 + w}$ وأنشئ المنحني البياني في المستوي المنسوب إلى معلم متعامد ومتجانس $(a, \overline{c}, \overline{c})$.

الحل:

1 - مجموعة التعريف:

: - النهايات

$$\left(\frac{\overline{1-\omega}}{1+\omega}\right) + \omega = i = (\omega) \quad i = i \quad \omega + \omega$$

$$\infty - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\infty - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

$$\omega - \omega = (\omega) \quad i = \omega$$

نها تا $(m)=+\infty$ (بنفس الطريقة). $m \to +\infty$

$$\begin{bmatrix} \frac{1-\omega}{1+\omega} \\ 1+\omega \end{bmatrix} = (\omega) = (\omega)$$

$$1-\omega$$

$$1-\omega$$

$$0 + \frac{1 - \omega}{1 + \omega}$$
 ومنه نها $0 - \omega$ $0 = (1 + \omega)$ $0 = (1 + \omega)$

وبالتالي نها
$$\sqrt{\frac{1-w}{w-1}} = +\infty$$
 و نها تا $(w) = +\infty$ و $w \to -1$

ملاحظة: عند 1 الدالة تا معرفة و تا(1) = 1.

3 - إتجاه تغيرات: الدالة تا مجموع دالتين مستمرتين على ف. إذن تا مستمرة على ف. وف.

• الإشتقاق : حساب العدد المشتق : \forall س \in ف - { 1 } .

$$\frac{\frac{2}{2(1+\omega)}}{\frac{1-\omega}{1+\omega}} + 1 = \frac{(\frac{1-\omega}{1+\omega}) + 1}{\frac{1-\omega}{1+\omega}} = (\omega)^{\frac{1}{2}}$$

$$\frac{1}{\frac{1-\omega}{1+\omega}} + 1 = \frac{2}{\frac{1-\omega}{1+\omega}} + 1 = (\omega)^{\frac{1}{2}}$$

$$\frac{1}{1+\omega} \sqrt{2(1+\omega)} + 1 = (\omega)^{\frac{1}{2}}$$

$$\frac{1}{1+\omega} \sqrt{2(1+\omega)} + 1 = (\omega)^{\frac{1}{2}}$$

• دراسة إشارة المشتق:

العدد تا (س) هو مجموع حدين موجبين.

إذن \forall س \in ف ، تَا(س) > 0 فالدالـة تا متز ايدة تماما على كل من مجالين ف.

$$0 = \frac{1-\omega}{1+\omega}$$
 عند 1 نجد $\omega + 1$ عند 1 عند

4 - جدول تغيرات:

∞+	1+	1-	∞ -	w
+			+	تاً(س)
∞ + ————————————————————————————————————	ì	∞-	+ ∞-	نا

5 - نقاط تقاطع المنحني مع حاملي المحورين:

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور التراتيب:

لدينا 0 لا ينتمي إلى ف إذن المنحني لا يقطع حامل محور التراتيب.

• نقاط تقاطع المنحني مع حامل محور الفواصل : لأجل ذلك نضع تا (س) = 0

$$u = \frac{\overline{1 - \omega}}{1 + \omega}$$
 $v \Leftrightarrow 0 = \frac{\overline{1 - \omega}}{1 + \omega}$
 $v + \omega \Leftrightarrow 0 = (\omega)$
 $u = (\omega)$

$$0 = 1 + \omega - \frac{2}{\omega} + \frac{3}{\omega}$$

$$0 = 1 + \omega - \frac{3}{\omega} + \frac{3}{\omega} = \frac{1 - \omega}{1 + \omega}$$

$$0 = 1 + \omega - \frac{3}{\omega} + \frac{3}{\omega} = \frac{1 - \omega}{1 + \omega}$$

$$0 = 1 + \omega - \frac{3}{\omega} + \frac{3}{\omega} = \frac{1 - \omega}{1 + \omega}$$

$$0 = 1 + \omega - \frac{3}{\omega} = \frac{1 - \omega}{1 + \omega}$$

$$0 = 1 + \omega - \frac{3}{\omega} = \frac{1 - \omega}{1 + \omega}$$

$$0 = 1 + \omega - \frac{3}{\omega} = \frac{1 - \omega}{1 + \omega}$$

 $(.] \infty + (.] \cup [.] \cup [$

• من خلال جدول التغيرات نلاحظ تا مستمرة على $]-\infty$ ، -1

و تا رتيبة تماما على هذا المجال.

 $]-\infty$ ، ∞ - [نحو $]-\infty$ ، ∞ + [

ومنه المعادلة تا(س) = 0 تقبل حلا وحيدا في المجال] - ∞ ، -1 [.

 $1 + \omega - 2\omega + 3\omega = (\omega)$

نجد ها دالة كثير الحدود مستمرة على المجال ل = $\begin{bmatrix} 2 - & 2 - \\ 2 \end{bmatrix}$ حيث ها $\begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 2 \end{bmatrix}$ ها

$$0 > (\frac{3}{2} -)$$
 ما $(2 -)$ ومنه ها $\frac{11}{8} = (\frac{3}{2} -)$

.
$$0 = (\alpha)$$
إذن يوجد $\alpha = \frac{3}{2}$ -، $2 - [3\alpha]$

. (0 ، α) إذن المنحني يقطع محور الفواصل في النقطة ن

• دراسة الفروع اللانهائية :

$$\infty+=(m)$$
 تا $(m)=+\infty$ حسب در اسة النهايات m

إذن للمنحني مستقيم مقارب عمودي معادلته س = - 1 .

(w) نها $(w) = +\infty$ ، لذا ندر $w \rightarrow +\infty$ $w \rightarrow +\infty$ $w \rightarrow +\infty$

$$1 = \frac{\overline{1 - \omega}}{1 + \omega}$$

$$1 = \frac{\overline{1 + \omega}}{\omega}$$

$$\omega \rightarrow + \omega$$

$$1 = \left(\frac{1 - \omega}{1 + \omega} \right) + \omega = \left(\omega - (\omega) \right)$$

$$0 = \left(\omega - (\omega) \right)$$

ومنه المنحني فرع V نهائي يقبل خطأ مقارباً مائلا معادلته V = V (بنفس الطريقة عندما V - V) .

• دراسة وضعية المنحنى بالنسبة لخطه المقارب المائل:

$$\frac{1 - \frac{1 - \omega}{1 + \omega}}{1 + \omega} = (1 + \omega) - \frac{1 - \omega}{1 + \omega} + \omega = \varepsilon - (\omega)$$

$$\frac{1 + \omega}{1 + \omega} = 1 - \frac{1 - \omega}{1 + \omega} + \omega = \varepsilon - (\omega)$$

$$\frac{1 + \omega}{1 + \omega} = 1 - \frac{1 - \omega}{1 + \omega} + \omega = \varepsilon - (\omega)$$

$$\frac{1}{1 + \omega} \times \frac{1 + \omega}{1 + \omega} \times \frac{1 + \omega}{1 + \omega} = \varepsilon - (\omega)$$

$$\frac{1}{1 + \omega} \times \frac{1 + \omega}{1 + \omega} \times \frac{1 + \omega}{1 + \omega}$$

$$\frac{1}{1 + \omega} \times \frac{1 + \omega}{1 + \omega} \times \frac{1 + \omega}{1 + \omega}$$

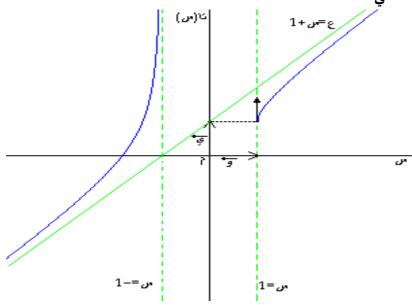
المقام موجب إذن إشارة تا (س) - ع تتعلق بإشارة البسط.

∞ + 1+	1- ∞ -	<i>س</i>
+	I	إشــارة (س -1)
س – 1	(س 1 – س)–	اس – 1
+	-	إشــارة (س +1)
س + 1	(س + 1)	اس + 1
2 -	2 +	1+w - 1-w

لما س $\in 1$ ، + ∞ [، تا(س) – ع < 0 . و منه المنحني يقع تحت الخط المقارب المائل.

لما س $\in]-\infty$ ، -1[، تا(س) -3>0 . ومنه المنحني يقع فوق الخط المقارب المائل.

6 - رسم المنحنى:



IV - الدوال الدورية:

- تمهید:

• تجب
$$(\alpha - \alpha)$$
 = تجب α . (لأن الدالة جيب التمام زوجية).

•
$$\alpha$$
 -= α - α

$$\frac{\alpha}{\alpha}$$
 خلل $\alpha = \frac{\alpha}{2}$ حیث: $\alpha \neq \alpha$ ، گ و ص. α

$$1 = \alpha^2 + \alpha^2 + \alpha^2$$

$$\alpha$$
 خلل α خلل α خلل α جب α خبا α

$$\alpha$$
 نظل α = α نظل α = α نجب α نجب α نجب α نجب α نجب α

$$\alpha$$
 طل = $(\alpha + \pi)$ طل، α جب = $(\alpha + \pi)$ خب ، α تجب = $(\alpha + \pi)$ خب •

$$\alpha$$
جب = $(\alpha - \frac{\pi}{2})$ جب = $(\alpha + \frac{\pi}{2})$ جب α تجب α تجب α تجب α جب α

$$\alpha$$
 ظل α = α ظلل α

(1)
$$\beta + \alpha + \beta + \alpha + \beta + \alpha = (\beta + \alpha) + \alpha = (\beta + \alpha)$$

(2)
$$\alpha + \beta + \beta + \beta + \alpha = (\beta + \alpha)$$

$$\cdot \alpha^2 - \alpha^2 = \alpha^2 = \alpha^2$$

$$1 - \alpha^2$$
تجب 2 =

$$\alpha^{2} = 2 - 1 =$$

$$\cdot$$
 م جب α جب 2 = α 2 جب

$$\left[\frac{\varphi}{2 + 2 \cdot \sqrt{1 + 2$$

$$\frac{\frac{1}{2}}{2 + 2} = \theta$$
 عدد حقیقی و یکون تجب $\theta = \frac{1}{2 + 2}$ و جب $\theta = \frac{1}{2 + 2}$ عدد حقیقی و یکون تجب

• دور دالـة:

لتكن تا دالة معرفة على مجال ف نقول أن العدد د هو دور الدالة تا إذا كان العدد د هو أصغر عدد حقيقي موجب تماما بحيث : \forall س \in ف : تا (س + د) = تا(س) .

أمثلة:

$$\pi$$
 2 = 2 . π 2 = π

$$\pi \longrightarrow db$$
 . π = d

ملاحظة:

إذا كان د دور للدالة تا فإن كل عدد من الشكل ك دحيث ك وص هو أيضا دور للدالة تا .

نتيجة:

.
$$0 \neq 1$$
 حیث $\frac{\pi 2}{||\mathbf{r}||} = \infty$ حیث $\mathbf{r} \neq 0$ حیث $\mathbf{r} \neq 0$

• س
$$\frac{\pi 2}{||\mathbf{r}||}$$
 حیث $|\mathbf{r}|$ حیث $|\mathbf{r}|$

• س
$$\frac{\pi}{|\mathfrak{l}|}$$
 خلل (اس + ب) . دورها هو د = $\frac{\pi}{|\mathfrak{l}|}$ حيث ا \neq 0 .

أمثلة:

$$\frac{\pi^2}{3}$$
 . $\frac{\pi^2}{3}$ تجب 3 س ، لدينا $\frac{\pi^2}{3}$ و َ ب = 0 إذن دورها هو د

$$\pi 2 = \frac{\pi}{\frac{1}{2}} = 3$$
 فر ب = 5 إذن دورها هو د = $\frac{\pi}{2}$ (2) لاينا $\pi = \frac{\pi}{2}$ الدينا $\pi = \frac{\pi}{2}$ الدينا $\pi = \frac{\pi}{2}$ الدينا $\pi = \frac{\pi}{2}$

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{8 \, \text{m}}{100} \times \frac{1}{2} \times \frac{1}{$$

$$\frac{\pi}{3} = \frac{\pi 2}{6} = \frac{\pi 2}{6}$$
 الدینا دور جب 3 س هو د₁ = $\frac{\pi 2}{3}$ و دور تجب 6 س هو د

ونالحظ أن $c_1 = 2$ $c_2 = \frac{\pi^2}{3}$ أي أن المضاعف المشترك الأصغر للعددين c_1 و c_2 هو

$$\frac{\pi 2}{3}$$
 نستنتج أن دور هذه الدالـة هو $\frac{\pi 2}{3}$

.
$$\frac{\pi 2}{5} = \frac{\pi 2}{5}$$
 و دور جب 5 س هو د $\frac{\pi 2}{3} = \frac{\pi 2}{3}$

ومنه: 3 د $_1$ = 2 و َ 5 د $_2$ = 2 أي 3 د $_1$ = 5 د $_2$ = 2 الذن 3 د $_1$ هو مضاعف $_1$ و َ 5 د $_2$ هو مضاعف $_2$ و كلاهما يساوي $_2$. نستنتج أن $_3$ هو مضاعف مشترك للدورين $_4$ و َ د $_2$ و كلاهما ألدور هو $_3$.

ملاحظات هامة لرسم منحني دالة دورية:

 $1 - |\vec{\epsilon}|$ كانت تا دالة دورية و دورها د، وكان (γ) منحنيها البياني في المستوي المنسوب الى معلم $(\alpha, \vec{\epsilon}, \vec{\epsilon})$ فإننا نكتفي برسم جزء من المنحنى (γ) في مجال طوله د ثم نكمل رسم المنحني (γ) بإجراء إنسحابات أشعتها (b. c.) و حيث $b \in \underline{\omega}$.

2 - إذا كانت تا دالة زوجية فإن منحنيها البياني يكون متناظرا بالنسبة لحامل محور التراتيب.

3 - إذا كانت تا دالة فردية فإن منحنيها البياني يكون متناظرا بالنسبة للمبدأ م .

4 - إذا كانت كل نقطة ن (هـ - س ، تا(س)) من المنحني (γ) تتحول إلى النقطة ن

$$\frac{a}{2}$$
 صحور تناظر (س ، تا(س)) فإن المنحني (γ) يقبل المستقيم الذي معادلته $\frac{a}{2}$

له فنأخذ مجال الدراسة
$$\begin{bmatrix} -\frac{8}{7}, -\frac{8}{7} \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$$
 ونكمل المنحني (γ) المحصّل عليه بالتناظر $\frac{8}{2}$ بالنسبة للمستقيم الذي معادلته $\frac{8}{7}$.

. $\frac{\infty}{-}$. Himping the matter $\frac{\infty}{2}$

1 - أدرس تغيرات الدالة تا المعرفة كما يلي:

. س 2 جب أس \rightarrow تا \rightarrow ج ، س \rightarrow تا \rightarrow بنا

ثم أرسم المنحنى البياني (٧) الممثل لها في المستوي المنسوب لمعلم متعامد (م ، و ، ي) .

• مجموعة التعريف : الدالتان الجيب وجيب التمام معرفتان على σ ومنه σ

• الدور : لدينا دور تجب س هو $\alpha_1 = \pi$ و َ دور جب 2 س هو

$$\pi = \frac{\pi 2}{2} = 2^{2}$$

فنجد 2 در = در π و بما أن 2 در هو أيضا دورًا لِ جب 2 س فإن π هو دور مشترك $\pi 2 = 2$ س وَ تجب س. إذن دور الدالة تا هو د

 π ، π – مثلا π مثلا الدالة تا على مجال طوله π مثلا

• لدینا : \forall س \in ف $_{ij}$ ، - س \in ف $_{ij}$ و تا $(-\infty)$ = تجب 2 $(-\infty)$. جب (-2ω) = $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$. س2 بجب 2 س 2 – =

= - تا(س) .

إذن الدالة تا فردية ولهذا يمكن اقتصار دراستها على المجال ك = في \cap ج اي ك $[\pi, 0] =$

> $(\omega - \pi)$ جب. $(\omega - \pi)^2$ خبیرا لدینا : \forall س \forall ج ، تا $(\omega - \pi) = [1 + (\omega - \pi)] = (\omega - \pi)$ نا . س ب = ($\omega - \pi$) الن تجب س $\omega = -\pi$ تجب س $\omega = -\pi$ $(m) = (m - \pi)$ تا

نستنتج أن المستقيم الذي معادلته $m=\frac{\pi}{2}$ هو محور تناظر للمنحني (γ) ومنه ندر γ الدالة تا على المجال $[0, \frac{\pi}{2}, 0]$ ثم نكمل المنحني (γ) المحصل عليه بالتناظر بالنسبة $\frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{2}.$

• النهابات:

الدالة تا معرفة على المجال $\left[\begin{array}{c} \pi \\ 2 \end{array}\right]$ حيث تا $\left(\begin{array}{c} 0 \end{array}\right)=0$ و تا $\left(\begin{array}{c} \pi \\ 2 \end{array}\right)=0$.

• الاستمرار والاشتقاق:

الدالة تا هي جداء دالتين " الجيب و جيب التمام " و كلتاهما مستمرة على ج وقابلة للاشتقاق على ج. إذن تا مستمرة على المجال [0 ، $\frac{\pi}{2}$] وتا قابلة للآشتقاق على]

: حيث $\frac{\pi}{2}$ ، 0

 u^{2} س e^{2} (س) = (تجب u^{2} ب u^{2} ب u^{2} ب u^{2}) = (تجب u^{2} س u^{2} u^{2} u^{2} ب u^{2} $u^{$

 2 تاً س جب 2 (س) = 2 (تجب س). تجب س جب 2 تجب 2 تجب 2 تجب 2 تجب س

= -2 جب س تجب س جب 2 + 2تجب 2 تجب = 2

-2 تجب س جب س + 2 تجب 2 س تجب س - 4

 (4.5×10^{-4}) لأن (جب 2س = 2 تجب س

 $(m^2 + m^2 + m^2 + 2 -)m^2 + 2 = 2$ $(m^2 + m^2 + m^2 + 2 -)m^2 + 2 = 2$

 $-(1+\omega^2+4-)\omega^2=2$

إذن :

$$\boxed{.(\omega)^2 + 4 - 1)^2 + 2 = (\omega)}$$

• دراسة إشارة العدد تاً (س) على المجال [0, 0]

 $0 = (\omega^2 + 4 - 1) \omega^2 + 2 \Leftrightarrow 0 = (\omega)$ $0 = \omega^2 + 4 - 1$ de $0 = \omega^2 + 4 + 4 = 0$

$$0 = \omega = 0$$
 أو $1 = 2 + 1$ أو $1 = 2 + 2 + 2 = 0$ أو $1 = 0 = 0$ أو جب $0 = 0$

1+	1_	1	1-	ع
	2	2		
	- 0	+		إشــارة –4 ع² +1

نستنتج ما يلى:

$$\frac{1}{2} >$$
 جب س $> \frac{1}{2} - \Leftrightarrow 0 < ($

$$\cdot \left(\left[\begin{array}{cc} \frac{\pi}{2} & 0 \end{array}\right] \ni$$
 لأن س $\in \left[\begin{array}{cc} 0 & 1 \end{array}\right] \Leftrightarrow$ $\cdot \left(\left[\begin{array}{cc} \frac{\pi}{2} & 0 \end{array}\right] \ni \omega \right) \Leftrightarrow$ $\cdot \left(\left[\begin{array}{cc} \frac{\pi}{2} & 0 \end{array}\right] \mapsto \omega \right) \Leftrightarrow$

.
$$1+>$$
 س $= -1$ أو $\frac{1}{2} = -1$ جب س $= -1$ أو $= -1$ أو $= -1$

 $(\frac{\pi}{6})$ حساب تا

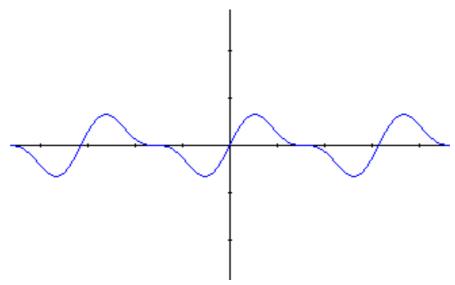
$$\frac{\overline{33}\sqrt{3}}{8} = \frac{3\sqrt{2}}{2} \left(\frac{3\sqrt{3}}{2}\right) = \frac{\pi^2}{6} + \frac{\pi^2}{6} = \frac{\pi^2}{6}$$

$$= (\frac{\pi}{6})$$

جدول التغيرات:

$\begin{bmatrix} \frac{\pi}{6} & \frac{\pi}{2} & 0 \end{bmatrix}$	щ
س + (س	تاً(،
-	تغیر

رسم المنحني:



2 - أدرس تغيرات الدالة تا المعرفة كما يلي:

$$\frac{m^2 - 2}{m^2} = (س)$$
تا: $\tau \leftarrow \tau$: تا

ثم أرسم المنحني (γ) الممثل للدالة تا في المستوي المنسوب لمعلم متعامد $\left(\alpha, \overline{c}, \overline{c}, \overline{c}\right)$.

الحل:

دراسة تغيرات الدالة تا:

• مجموعة التعريف:

العدد تا (س) غير معرف إذا وفقط إذا كان:

$$= 0$$
 أي س $= \frac{\pi}{2}$ + ك π ، ك وص

$$\{ \dot{\psi} \ni \dot{\psi} \mid \pi \not= \pi + \frac{\pi}{2} \}$$
 الإن ف $\dot{\psi} = \pi - \frac{\pi}{2}$

• الدور:

$$\pi = \frac{\pi 2}{2} = 1$$
دور تجب 2 س هو د

 $\pi = 2 = 2$ دور جب س هو د

 π و منه $c_2 = 2$ $c_1 = 2$. π اإذن $c_2 = 2$ هو مضاعف مشترك للعددين c_1 و يرو وبالتالي $c_2 = 2$ هو دور الدالة تا . لذلك ندرس الدالة تا على مجال طوله $c_2 = 2$ وليكن المجال $c_3 = 2$ هو دور الدالة تا . لذلك ندرس الدالة تا على مجال طوله $c_3 = 2$ و منا أن تا غير معرفة عند $c_3 = 2$ و منا أن تا غير منا أن تا غير معرفة عند $c_3 = 2$ و منا أن تا غير أن تا غير منا أن تا غير أن تا غير أن تا غير أن تا غير أن أن تا غير أن تا غ

$$\cdot \left[\pi, \frac{\pi}{2} \left[\cup \right] \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} - \left[\cup \right] \right]$$

$$\frac{\omega^2}{\omega^2} = \frac{(\omega^2 -)}{(\omega -)} = \frac{(\omega^2 -)}{(\omega -)} = \frac{(\omega^2 -)}{(\omega -)} = \frac{(\omega^2 -)}{(\omega -)}$$
 تجب ω

(لأن الدالة جيب التمام زوجية) .

$$(-w) = (-w)$$
 . (س) .

 $[\ \cup\]$ $[\ \cup\]$ ومنه الدالة تا زوجية ولهذا نكتفي بدراسة الدالة تا على المجال ل $[\ \cup\]$

$$\cdot [\pi \cdot \frac{\pi}{2}]$$

• النهابات:

 $1 - = (\pi)$ الدالة تا معرفة من أجل س0 = 0 أو س $\pi = \pi$ حيث تا

$$0=0$$
 نها تجب $0=0$ نها تجب $0=0$ نها تجب $0=0$ کذلك $0=0$ نها تجب $0=0$ نها تجب $0=0$ کذلك $0=0$ نها تجب $0=0$ نها تجب

• الاستمرار والاشتقاق:

 $0\neq m$ الدالة تا هي حاصل قسمة دالتين مستمرتين على ج، حيث تجب π الدالة تا قابلة للاشتقاق على المجال π ، ومنه الدالة تا قابلة للاشتقاق على المجال π ، ومنه الدالة تا قابلة للاشتقاق على المجال π

$$:$$
 ویکون π ، $\frac{\pi}{2}$

$$\frac{\omega^{2}}{2}$$
تاَ (س) = $\frac{\omega^{2}}{\omega^{2}}$ =

$$\frac{(\omega^2 + \omega^2) \cdot (\omega^2 + \omega^2 + \omega^2)}{2}$$
 = (س) تَا

$$\frac{\left(\omega^{2}+\omega^{2}$$

$$\frac{3_{+}-\omega^2_{-}}{2_{+}}=\frac{2_{+}}{\omega^2_{-}}=\frac{2_{+}}{\omega^2_{-}}$$
تاً (س)

$$\left[w^{2} \right]_{m} = -4$$
بس (س) - جب ال $\left[\frac{2}{2} + \frac{2}{m} + \frac{2}{m} \right]_{m}$ الإن تا

$$0 = (\omega^2)$$
 لدينا تارس = 0 \leftrightarrow 0 $+$ ظل $+$ 3 الدينا تارس

.(0
$$\neq$$
 س = 0 أي جب س = 0 . (لأن 8 +ظل ψ \Rightarrow -جب س

$$\pi = 0$$
 أو س

-) عدد (-) π (-) (-) π (-) (

إذن : \forall س \in 0 ، π ، $\frac{\pi}{2}$ [\cup] $\frac{\pi}{2}$ ، 0 [\ni س \forall : 0] π ، π . π [0] π ، π .] π , π [0] π ، π .] π . π

• جدول التغيرات:

π	$\frac{\pi}{2}$	0	<i>س</i>
-		-	تاً(س)
1-	∞-	1+	تغیرات تا

لرسم المنحني (γ) نلاحظ من خلال دراسة النهايات أن نها تا $(m)=+\infty$ و $m \to \infty$

$$\infty-=(w)$$
نها نها $\frac{\pi}{2}$

نستنتج أن المنحني (γ) هو فرع لا نهائي في جوار س = $\frac{\pi}{2}$ ، ويتبع مستقيماً مقاربًا عمودياً معادلته س = $\frac{\pi}{2}$.

نقطة تقاطع المنحني (γ) مع حامل محور التراتيب :

((0) تا(0)) بما أن $0 \in [0, \frac{\pi}{2}]$ ، π ، $\frac{\pi}{2}$. π ، π . π

أي ١ (1 ، 0) ١

نقط تقاطع المنحني (γ) مع حامل محور الفواصل:

لأجل ذلك نضع: ع = 0 أي تا(س) = 0.

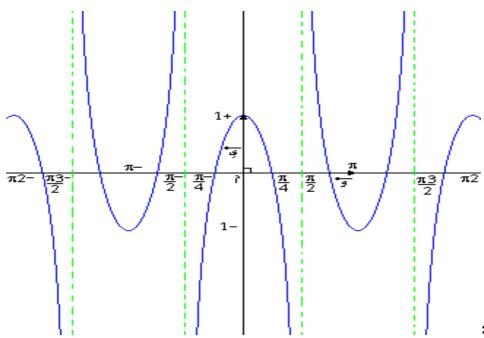
$$0 = \omega 2 \quad \text{i.e.} \quad 0 = 0$$

$$\Leftrightarrow 0 = \frac{\omega^2 + \omega^2}{\omega} \Leftrightarrow 0 = (\omega)$$

$$0 \neq \omega \neq \omega \neq \omega$$

$$\Rightarrow 0 = (\omega)$$

 \cdot (0 ، $\frac{\pi 3}{4}$) $_{2}$ ن ، (0 ، $\frac{\pi}{4}$) $_{1}$ ن



رسم المنحني:

3 - أدرس تغيرات الدالة تاحيث:

.
$$m \mapsto \text{id}(m) = m - \text{eps}(m)$$

ثم أرسم المنحني (γ) الممثل للدالة تا في المستوي المنسوب لمعلم متعامد (γ) و ، $\dot{\vec{c}}$ ، $\dot{\vec{c}}$

.

الحل:

• دراسة تغيرات الدالة تا:

مجموعة التعريف:

$$\forall w \in \mathcal{F} : \neg w \in \mathcal{F}$$
 $e^{-\omega}(-w) = \neg w - + e^{-\omega}$

$$= \neg w + e^{-\omega} = -(w - e^{-\omega})$$

$$- = (س) = - تا(س)$$
.

الدالة تا فردية ومنه المبدأ م هو مركز تناظر للمنحني (γ) .

فتكتفي بدراسة الدالة على المجال [0، + ∞].

الدالة تا ليست دورية لكن نلاحظ أن:

.
$$(\pi 2 + \omega)$$
 – $(\pi 2 + \omega)$ – $(\pi 2 + \omega)$ – خب \forall

$$(ω + 2 + ω) = (π2 + ω)$$
 جب س (لأن جب ($π2 + ω)$

$$\pi 2 + m - - =$$

$$\pi 2 + (س) = (\pi 2 + \pi 2)$$
نا

ومنه ليكن س عدد حقيقي كيفي من ف ، ن و َ نَ نقطتان من المنحني (γ) ذات + (π 2 + π على الترتيب. إذن نجد ن (π 0 + π على الترتيب. إذن نجد ن (π 0 + π 1 على الترتيب.

(ن) و بالتالي تكون مركبتي الشعاع
$$(\pi 2)$$
 و بالتالي تكون مركبتي الشعاع $(\pi 2)$ و بالتالي تكون مركبتي الشعاع $(\pi 2)$

حيث
$$\overline{\overline{b}}$$
 أي نَ هي صورة النقطة ن بواسطة الانسحاب ت الذي شعاعه $\overline{\overline{b}}$ حيث $\overline{\overline{b}}$

ليكن ك من $\underline{\underline{}}$ ($\underline{\underline{}}$ مجموعة الأعداد الصحيحة) وَ (γ) مجموعة النقط ن من

المنحني (γ) حيث فواصلها تنتمي إلى المجال [2 ك π ، 2 (ك + 1) π] نجد ما $\begin{pmatrix} \pi 2 \\ \pi 2 \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} \pi 2 \\ \pi 2 \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} \gamma \\ \xi \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} \gamma \\ \xi \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} \gamma \\ \xi \end{pmatrix}$.

ولهذا ندرس الدالة تا على المجال [π ، 0] ونكمل رسم المنحني (γ) بالتناظر π^2 بالنسبة للمبدأ م أو لا ثم بالانسحاب الذي شعاعه π^2

• الاستمرار والاشتقاق:

بما أن الدالة تا مجموع دالتين كلتاهما مستمرة وقابلة للاشتقاق على π فإن الدالة تا مستمرة على المجال π (π (π) وقابلة للاشتقاق على π (π) π (π) وقابلة للاشتقاق على π (π) π (

• دراسة إشارة العدد تاً (س):

 $0 = 0 \Leftrightarrow 1 -$ نجب س

⇒ تجب س = 1

 π ك = 2 ك $= \infty$

• جدول التغيرات:

π		0	س
2+	+	0	تاً(س)
π			تغيرات
			تا
		0	

\bullet رسم المنحني (γ):

 π ك = س ومنه تاً (س) = جب س ومنه تاً (س) = 0 خب س الدينا تاً (س) الدينا تاًا (س) الدينا تاً (س) الدينا تاًا

حيث ك $\in \underline{0}$. تأرس) يغير الإشارة في جوار π وينعدم إذن كل نقطة فاصلتها π س = ك π حيث ك π صهي نقطة انعطاف للمنحني π

•
$$V=(w)=(w)=+\infty$$
 و $V=(w)=+\infty$ • $V=(w)=+\infty$ • $V=(w)=+\infty$ • $V=(w)=+\infty$

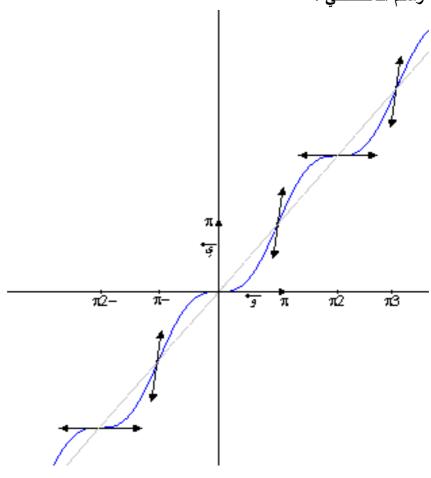
(لأن نها
$$m=+\infty$$
بينما $-1 \leq$ نها جب $m \leq 1$ أي محدودة) .
$$m \longrightarrow +\infty$$

$$1 = \left(\frac{-\frac{\sqrt{m}}{m}}{m}\right) = \frac{m - - + m}{m} = \frac{m}{m} = \frac{m}{m}$$

$$m \to + \infty$$

،
$$0 + \infty = +\infty$$
 کان $0 + 1$ نہا س $0 + \infty = +\infty$ کا کان $0 + \infty$

إذن المنحني (٧) لا- يقبل مستقيماً مقاربا مائلا، لكن المنحني (٧) فرع لا نهائي منحناه المستقيم الذي معادلته ع = س وهو المنصف الأول.



فهرس السلسلة 3

تتضمن هذه السلسلة درسا واحدا هو:

- التناظر العمودي.
 - الانسحاب.
 - الدوران.
 - التحاكي.
 - تساوي القياس.
 - التشابه.
- تمثيل التحويلات في المستوي المركب.

التناظر العمودي

- الهدف من الدرس: التعرّف على تحويل نقطي بسيط هام وذو تطبيقات عملية واسعة.
 - المدة اللازمة لدارسته: 05 ساعات.
 - الدروس الواجب مراجعتها:
 - * مقدمة في التحويلات النقطية.
 - * الجداء السلمي.
 - * المستقيمات في المستوي.
 - المراجع: كتاب الرياضيات 3 ث / ع + ر المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- تمهید.
- 1 تعريف التناظر العمودي.
- 2 خواص التناظر العمودي.
- 3 تركيب تناظرين حول مستقيمين متعامدين.
 - 4 العبارة التحليلية للتناظر.
 - 5 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 6 الأجوبة.

تمهید:

إن عنصر التناظر في الهندسة له دور كبير وسنهتم فيما يلي بدراسة التناظر حول مستقيم آخذين بعين الاعتبار أن الطالب درس سابقا التناظر وخصائصه ولكننا سنجمع المعلومات القديمة في قالب رياضي جديد هندسي وتحليلي.

1- تعریف:

ليكن (ق) مستقيم في المستوي (π) ، نُسمي تناظرا عموديا بالنسبة للمستقيم (ق) التحويل النقطي الذي يرفق بكل نقطة ن من المستوي النقطة ن بحيث يكون المستقيم (ق) محوراً للقطعة [ن ن].

نرمز للتحويل بالرمز تي، ونقول أن ن نظيرة ن بالنسبة لِ (ق).

لاحظ أيضا أن النقطة ن نظيرة نَ بالنسبة لِ ق أي أن :

$$\vec{o} = \vec{o}_{\vec{o}}(\vec{o}) \Leftrightarrow \vec{o} = \vec{o}_{\vec{o}}(\vec{o}).$$

ملاحظة : بفرض ه المسقط العمودي للنقطة ن على (ق) عندئذ يكون $\overline{}$ ه $\overline{}$ $\overline{}$ = - $\overline{}$ $\overline{}$ = - $\overline{}$ $\overline{}$

2 - خواص التناظر العمودى:

• مقابل أي مستقيم في المستوي (π) يمكن تعريف تناظر عمودي وحيد محوره ذلك المستقيم.

ومقابل أي نقطتين ١، ب يمكن تعريف تناظر عمودي وحيد محوره هو محور القطعة [١ب].

• التحويل v_{ij} تقابل لأنه مقابل كل نقطة ن توجد نقطة وحيدة ن وهو تضامني لأن: (v_{ij} v_{ij}

 \cdot مما يدل على أن : ت $_{ ext{o}}$ م

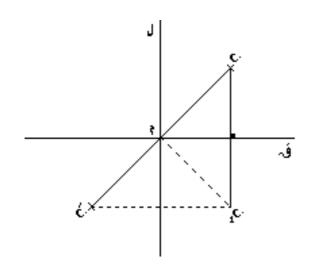
النقط الصامدة وفق التحويل ت ، هي نقاط المستقيم (ق) فقط لأن:

$$\dot{\dot{\upsilon}} = - \frac{\dot{\dot{\upsilon}}}{\dot{\dot{\upsilon}}} \Leftrightarrow \dot{\dot{\upsilon}} = - \frac{\dot{\dot{\upsilon}}}{\dot{\dot{\upsilon}}} \Leftrightarrow \dot{\dot{\upsilon}} = - \frac{\dot{\dot{\upsilon}}}{\dot{\dot{\upsilon}}} \Leftrightarrow \dot{\dot{\upsilon}} = - \frac{\dot{\dot{\upsilon}}}{\dot{\dot{\upsilon}}} \Rightarrow \dot{\dot{\upsilon}} = - \frac{\dot{\dot{\upsilon}}}{\dot{\dot{\upsilon}}} \Rightarrow \dot{\dot{\upsilon}} = - \frac{\dot{\dot{\upsilon}}}{\dot{\dot{\upsilon}}} \Rightarrow \dot{\dot{\upsilon}} \Rightarrow$$

3 - تركيب تناظرين حول مستقيمين متعامدين:

ليكن المستقيمان (ق) ، (ل) بحيث :(ق) \bot (ل) و َ (ق) \cap (ل) = { م } . ولنعرف التحويل : \Box_0 \Box_0 \Box_0 .

عندئذ



$$\frac{\overrightarrow{1} \cdot \overrightarrow{0} = \overrightarrow{0} \cdot \overrightarrow{0}}{\cancel{0} \cdot \overrightarrow{0}} \leftarrow \frac{\overrightarrow{1} \cdot \overrightarrow{0}}{\cancel{0} \cdot \overrightarrow{0}} = \frac{\overrightarrow{0} \cdot \overrightarrow{0}}{\cancel{0} \cdot \overrightarrow{0}}$$

وَ ن م نَ = π.

 $\stackrel{\cdot}{\cancel{\downarrow}} = -\overline{\overline{\overline{}}} = -\overline{\overline{}}$ $\stackrel{\cdot}{\cancel{\Box}} = -\overline{\overline{}} = -\overline{\overline{$

أي أن ن ، نَ متناظرتان بالنسبة للنقطة م .

فالتحويل \mathbf{p}_0 \mathbf{p}_0 هو تناظر حول النقطة م نرمز له بالرمز \mathbf{p}_0 فالتحويل في المرمز .

نتيجة:

مركب تناظرين حول مستقيمين متعامدين هو تناظر حول نقطة تقاطعهما.

ملاحظات:

- ت 0 ت = ت 0 ت
- π_{a}^{0} π_{a}^{0}

• لن نتطرق في هذا البحث لدراسة مركب تناظرين حول مستقيمين متقاطعين أو متوازيين وسنخصّص له بحثا آخر .

4 - العبارة التحليلية للتناظر العمودي:

ننسب المستوي (π) إلى معلم متعامد ومتجانس (a, c) ونفرض (a, c) ونفرض (a, c) هو أحد المحاور الإحداثية ثم نعمم ذلك.

• $\overset{\bullet}{\text{L}}_{a_{m}}$: $\overset{\bullet}{\text{L}}$: $\overset{\bullet}{\text{L}}$

$$\begin{vmatrix}
\omega &= \omega \\
\omega &= \omega
\end{vmatrix} \Leftrightarrow \overleftarrow{0} = \overleftarrow{\omega} = -3$$

الحالة العامة : بفرض (Δ) مستقيم إختياري معادلته : ١ س + μ ع + ج = 0. وشعاع

ولنعتبر التحويل : Γ_{Δ} : Γ_{Δ} : Γ_{Δ} : Γ_{Δ} : Γ_{Δ} : Γ_{Δ}).

(ن نَ القطعة [ن نَ]
$$\Leftrightarrow$$
 (Δ) محور القطعة [ن نَ] \Leftrightarrow $(\dot{\Delta})$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{\omega + \omega}{\omega + \omega} = \omega_{\text{AL}} & e^{\frac{\omega + \omega}{2}} = 3_{\text{AL}} \\ \frac{\omega}{\omega} & \frac{\omega}{\omega} & e^{\frac{\omega}{2}} & e^{\frac{\omega}{2}} \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$((\Delta) \ni \Delta) = + \left(\frac{z+z}{2}\right) + \left(\frac{w+w}{2}\right)$$

$$0 = (z-z)! + (w-w)!$$

$$0 = 2+z + w + y + z + w!$$

$$0 = z! + w + y + z + w!$$

$$0 = z! + w + y + z + w!$$

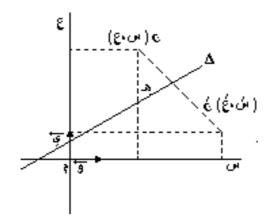
$$0 = z! + w + y + z + w!$$

$$0 = z! + w + y + z + w!$$

وبحل الجملة حسب طريقة المحدّد نجد:

محدد الجملة هو :
$$1^2 + 1^2$$
 غير معدوم لأن : $m \neq 0$.

$$. \overline{0} \neq \overline{m} : \overline{12} + \overline{1$$



$$\frac{1}{2} = \frac{1}{2} = \frac{2}{2} = \frac{$$

نجد العبارة العامة للتناظر هي من الشكل:

$$\gamma + \varepsilon \beta + \omega \alpha = \omega$$

$$\gamma + \varepsilon \beta + \omega \alpha = \varepsilon$$

$$\gamma + \varepsilon \beta + \omega \alpha = \varepsilon$$

5 - أسئلة التصحيح الذاتي:

5-1-1 ليكن المستوي (π) المزود بمعلم متعامد ومتجانس (a, c, c, c, c). أوجد العبارة التحليلية للتناظر العمودي حول كل من المستقيمين اللذين معادلتيهما على الترتيب (a, c, c, c, c, c) (a, c, c, c) (a, c, c, c) (a, c, c, c) (a, c, c) (a, c, c, c) (a, c, c)

 (π) المزود بعلم متعامد ومتجانس (π) المزود بعلم ومتجانس (π) المعرق بالعبارتين :

$$1 - \mathbf{g} = \mathbf{g} - \mathbf{g}$$

$$1 + \mathbf{g} = \mathbf{g} + \mathbf{g}$$

$$1 + \mathbf{g} = \mathbf{g}$$

1 - أوجد مجموعة النقط الصّامدة وفق التحويل ت.

2 - هل التحويل ت تناظر عمودي .

6 - أجوبة التصحيح الذاتي:



•
$$leg(\Delta): m-3=0$$
 (المنصف الأول)

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$
، هـ منتصف $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ ، شعاع توجيهه $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

$$w_{\underline{a}} = \frac{w + w}{2}$$
، ع $\underline{a} = \frac{3 + 3}{2}$ ومنه 0

$$\left(\Delta \rightarrow \frac{\omega + \omega}{2}\right)$$
 $0 = \frac{3 + 3}{2} = 0$ لأن هـ ϵ

$$\left(\Delta \ni \omega\right)$$
 $0 = \frac{\dot{\varepsilon} + \varepsilon}{2} - \frac{\dot{\omega} + \omega}{2}$ $0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \omega - \omega \\ \varepsilon - \varepsilon \end{pmatrix}$

$$(m + \tilde{w} - 3 - 3) = 0$$

$$0 = \omega - \omega + 3 - 3 = 0$$

. ثانياً $(\Delta): 2$ س $(\Delta): 3$ ع $(\Delta): 3$ نتبع نفس الطريقة

$$0 = 10 + \varepsilon 3 - \omega 2 + \varepsilon 3 - \omega 2$$

$$0 = 5 + \left(\frac{\varepsilon + \varepsilon}{2}\right) 3 - \left(\frac{\omega + \omega}{2}\right) 2$$

$$0 = \varepsilon 2 - \omega 3 - \varepsilon 2 + \omega 3$$

$$0 = \left(3\right) \left(\frac{\omega - \omega}{2}\right)$$

$$0 = \left(2\right) \left(\frac{\varepsilon + \varepsilon}{2}\right) 3 - \left(\frac{\omega + \omega}{2}\right) 2$$

ولحل الجملة نتبع طريقة المحدد:

. المحدّد =
$$(2)(3)$$
 = $(3)(3)$ عليه حل وحيد المحدّد = $(3)(3)$

المحدّد = (2)(2) = 9 + 4 = (3)(3) - (2)(2) = 0 فا جملة

$$\frac{10 + 23 - 2}{20 - 23 - 2} = \frac{20 - 212 + 20}{20 - 2} = \frac{20 - 212 + 20}{20 - 2} = \frac{20 - 212 + 20}{20 - 20} = \frac{20 - 20}{20} = \frac{20$$

$$\frac{30 + 5 - \omega 12}{13} = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 10 + 5 - \omega 2 \\ 3 & 5 - \omega 3 - \end{vmatrix}}{13} = \frac{2 - \omega 3}{13}$$

$$\frac{20}{13} - \varepsilon \frac{12}{13} + \omega \frac{5}{13} = \omega$$

$$\cdot \frac{30}{13} + \varepsilon \frac{5}{13} - \omega \frac{12}{13} = \varepsilon$$

$$\frac{12}{13} + \varepsilon \frac{5}{13} - \omega \frac{12}{13} = \varepsilon$$

$$\frac{12}{13} + \varepsilon \frac{5}{13} - \omega \frac{12}{13} = \varepsilon$$

$$1 - 4$$
 لا يجاد النقاط الصامدة نضع : $m = m$ و َ $a = 3$ $m = 3$ $m = 4$ m

إذن مجموعة النقط الصامدة هي مستقيم (Δ) معادلته : س - ع + 1 = 0 وشعاع

: حتى يكون ت تناظرًا عموديا حل (Δ) يجب أن يتحقق الشرطان :

(
$$\Delta$$
) $=$ Δ $=$ Δ

$$\frac{1-\varepsilon+\omega}{2} = \frac{\omega+\omega}{2} = \frac{\omega+\omega}{2}$$

$$\frac{1+\omega+\varepsilon}{2} = \frac{\varepsilon+\varepsilon}{2} = 3\varepsilon$$

$$0 = 1 + \frac{1+\omega+\varepsilon}{2} - \frac{1-\varepsilon+\omega}{2} : (\Delta) \Rightarrow \omega = 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{2}$$

$$\cdot (\Delta) \Rightarrow \omega = 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{2} - \frac{1}{2}$$

$$0 = \varepsilon - 1 + \omega + \omega - 1 - \varepsilon = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \omega - \omega \\ \varepsilon - \varepsilon \end{pmatrix} = \frac{\omega}{\omega} \cdot \frac{\omega}{\omega} \cdot \frac{\omega}{\omega} \cdot \frac{\omega}{\omega}$$

$$\frac{1}{\varepsilon} \cdot \frac{1}{\varepsilon} \cdot \frac{1}{\varepsilon} \cdot \frac{1}{\varepsilon} \cdot \frac{\omega}{\omega} \cdot \frac{\omega}{\omega}$$

0 = 1 + 2 - 3 إذن التحويل ت تناظر عمودي حول المستقيم (Δ) ذي المعادلة : س - ع

الإنسحاب

الأهداف من الدرس:

- تطبيق هام لدرس التناظر العمودي.
- تركيب تناظرين حول مستقيمين متوازيين.

المدة اللازمة لدارسته: 08 ساعات.

الدروس الواجب مراجعتها:

- * مقدمة في التحويلات النقطية.
 - * الأشعة في المستوي.
 - * التناظر العمودي.

تصميم الدرس

- تمهید.
- 1 تعریف.
- 2 خاصّة أساسية هامة.
 - 3 خواص الانسحاب.
 - 4 نظرية.
 - 5 تركيب إنسحابين.
 - 6 زمرة الانسحابات.
- 7 العبارة التحليلية للانسحاب.
 - 8 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 9 الأجوبة.

تمهید:

نسمى شعاعا مقيدا في المستوي (π) كل ثنائية نقطية $(\mu \cdot \epsilon)$ حيث $(\mu \cdot \epsilon)$ بدايته وجايته ونرمز له بالرمز ب ج.

ولنعرّف على مجموعة الأشعة المقيدة علاقة التساير المعروفة فنجد:

أنها علاقة تكافئ ونرمز لكل صنف بـ [ب جا أو ب جن وندعوه شعاعا طلقا.

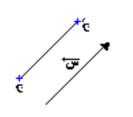
لاحظ أن كل شعاع يُرسم في المستوي هو ممثلا لشعاع طلق واحد أي يمكن أخذ ممثلا للشعاع بج في أي مكان من المستوي. (راجع الأشعة في السنة الثانية).

1- تعریف :

ليكن الشعاع \overline{m} في المستوي (π) ، نُسمي التحويل الذي يرفق بكل نقطة ن النقطة نَ بحيث: نَ نَ = شَ ، إنسحابا شعاعه شَ ونرمز له بالرمز ن حيث

$$\vec{\omega} = \vec{\omega} : (\vec{\omega}) : (\vec{\omega}) : \vec{\omega} : \vec{\omega$$

ولإيجاد محولة نقطة ن نرسم منها شعاعا يساير ش فتكون نهايته هي النقطة نَ المطلوبة.



2 - خاصّة هامة :

2 - خاصّة هامة: ليكن الانسحاب ن_وليكن (ق)، (ل) ع×-ش

مستقيمان إختياريان بحيث يحققان:

$$($$
ق $)$ //(ل $)$ ، $\overline{\ddot{a}}$ \pm $\overline{\ddot{m}}$

$$(*)$$
 بعد (\ddot{b}) على (ل) هو $\frac{\left|\frac{\dot{b}}{\dot{b}}\right|}{2}$

الإتجاهمن (ق) نحو (ل) يوافق اتجاه الشعاع ش

عندئذ لنأخذ تركيب التناظرين حول المستقيمين (ق) ، (ل) فنجد:

 $\frac{|\overline{m}|}{2} = \frac{|\overline{m}|}{2}$ وهما من نفس الاتجاه .

 \cdot _ _ _ ن \cdot _ \cdot

. ت \mathbf{Q} ت \mathbf{G} ت \mathbf{G}

لما كان ش شعاعا طلقا يمكن أن نختار ممثلا له في أي مكان من المستوي. لذا نعبّر عن الانسحاب بعدد غير منته من الأشكال .

*نتيجة:

يمكن تحليل الانسحاب ن_ إلى تركيب تناظرين حول مستقيمين إختياريين من ش المستوي يحققان (*) بعدد غير منته من الأشكال . (يمكن إعتبار هذه النتيجة تعريفا للانسحاب).

3 - خواص الإنسحاب:

الإنسحاب ن __ تقابل لأنه مركب تقابلين ت ، ت إذن له تحويل عكسي \hat{m}

$$\begin{array}{ccc}
1 - & 1 - \\
1 - & 0 & = \\
0 & 0 & 0
\end{array}$$

= ت و ت لأن كليهما تضامني

وهذا هو تركيب تناظرين حول مستقيمين يحققان (*) مع إختلاف الإتجاه لأنه من (ل) نحو (ق).

$$(-m)$$
 أي أنه إنسحاب شعاعه $(-m)$

 $\overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} \Leftrightarrow \overrightarrow{b} = -\overrightarrow{b}$ أو نقول $\overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} \Leftrightarrow \overrightarrow{b} \Rightarrow \overrightarrow{b}$

وهو تعريف الشعاعي للأنسحاب: ن ___ في الشعاعي المساعد ا

ملاحظة: حتى يكون ن_ تضامنياً يجب أن يكون: ش

$$\dot{\vec{w}} = -\dot{\vec{w}} \Leftrightarrow (\dot{\vec{v}}) = \dot{\vec{w}} = -\dot{\vec{w}} = -\dot{\vec{w}}$$

$$\dot{\vec{w}} = -\dot{\vec{w}} = -\dot{\vec{w}} = -\dot{\vec{w}} = -\dot{\vec{w}}$$

$$\dot{\vec{v}} = \dot{\vec{w}} = \dot{\vec{w}} = \dot{\vec{w}}$$

$$\dot{\vec{v}} = \dot{\vec{v}} = \dot{\vec{w}} = \dot{\vec{v}} = \dot{\vec{v}}$$

2 - النقاط الصامدة:

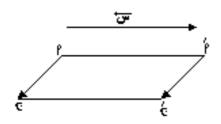
 $\pi \leftarrow \pi: \underline{\qquad}$ ليكن الإنسحاب ن

 $\dot{\dot{\omega}} = \overline{\dot{\dot{\omega}}} \Leftrightarrow \dot{\dot{\dot{\omega}}} = \dot{\dot{\dot{\omega}}} \Leftrightarrow \dot{\dot{\dot{\omega}}} = \dot{\dot{\dot{\omega}}} = \dot{\dot{\dot{\omega}}}$ ن نقطة صامدة $\dot{\dot{\dot{\omega}}} = \dot{\dot{\dot{\omega}}} = \dot{\dot{\dot{\omega}}} = \dot{\dot{\dot{\omega}}}$

* إذا كان $\stackrel{\longrightarrow}{m} \neq \stackrel{\longrightarrow}{0}$ فالمساواة مستحيلة ولا توجد أي نقطة صامدة.

 $\overline{0}=\overline{0}$ إذا كان $\overline{m}=\overline{0}$ فالمساواة محققة من أجل كل نقطة من $\overline{0}=\overline{0}$ أي أن جميع نقاط المستوي صامدة. إذن : $\underline{0}=1$. $\overline{0}$

3 - الخاصة المميزة للآنسحاب:



ليكن الإنسحاب ن __ في المستوي (
$$\pi$$
). ويفرض $\hat{m} = \hat{n}$ ويفرض $\hat{n} = \hat{n}$ أي $\hat{n} = \hat{m}$

: iiiic

$$\overrightarrow{\psi} : \overrightarrow{\psi} = \overrightarrow{\psi} : (\overrightarrow{\psi}) = (\overrightarrow{\psi})$$

بالمقارنة نجد: أأ = ن ن (أنظر الشكل)

وحسب خواص متوازي الأضلاع فإن:

$$\frac{\overrightarrow{1}}{\cancel{1}} = \overrightarrow{\cancel{1}}$$

أي محول أي شعاع بواسطة إنسحاب هو شعاع يسايره.

العكس: ليكن تحويل نُقطي ما بحيث محول لأي شعاع هو شعاع يُسايره. وبفرض $\hat{i} = \hat{i}$ (۱).

(ن) = ت(ن) + (ن) = ت(ن) (ن) + (ن) = (ن) + (ن)

فحسب الشرط يكون : $\overrightarrow{10} = \overrightarrow{10}$ ن \Rightarrow $\overrightarrow{i0} = \overrightarrow{10}$

ولكن الم المعاع ثابت نرمز له: ش .

 $\dot{\psi}: \forall \dot{\psi}: \forall \dot{\psi}: \dot{\psi} = \dot{\psi}$. فالتحويل ت هو انسحاب شعاعه.

• النتبجة:

الشرط اللازم والكافي ليكون التحويل ت انسحابا هو أن يكون محوّل كل شعاع آن هو شعاع يُسايره آنَ. ش

4 - محول مستقيم وفق الانسحاب هو مستقيم يوازيه.

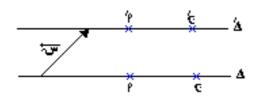
ليكن الانسحاب ن _ ، بفرض (Δ) مستقيم إختياري .

وليكن ق شعاع توجيه المستقيم (ك).

 $l \in (\Delta) : \dot{U} : (\Delta) = l$

نرسم من ا مستقیما یوازي (Δ) ولیکن (Δ) .

 $\overline{\dot{}}$ عندئذ: \forall ن \in (Δ) فإن: $\overline{\dot{}}$



فإذا فرضنا أن نَ ﴿ (Δ) فإن $\overline{1}$ $\overline{2}$ لعدم Δ $\overline{2}$ $\overline{2$ $\cdot (\Delta) = (\Delta)$

5 - محوّلة دائرة هي دائرة لها نفس نصف القطر.

(ينتج ذلك من خواص التناظر العمودي).

يكتفي إيجاد محوّلة المركز ثم نرسم دائرة لها نفس نصف القطر.

4 - نظریة :

$$\frac{1}{\dot{\omega}} = \frac{1}{\dot{\omega}}$$

البرهان: انحلل الانسحاب (حسب الخاصة الأساسية 2).

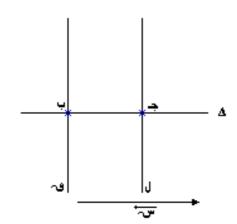
$$\dot{o} \xrightarrow{\pi} = \ddot{D}_{U} \quad O \quad \ddot{D}_{U}$$

بفرض (Δ) مستقيم اختياري يُعامد (ق) و َ (ل) .

.
$$\{(\Delta) \cap (\Delta) \cap (\Delta) = \{(\Delta) \cap (\Delta) = \{(\Delta) \cap (\Delta) \}$$
 عندئنذ

$$\dot{U}_{\underline{m}} = \ddot{U}_{\underline{b}} \circ (\ddot{U}_{\underline{A}} \circ \ddot{U}_{\underline{A}}) \circ \ddot{U}_{\underline{b}}$$

$$= (\ddot{\upsilon}_{0} \circ \ddot{\upsilon}_{\Delta}) \circ (\ddot{\upsilon}_{0} \circ \ddot{\upsilon}_{0})$$



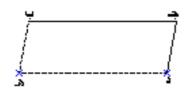
 $\frac{1}{1}$ إن اختيار النقطتين ب و ج لا يتعلق بأي شرط سوى : $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{1}$

إذن يمكن اعتبار الانسحاب مركب تناظرين حول أي نقطتين اختياريتين ب، جـ

. (بحیث:
$$\frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$
ش)

بعدد غير منته من الأشكال.

تمرین:



برهن أن تركيب ثلاث تناظرات حول ثلاث نقاط هو تناظر حول نقطة.

لنفرض : $b = r_0 - r_0$ ت ،

لنعتبر الانسحاب ن $_{2}$ = ت $_{+}$ 0 ت

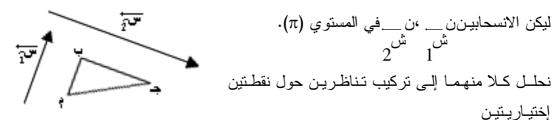
وبما أنه يمكن إختيار أي نقطتين.

لذا نختار نقطتين ثانيهما د والأخرى ه بحيث:

• نتيجة: مركب إنسحاب مع تناظر مركزي أو العكس هو تناظر مركزي حول نقطة جديدة .

ينتج ذلك من التمرين مباشرة لأن : \mathbf{o}_{c} \mathbf{o}_{c} هو الانسحاب ن __ . كذلك \mathbf{v}_{c} هو ينتج ذلك من التمرين مباشرة لأن : \mathbf{v}_{c} · الانسحاب ن الانسحاب

5 - تركيب انسحابين:



إختيار يتين

تحققان الشروط المعروفة.

ولنختر إحدى النقاط مشتركة بينهما أي:

. ولنركبهما $2 \cdot \overline{m} = \overline{m} \cdot 2 \cdot \overline{n}$ ولنركبهما $2 \cdot \overline{n} = \overline{m} \cdot 2$

$$\overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\cap}}} \circ \overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\cap}}} \circ \overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\longrightarrow}}} \circ \overset{\circ}{\overset{\circ}{\longrightarrow}} \overset{\circ}{\overset{\circ}{\longrightarrow}} \circ \overset{\circ}{\overset{\overset{\circ}{\longrightarrow}} \overset{\circ}{\longrightarrow}} \circ \overset{\circ}{\overset{\circ}{\longrightarrow}} \circ \overset{\circ}{\overset{\overset{\circ}{\longrightarrow}} \circ} \overset{\circ}{\overset{\circ}{\longrightarrow}} \circ \overset{\overset$$

وهذا التحويل هو انسحاب شعاعه $2 \overline{\mathsf{a}}$.

$$\cdot 2 \stackrel{\leftarrow}{n} + 1 \stackrel{\leftarrow}{m} = \stackrel{\leftarrow}{+} \stackrel{\leftarrow}{-} 2 + \stackrel{\leftarrow}{-} \stackrel{\rightarrow}{-} 2 = \stackrel{\leftarrow}{m} \stackrel{\rightarrow}{+} \stackrel{\leftarrow}{-} \stackrel{\rightarrow}{-} 2 = \stackrel{\leftarrow}{m} \stackrel{\rightarrow}{-} \stackrel{\rightarrow}{$$

أي أن تركيب انسحابين هو انسحاب شعاعه مجموع شعاعيهما .

6 - زمرة الانسحابات:

بفرض سح مجموعة الانسحابات في المستوي (π) ولنعرّف عليها العملية 0 عندئذ: 0 - 1 عملية داخلية (تركيب انسحابين هو إنسحاب) .

2
عملية تبديلية لأن: \forall $(0, \frac{1}{m}, 0)$ سح $o-2$

o - 3 عملية تجميعية : لأن الجمع الشعاعي تجميعي.

$$\underbrace{\frac{1}{3}}_{3} \dot{0} \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{Q} & \mathbf{Q} & \mathbf{Q} \\ \mathbf{Q} & \mathbf{Q} & \mathbf{Q} \end{array} \right) = \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{Q} & \mathbf{Q} & \mathbf{Q} \\ \mathbf{Q} & \mathbf{Q} & \mathbf{Q} \end{array} \right) \mathbf{Q} \quad \mathbf{Q} \quad$$

4 - التحويل ن _ هو عنصر حيادي لأن : 0

$$\forall \underbrace{\dot{\mathbf{Q}}}_{\hat{m}} \underbrace{\dot{\mathbf{Q}$$

. (ن _ _ من سح نظیر هو الانسحاب ن _ _ حیث (ن _ و سح) . - سح) . - سح) . - سح) .

$$\pi^{\mathrm{I}} = 0 \stackrel{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}{\overset{\dot{\mathbf{Q}}}}}$$

النتبجة:

عملية التركيب (o) تعطي المجموعة سح بنية زمرة تبديلية. ندعوها زمرة الانسحابات ونرمز لها :(سح ،o).

7 - العبارة التحليلية للانسحاب:

لننسب المستوي (π) إلى معلم متعامد ومتجانس (a, b, b, a, b, b).

$$(\pi) \leftarrow (\pi) : \underbrace{(\pi)}_{m} : (\pi) \leftarrow (\pi)$$
.

$$\overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} = \overrightarrow{b}$$
 $\overrightarrow{b} = \overrightarrow{b}$ $\overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} = \overrightarrow{b}$ $\overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} = \overrightarrow{b}$ $\overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} = \overrightarrow{b}$

وبفرض
$$\hat{m}$$
 (ب \hat{m} (ب \hat{m} (ب \hat{m}) \hat{m} . Let \hat{m} \hat{m}

8 - تمارين التصحيح الذاتي:

- 8-1 أثبت بالاعتماد على الأشعة أن كل إنسحاب ن في هو تركيب تناظرين حول نقطتين إختياريتين ب ، جو تحققان : $\frac{1}{m}=2$.
-) المزود بمعلم متعامد ومتجانس (م، وَ، \overline{z}) ولتكن النقاط (π) ولتكن النقاط (π) ولتكن النقاط (π) ، ب (π) ، باره ، وناس النقاط (π) المزود بمعلم متعامد ومتجانس (م، وناس النقاط (π) ولتكن النقاط (π) ولتن النقاط (π) ولتنقل النقل النق
 - 1 أوجد العبارة التحليلية للتحويلات : $_{_{
 m C}}$ ، $_{
 m C}$ ، $_{
 m C}$
 - 2 أعط العبارة التحليلية للتحويلات:
 - ت ٥ ت ، ت ٥ ت ، ل = (ت ٥ ت ٥ ت ٥ ت ٥ ت

9 - أجوبة التصحيح الذاتي:

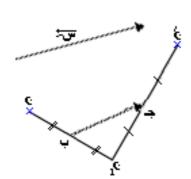
 (π) النقطتين ب، جـ بحيث : (π) النقطتين ب، جـ بحيث :

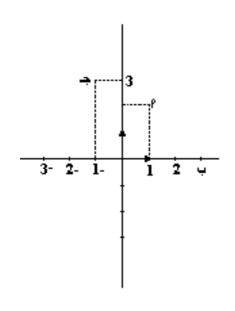
وهو شعاع ثابت.

 \cdot فالتحويل $\mathbf{p}_{\mathbf{p}}$ هو إنسحاب ن $\mathbf{p}_{\mathbf{p}}$

$$(\pi) \leftarrow (\pi) :$$
 التحويل : تم : $(\pi) \rightarrow (\pi)$.

$$(\pi) \leftarrow (\pi)$$
 : (π) : (π) . (π) . (π) . (π) : (π) . (π) : (π) . (π)





$$2 + \omega - = \tilde{\omega}$$

$$4 + \varepsilon - = \tilde{\varepsilon}$$

$$\vdots$$

التحويل ت يحقق: بن = -بن . فنجد:

$$\begin{pmatrix}
\omega = \omega \\
\omega - \omega \\
0 - \omega - \omega
\end{pmatrix}$$

$$6 + \varepsilon - \varepsilon \begin{cases}
3 - \varepsilon \\
3 - \varepsilon
\end{cases}$$

بنفس الطريقة نجد أن:

$$2+\omega-=\tilde{\omega}$$

$$6+\varepsilon-=\tilde{\varepsilon}$$

$$\frac{2+\omega-=\tilde{\omega}}{(\omega,\tilde{\omega})}/(\tilde{\varepsilon},\tilde{\omega})$$

$$\frac{1}{2}$$

 $\pi \leftarrow \pi$: تم σ ت - 2 التحويل

ولتعيين التحويل تم o ت نعتمد طريقة أخرى .

لدينا (حسب النظرية 4) تركيب تناظرين حول نقطتين متمايزتين هو انسحاب.

$$\cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 2 - \end{pmatrix}$$
 أي $2 \leftarrow 2$ أي $2 \leftarrow 1$ أي ولكن $(2+)$

$$4+\omega=\omega$$
 وحسب تعریف العبارة التحلیلیة للانسحاب فإن : $\dot{z}=z-\bar{z}$

$$\begin{pmatrix} 4 \\ 2- \end{pmatrix}$$
فالتحويل ت $\begin{pmatrix} 0 \\ 2- \end{pmatrix}$ هو انسحاب شعاعه $\begin{pmatrix} 0 \\ 2- \end{pmatrix}$

• من أجل $U = (تم 0 r_{+}) 0 r_{+}$ وسنبرهن $V = (r_{+}) 0 r_{+}$ وسنبرهن بالاعتماد على التركيب فنقول لدينا الانسحاب :

الدوران

ملحظة: سوى العنصر الذي هو مقرر لتلاميذ شعبة علوم الطبيعة والحياة.

الهدف من الدرس: تطبيق على تركيب التناظرات العمودية.

المدة اللازمة لدارسته: 08 ساعات.

الدروس الواجب مراجعتها:

- * الزوايا والمستقيمات.
 - * التناظر العمودي.
 - * الإنسحاب.

المراجع: كتاب الرياضيات 3 ث /ع +ر المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- تمهید.
- 1 تعريف الدوران.
- 2 خواص الدوران.
- 3 إنشاء مركز الدوران.
 - 4 تركيب دورانين.
- 5 تركيب دوران و إنسحاب.
- 6 العبارة التحليلية للدوران.
 - 7 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 8 الأجوبة.

تمهید:

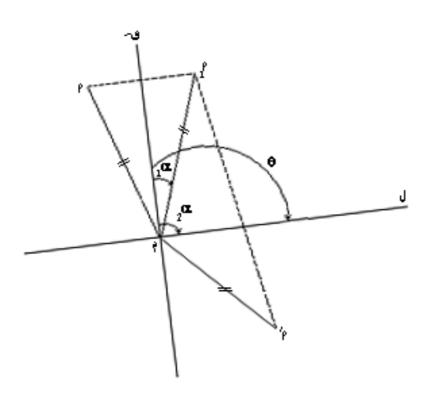
 $\theta = (0)$ و (المستقيمان متقاطعان في النقطة م. وبفرض (ق ، ل $\theta = (0)$ المستقيمان متقاطعان في النقطة م و لنعيّن مركب التناظرين ت و ت .

l = (l) نعتبر التحويل ر $l = r_{\rm b} = 0$ ت

حسب خواص التناظر العمودي يكون لدينا:

. (حسب الشكل) $\theta = 2\alpha + 1\alpha$: حيث

نسمى هذا التحويل النقطى الجديد " دوران "

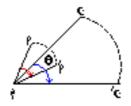


1 - تعریف :

ونرمز لهذا التحويل بالرمز : ر (م θ) .

ولإيجاد محوّلة نقطة ن وفق هذا الدوران، نرسم قوسا من دائرة مركزها م قياسهθ. فتكون نهايته هي النقطة ن َ.

لاحظ الشكل ومحوّلة النقطة الوفق نفس الدوران.



نتيجة هامة :

من خلال التعریف نلاحظ أنه یمکن التعبیر عن الدوران ر (م θ) کترکیب تناظرین عمودیین حول مستقیمین إختیاریین متقاطعین فی النقطة م .

وقيس الزاوية بينهما يساوي $\frac{\theta}{-}$ ، وذلك بعدد غير منته من الحالات. أي أن أحد 2

المستقيمين اختياري والآخر يصنع معه الزاوية المعطاة - . 2

2 - خواص الدوران:

• الدوران هو مرکب تناظرین عمودیین أي مُرکب تقابلین فهو تقابل وبالتالي له تحویل عکسي هو ر $^{-1}$ حیث: ر $^{-1}=($ $^{-1}$ $^{-1$

• الدوران هو مركب تناظرين عموديين فهو يحقق جميع خواص التناظر العمودي .

مثلا:

- محول مستقيم هو مستقيم.
- محوّلة زاوية س اع هي زاوية سَ اعَ تقايسها .
- محوّلة دائرة د (ω ، نق) هي دائرة دَ (ω ، نق). وهكذا...
- مركز الدوران هو النقطة الصامدة الوحيدة وفق الدوران (عندما $\theta \neq 0$ [π 2]) لأنه بفرض ن نقطة صامدة أخرى، عندئذ وطبقا للتعريف يكون :

. يعني $\theta \equiv 0$ و هذا تناقض $\theta \equiv 0$ يعني $\theta \equiv 0$ و هذا تناقض

إذن النقطة ن ليست صامدة .

 $_{\pi}I$ = (θ ، م) فإن : ر (π 2] θ \equiv θ أما إذا كانت

لأن جميع نقاط المستوي صامدة في هذه الحالة.

• الزاوية بين مستقيم ومحولة هي زاوية الدوران أي

$$\cdot [\pi \ 2] \ \theta \equiv (\Delta \cdot \Delta)$$

نرسم مستقيما (ل) مارًا من النقطة م ويعامد (Δ) في 1.

وبفرض لَ = ر (ل) فإن لَ يشمل النقطة ا

$$\theta \equiv (\overline{\eta}, \overline{\eta}) = \theta$$
 ولكن

$$\cdot$$
[π 2] θ \equiv (\dot{U} ، \dot{U}) $\dot{\theta}$

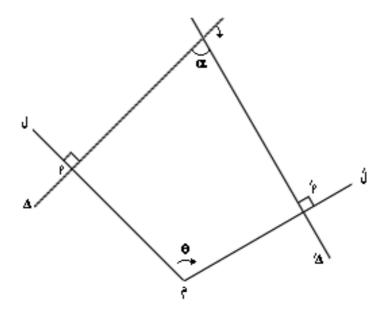
ولكن (Δ) مستقيم مار من ويعامد ل

إذن نرسم (Δ) كمستقيم مار من ويعامد ل .

$$\frac{\pi}{2} = \hat{\mathbf{f}} = \hat{\mathbf{f}} = \hat{\mathbf{f}}$$
وبما أن الشكل رباعي

 $\stackrel{\wedge}{\mu}$ إذن : $\stackrel{\wedge}{\alpha}$ $\stackrel{\wedge}{\alpha}$ أي أن $\stackrel{\wedge}{\alpha}$ تكمل $\stackrel{\wedge}{\alpha}$ تكمل $\stackrel{\wedge}{\alpha}$. ($\stackrel{\wedge}{\alpha}$

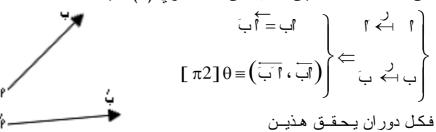
$$\cdot [\pi \ 2] \ \theta \equiv (\Delta \cdot \Delta) :$$
اِذِن



الخاصة المميزة للدوران:

نستنتج من الخاصة السابقة أنه:

من أجل كل نقطتين 1 ، ب من المستوي (π) لدينا :



الشرطين والعكس صحيح فكل تحويل يحقق هذين الشرطين يكون دورانا زاويته θ ومركزه النقطة الصامدة θ .

الا کانت $\theta = \pi$ فإن ر (م θ) θ فإن ر $\pi = \theta$ فإن ر π

وهو تناظر مركزي بالنسبة للنقطة م.

إذن : ر (م ، π) = ت

5 - إنشاء مركز الدوران:

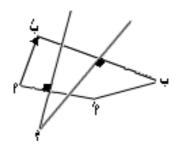
بفرض ر (م، θ) دوران و لتكن (ا، ϕ) ثنائية نقطية معلومة يكون لدينا : ر (ا) = ا وَ ر (ϕ) = ϕ .

وبالتالي: $n = n \rightarrow n \in A$ وبالتالي: $n \rightarrow n \in A$

وم ب = م ب عم و محور القطعة [ب ب] .

وهذا يعني أن النقطة م هي نقطة تقاطع محوري القطعتين [١١] ، [بب].

أنظر الشكل:



حالة خاصة:

إذا كان للقطعتيان [$\hat{\gamma}$]، [ب ب] نفس المحور، عندئذ نختار نقطة ممان هذا المحور تحقق ($\frac{1}{2}$, $\frac{1}{2}$) $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$.

• تمرین :

 $\frac{\pi}{2}$ المستوي المنسوب لمعلم متعامد ومتجانس (م، وَ، يَ) نعتبر الدوران ر (م، $\frac{\pi}{2}$) و المتاظر $\frac{\pi}{2}$ عرقف التحويل ل حيث ل = ر $\frac{\pi}{2}$ و التناظر $\frac{\pi}{2}$. عرقف التحويل ل حيث ل = ر $\frac{\pi}{2}$

• الحل:

نحلل الدوران ر إلى تركيب تناظرين عموديين حول مستقيمين وليكن أولهما م س فيكون ثانيهما هو المستقيم (Δ) : ع = س (المنصف الأول) وعندئذ يكون : Δ 0 ت Δ 0 ت Δ 0 ت Δ 0 .

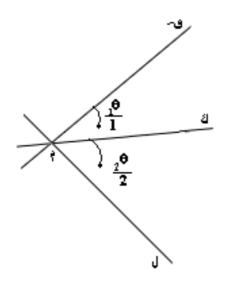
أي أن التحويل ل هو التناظر بالنسبة للمنصف الأول Δ : ع = س.

ومن أجل تعيين التحويل ل نختار مستقيمين آخرين ثانيهما هو مس فيكون المستقيم الأول هو Δ : ع = - س (المنصف الثاني).

. $_{\Delta}$ وعندئذ یکون : $\dot{U} = \ddot{U}_{\alpha \omega} \circ \dot{U}_{\alpha \omega} \circ \dot{U}_{\alpha \omega} \circ \dot{U}_{\alpha \omega} \circ \dot{U}_{\alpha \omega}$

أي أن التحويل ل هو التناظر بالنسبة للمنصف الثاني (Δ) : ع = -س.

6 - تركيب دورانين:



• ILLEQ | [(a, θ_1)] • ILLEQ | (a, θ_1) • (a, θ_2) • (a, θ_2) • (a, θ_2) • (a, θ_2) • (a, θ_1) • (a, θ_2) • (a, θ_1) • (a, θ_2) • (a, θ_1) • $(a, \theta_1$

نحلل كلا منهما إلى تركيب تناظرين عموديين بحيث يوجد مستقيم مشترك.

وعندئذ يكون:

$$(\ddot{v} \circ \ddot{v}) \circ (\ddot{v} \circ \ddot{v}) \circ (\ddot{v} \circ \ddot{v})$$
 = $(\ddot{v} \circ \ddot{v}) \circ (\ddot{v} \circ \ddot{v})$ = $(\ddot{v} \circ \ddot{v}) \circ (\ddot{v} \circ \ddot{v}) \circ (\ddot{v} \circ \ddot{v})$ = $(\ddot{v} \circ \ddot{v}) \circ (\ddot{v} \circ \ddot{v} \circ \ddot{v})$

 \cdot فهو دوران مركزه النقطة م وزاويته θ_1 + θ_2

. (
$$_{2}\theta + _{1}\theta$$
، (م ، $_{1}\theta + _{1}\theta$) ونکتب : رو

• الدورانان لهما مركزان متمايزان:

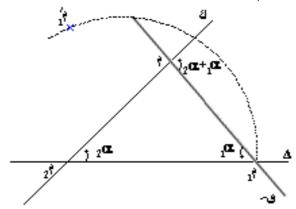
$$c_1 = (a_1 \cdot \theta_1) \cdot c_2 = (a_2 \cdot \theta_2) \cdot$$

 $_{\Delta}$ نفرض (Δ) خط المركزين ولنحلل الدورانين كما رأينا : ر = ت م $_{\Delta}$ تفرض (Δ) نفرض

فإذا فرضنا:ق ∩ك = { م } .

$$\cdot_2\theta+_1\theta=\left(_2\alpha+_1\alpha\right)$$
 ف این رو \cdot و رو هو دور ان مرکزه م وزاویته 2 ف این رو م رو هو دور ان مرکزه م

(لاحظ الاتجاه على الشكل):



حالة خاصة:

 $\cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}$ أي $: 2 \div \alpha$

• ملاحظة:

$$\cdot$$
 فإن : \cdot ر \cdot 0 ر \cdot 0 ر \cdot 0 ر \cdot 0 و فإن

ديث ر (النقطة الصامدة ،
$$\alpha$$
 θ α 0

أما إذا كان :
$$\sum\limits_{\alpha=0}^{\circ} \theta_{\alpha}^{=0}$$
 فالتحويل ر إنسحاب .

7 - تركيب دوران مع إنسحاب:

ليكن الانسحاب ن في والدوران ر (م، θ).

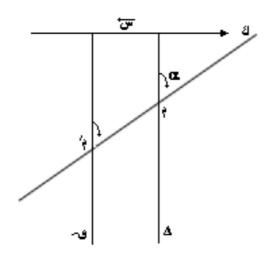
$$\cdot [\pi \ 2] \frac{\pi}{2} \equiv (\ \circ \ \Delta) \cdot \{ \ \circ \} = (\ \circ) \cap (\ \Delta) / _{\Delta}$$
نضع $: \ c = \ \circ _{\mathbb{Z}}$ نضع $: \ c = \ \circ _{\mathbb{Z}}$

$$\dot{U}_{\hat{m}} = \ddot{D}_{\Delta} \circ \ddot{D}_{\hat{b}}$$
 , (\dot{b}) // ($\dot{\Delta}$).

حيث (Δ) مستقيم مشترك مار من النقطة م .

$$(\ o \ \dot{\cup} \) = (\ \ddot{\cup}_{\underline{b}} \ o \ \dot{\cup}_{\underline{b}} \) \ o \ (\ \dot{\cup}_{\underline{b}} \ o \ \dot{\cup}_{\underline{b}} \) = (\ \dot{\cup}_{\underline{b}} \ o \ \dot{\cup}_{\underline{b}} \)$$

ره و دوران مركزه النقطة مَ نقطة تقاطع المستقيمين (ق) ، (ك). وزاويته 2 (ق ، ك) θ = 0 (0) 0 = 0 .



لنعين الآن التحويل: ن٥ ر

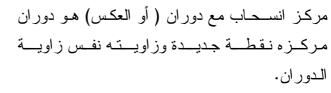
لأجل ذلك نغير إختيار المستقيمات، بأخذ (Δ) مستقيم مشترك مار من النقطة م وهو الأول في الانسحاب أي : ن = Γ_0 Γ_0

$$\frac{\theta}{2} = (\Delta, \Delta) / \Box_{\Delta} = \Box_{\Delta}$$
 تم الدوران ر Δ = \Box_{Δ}

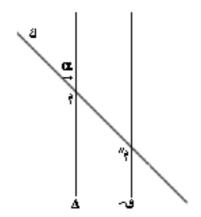
وهو دوران مركزه النقطة مَ حيث (ق)
$$\cap$$
 (ك) = $\{ a \}$

: وزاویته 2 (ك ، ق) = 2 (ك ، ف) . أنظر الشكل

• النتيجة:



صرر ن . وهذا التركيب ليس تبديليا لأن النقطتين م ، م ً متمايزتان.



8- العبارة التحليلية للدوران:

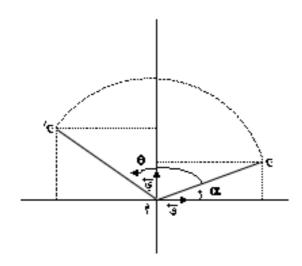
ليكن المستوي (π) المزود بمعلم متعامد ومتجانس $(a, \overline{b}, \overline{b})$.

ولنعتبر الدوران ر (م ، ه) عندئذ وبفرض (و ، م نَ)
$$= \alpha$$
 [π 2] α = (π 2) .
$$(\pi 2) \alpha + \theta = (\pi 2) \alpha + \theta = ($$

وباستخدام دساتیر التحویل و ملاحظ قم
$$\omega=0$$
 نجب $\omega=0$ $\omega=0$

إذن :

$$\frac{\theta + 3 + \theta - 3 + \theta}{(\alpha \cdot \theta) \cdot (\omega \cdot \theta) \cdot (\omega \cdot \theta)} = \frac{\theta}{3} / (\hat{\delta} \cdot \hat{\delta} \cdot (\omega \cdot \theta) \cdot (\partial \cdot \theta) \cdot (\partial \cdot \theta) + \partial \cdot (\partial \cdot \theta) \cdot (\partial \cdot \theta) = \frac{\theta}{3} + \frac{$$



ويمكن وضع المعاملات في شكل رياضي جديد ندعوه مصفوفة الدوران.

وهو التناظر المركزي بالنسبة للنقطة م.

ملاحظة: العبارة التحليلية للتحويل العكسي ر (م ،
$$-\theta$$
) تنتج بتعويض θ به $= -\infty$ ب $= -\infty$ جب $= -\infty$

• الحالة العامّة:

$$\frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\underbrace{\overrightarrow{o}}_{0} + \underbrace{\overrightarrow{o}}_{0} = \underbrace{\overrightarrow{o}}_{0} + \underbrace{\overrightarrow{o}}_{0}$$

$$\cdot [\pi 2] \alpha \equiv (\overleftarrow{\upsilon} \cdot \overleftarrow{\upsilon}) :$$
وبفرض

وحسب دساتير التغيير نجد:

$$\theta$$
 ب θ ب θ

أي :

$$\theta \xrightarrow{\beta} \left(\begin{array}{c} \theta - \xi - \theta \end{array} \right) - \theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + \theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + \theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + \theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + \theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

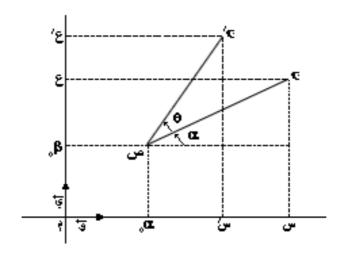
$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

$$\theta \xrightarrow{\gamma} \left(\begin{array}{c} \alpha - \omega \end{array} \right) + 0 \alpha = \omega$$

(أنظر الشكل)



• مثال:

في المستوي المنسوب لمعلم متعامد متجانس (م، وَ، عَنَ) نعتبر النقطة ω (ω (ω) ω

$$\frac{\overline{3}V}{2} + \varepsilon \frac{1}{2} - \omega \frac{\overline{3}V}{2} = \omega$$

$$\overline{3}V + \varepsilon \frac{\overline{3}V}{2} + \omega \frac{1}{2} = \varepsilon$$

$$\frac{\overline{3}V}{2} + \omega \frac{1}{2} = \varepsilon$$

$$\frac{\overline{3}V}{2} + \omega \frac{1}{2} = \varepsilon$$

9 - أسئلة التصحيح الذاتي:

: ن (س ، ع) \mapsto ن (س ، ع) عيث : 1 - ليكن التحويل النقطي ل

$$\overline{3}\sqrt{1} + \varepsilon \frac{\overline{3}\sqrt{1}}{2} - \omega \frac{1}{2} = \omega$$

$$3 - \varepsilon \frac{1}{2} + \omega \frac{\overline{3}\sqrt{1}}{2} = \varepsilon$$

أ - عين مجموعة النقط الصامدة بالتحويل ل.

ب - أثبت أن التحويل ل دوران، عين عناصره المميزة.

: وبفرض $\frac{\pi}{2} = (\overleftarrow{1}, \overleftarrow{1})$ المربع اب جد حيث (π) المربع اب جد حيث (π)

. دوران
$$\left(\frac{\pi}{2}, \mathfrak{r}\right)$$
دوران

ن __ إنسحاب شعاعه \overline{A} ، \overline{A} تناظر مركزي مركزه النقطة ج . \overline{A}

أ - ما هي طبيعة التحويل ن \mathbf{Q} ر ، عين عناصره المميزة . أح

ب - ما هي طبيعة التحويل \mathbf{Q} ن \mathbf{Q} ر ، عين عناصره المميزة . الجـ

10 - أجوبة التصحيح الذاتى:

1 - أ - بفرض ن (س، ع) نقطة صامدة:

. $(0, \overline{3}\sqrt{2})$ للجملة (I) حل وحيد هو

. $(0,\overline{3}\sqrt{2})_0$ إذن للتحويل نقطة صامدة وحيدة هي م

ب - يكفي أن نلاحظ أن عبارة هذا التحويل يمكن مطابقتها مع عبارة دوران لأن المعاملات تطابق مصفوفة الدوران .

$$[\pi 2] \frac{\pi}{3} \equiv \theta \Leftarrow \begin{cases} \frac{1}{2} = \theta \\ \frac{3}{\sqrt{2}} = \theta \end{cases}$$
 جب $\theta = \frac{3}{\sqrt{2}} = \theta$

$$\left(\frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{0}\right)$$
 فالتحويل هو : ر

طريقة أخرى للحل: نترك للطالب البرهان بالاعتماد على التعريف أي يُبرهن أن : $_{0}$ $_{$

ويحسب تجب $\left(\frac{1}{0} = \frac{1}{0} \right)$ اعتمادا على تعريف الجداء السلمي .

$$\left(\overline{\dot{0}}_{0}, \overline{\dot{0}}_{0}, \overline{\dot{0}}_{0}\right) = \overline{\dot{0}}_{0}, \overline{\dot{0}}_{0}$$

$$\left(\overline{\dot{0}}_{0}, \overline{\dot{0}}_{0}, \overline{\dot{0}}_{0}, \overline{\dot{0}}_{0}\right)$$

$$\overline{\dot{0}}_{0}, \overline{\dot{0}}_{0}$$

2 - أ - لنحلّل الدوران إلى تركيب تناظرين عموديين ، كذلك الانسحاب مع ملاحظة إختيار مستقيم مشترك بينهما.

بفرض (Δ) // (بد) ومار من النقطة ا.

$$\dot{U} \longrightarrow U_{c,p} = U_{c,p}$$
 ن $\dot{U} \longrightarrow U_{c,p}$

ونرکب: ن
$$\mathbf{Q}$$
 ر = ($\mathbf{D}_{c,p} \circ \mathbf{D}_{\Delta}$) ه ($\mathbf{D}_{\Delta} \circ \mathbf{D}_{p,p}$) = $\mathbf{D}_{c,p} \circ \mathbf{D}_{p,p}$

$$\frac{\pi}{2} = (\overline{\Box}, \overline{\Box})$$
 و هو دوران مرکزه ب و زاویته 2

 π ب - نعلم أن π_{c} هو دوران مركزه النقطة جو وزاويته

لذا نضع : ت = ر (ج، س

$$(\frac{\pi}{2}, (\psi)) \circ (\pi, \varphi) = 0$$
 دینا : ل

وحسب تركيب دورانين يكون مركبهما دوران وزاويته $\frac{\pi}{2}$ أو $-\frac{\pi}{2}$ ومركزه النقطة الصّامدة.

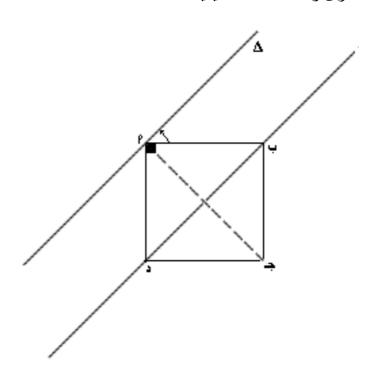
ولإيجاده نحلل كلا منهما إلى تركيب تناظريين عموديين أحدهما حول (ب ج)

$$U = (\dot{D}_{e,c} \circ \dot{D}_{e,c}) \circ (\dot{D}_{e,c} \circ \dot{D}_{e,c}) = \dot{D}_{e,c} \circ \dot{D}_{e,c}$$

وهو دوران مركزه نقطة تلاقيهما أي النقطة د.

$$\frac{\pi 3}{2}$$
 (د ن $\frac{\pi}{2}$).

طريقة أخرى للحل: نقترح على الطالب اختيار معلم نظامي مبدؤه النقطة أو نقطة أخرى وحل المسألة تحليليا.



التحاكي

ملحظة: ليست جميع عناصر الدّرس مقررة لتلاميذ شعبة (ع .ط.ح). العناصر المقررة هي: العنصر 1 و 2 و 6 و الفقرة (4-1).

الهدف من الدرس:

- التعرّف على نوع جديد من التحويلات لا يحافظ على الأطوال.

المدة اللازمة لدارسته: 08 ساعات.

- الدروس الواجب مراجعتها: * الإرتباط الخطى لشعاعين.

* التقسيم التوافقي.

- المراجع : الكتاب المدرسي للسنة 3 ث / ع + ر المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- 1 تعريف التّحاكي.
 - 2 خواصه.
 - 3 نتائج.
- 4 تركيب تحاكيين.
- 5 تركيب تحاكى و إنسحاب.
- 6 العبارة التحليلية للتحاكي.
 - 7 الدوائر المتحاكية.
 - 8 أسئلة التّصحيح الدّاتي.
 - 9 الأجوبة

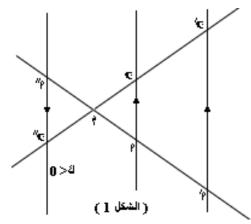
1 - تعریف

لتكن م نقطة ثانية في المستوي. ك عدد حقيقي غير معدوم. نعرف التحويل النقطى:

$$\pi \leftarrow \pi : \Delta$$

نسمي هذا التحويل تحاكيا ونسمي م مركز التحاكي و ك نسبة التحاكي ونكتب: ج (م،ك).

2 - خواص التحاكى:



2 -1 - يمكن الاستفادة من عبارة الارتباط

الخطي فنضع:
$$\frac{a}{a}$$
=ك.

فإن ن ، نَ تقعان في جهة واحدة بالنسبة لد :

م .

- إذا كان ك > 0 فإن : ن ، ن تقعان في جهتين مختلفتين بالنسبة ل : م
 - إذا كان ك = 1 .
- فإن $\overline{0} = -\overline{0}$ ن . وهذا التحويل هو التناظر حول النقطة م. إذن حـ (م ، -1) = $\overline{0}$
 - إذا كان ك = 1.

$$I = (1^{\circ}, \frac{1}{1})$$
 فإن $= (1^{\circ}, \frac{1}{1})$ فإن $= (1^{\circ}, \frac{1}{1})$

2-3-2 بمعرفة المركز ومعرفة نقطة ومحوّلتها يمكن رسم محولة أي نقطة المرسم موازيا إلى النقطة أن ثم رسم مستقيم مار من م و الفي نقطة المي محولة الوفق التحاكي. وذلك اعتمادًا على نظرية طاليس.

ويمكن إيجادا سابقة البنفس الطريقة. (أنظر الشكل 1)

التحاكي حـ (م ، ك) تقابل لأن : م ن \Rightarrow م ن \Rightarrow م ن \Rightarrow م ن أي للمعادلة حل = 4 - 2

وحيد، وبالتالي له تحويل عكسي ح $^{-1}$ هو تحاكي مركزه م ونسبته.

$$\cdot \left(\frac{1}{2}, \alpha\right)^{1-}$$
 إذن : حـ

2 - 5 - إذا كان ك≠ 1 فإن النقطة الصامدة الوحيدة هي م.

لأنه بفرض د نقطة صامدة أخرى عندئذ:

$$\dot{a} = \dot{b} = \dot{a} \Leftrightarrow \dot{0} = \dot{0} \Leftrightarrow \dot{0} \Leftrightarrow \dot{0} = \dot{0} \Leftrightarrow \dot{0} \Leftrightarrow$$

6-2 التحاكي ليس تضامنيا دائما ولنركبه مع نفسه فنجد بفرض حر (م، ك).

 $\underbrace{\overrightarrow{b}}_{0} \stackrel{2}{\overrightarrow{b}} \stackrel{2}{\overrightarrow{b$

$$1 - = 1$$
 أو ك $= 1 + 1$

إذن حـ (م، 1) = I = (1، -1) = ت هما تضامنيان.

2 – 7 كل مستقيم (Δ) مار من م يكون صامدًا إجمالاً وبالعكس كل مستقيم صامد إجمالا يمر من م، وذلك لأنه: \forall ن \in (Δ) فإن: م ، ن ، ن على استقامة واحدة. أي أن ن تنتمي إلى (Δ)

2 - 8 الخاصة المميّزة:

ليكن التحاكي حـ (م ، ك) وبفرض 1 = -(1)، بَ = حـ(ب)

$$\begin{pmatrix}
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} \\
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} \\
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-}
\end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} \\
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-}
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} \\
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-}
\end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix}
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} \\
\overleftarrow{\rho} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-} & \overrightarrow{-}
\end{vmatrix}$$

لنبرهن العكس : بفرض ل تحويل ما يحقق : \forall \overline{m} ، \overline{m} = \triangle . \overline{m}

ولنأخذ النقطة ما محولتها ا=ل (١)، ونميّز حالتين:

الفرض) وهذا هو تعريف التحاكي الذي مركزه الونسبة ك. النَّ عندند : $\forall i$. الذي مركزه المنسبة ك.

ا ≠ ا. نميّز حالتين:

ك = 1: فإن: أن = أن وهي الخاصة المميزة للأنسحاب.

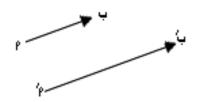
• ك = 1 . عندئذ توجد نقطة م تنتمي إلى [١٦] .

.
$$=\frac{\frac{\sqrt{\rho}}{\rho}}{\frac{1}{\rho}}$$
 : ك.

أي م أ = ك . $\frac{1}{1}$ وهذا يعني أنا هي محولة ا.

ومنه حه (م ، ك).

أي : ل = حـ (م، ك).



إذن الشرط السلازم والكافي ليكون الستحويل النقطي تحاكياً هو أن يوجد عدد حقيقي $0 \neq 1$ و ك $0 \neq 0$ (وبفرض $0 \neq 0$)، بَ محولتا $0 \neq 0$ (ويحقق $0 \neq 0$) ويحقق $0 \neq 0$. $0 \neq 0$. $0 \neq 0$

لاحظ الشكل (2)

: - نتائح

1 - ينتج من الخاصة المميزة للتحاكي أن محوّلة أي مستقيم (ق) هو مستقيم (ق) بحيث :

(ق) // (ق) وذلك لتوازي شعاعي توجيههما.

 \leftarrow (لاحظ في الشكل 1) أن محوّلة 1 ن .

 α = (لَ) // (ل) وبالتالي (ق ، لَ)

أي أن التحاكي يحافظ على الزوايا.

فالزاوية بين مستقيمين تقايس الزاوية بين محوّليهما وفق التحاكي.

ونلاحظ أنه إذا كان:

ك > 0 فالقطع متوافقة في الاتجاه.

ك < 0 فالقطع مختلفة في الاتجاه.

(لاحظ الشكل1)

4 – إذا أخذنا مثلث ومحولة فإن نسبة مساحة المثلث المحوّل إلى مساحة المثلث المفروض هي ك $\frac{2}{2}$.

ويمكن تعميم ذلك إلى مساحة أي شكل آخر.

4 - تركيب تحاكيين:

1 - التحاكيين لهما نفس المركز:

 \cdot^{2*} عن (ك، ك) حيث (ك، ك) عن عهد بفرض حال عنه $_{1}$

$$\tilde{\mathbf{u}} \leftarrow \frac{2}{1} \quad \tilde{\mathbf{u}} \leftarrow \frac{1}{1} \quad \tilde{\mathbf{u}}$$

 $\frac{1}{1}$ وحسب التعريف: $\frac{1}{1}$ = ك $\frac{1}{1}$ أَنْ وَ مَنْ وَ كَا التعريف أَا التعرف أَا الت

وبالتعويض: مَنَ = كَ (كَ مَنَ) = كَ . كَ مَنَ

وهذا تعريف التحاكي الذي مركزه م و نسبته كَ.ك (بفرض كَ . ك \neq 1

(الله عند الله عنه الله على الله عنه الله على الله عنه الله عنه الله عنه الله عنه

أما إذا كان ك . ك = 1 فإن المركب هو التحويل المطابق .

نلاحظ هذا التركيب تبديلي لأن الضرب كَ . ك تبديلي .

2 - التحاكيان مراكزهما مختلفان:

 $\frac{1}{1} = \frac{1}{1}$ فنفرض الآن : ك . ك = 1 أي ك = •

وليكن التحاكيان حر (م،ك)، حو (مَ،ك) .

 $\overset{2}{\circ} \overset{2}{\overset{-}{\circ}} \overset{-}{\overset{-}{\circ}} \overset{-}{\circ} \overset{-}{\overset{-}{\circ}} \overset{-}{\circ} \overset{-}{\circ}$

$$\frac{1}{1} \cdot \hat{A} \cdot \hat{C} = \hat{C} \cdot \hat{C} \cdot \hat{C} = \hat{C} \cdot \hat{C} \cdot \hat{C} = \hat{C} \cdot \hat{C} + \hat{C} \cdot \hat{C} \cdot \hat{C} = \hat{C} \cdot \hat{C} + \hat{C} \cdot \hat{C} = \hat{C} = \hat{C} \cdot \hat{C} = \hat{C$$

ملاحظة: إذا أعدنا العمل من أجل التحويل ح₁ 0 ح $_{2}$ سنجد أنه انسحاب شعاعه $\dot{\vec{m}} = (1-2)$ $\dot{\vec{n}}$ $\dot{\vec{n}}$ وهو يختلف عن الشعاع $\dot{\vec{m}}$ وهذا يعني أن العملية (0) ليست تبديلية .

• نفرض الآن أن جداء النسبتين يختلف عن 1:

. $1 \neq {}_{2}$ گون ح ${}_{1}$ گون ح ${}_{1}$ گون ح ${}_{1}$ گون ح ${}_{1}$ گون ح

$$r \leftarrow \frac{2}{1}$$
 وبفرض: $r \leftarrow \frac{1}{1}$ $r = \frac{1}{1}$

$$\tilde{y} \leftarrow \frac{2}{1} \rightarrow \frac{1}{1} \rightarrow \frac{1}{1} \rightarrow \frac{1}{1}$$

وحسب الخاصة المميزة فإن:

وبالتعويض ينتج:

وهي الخاصة المميزة للتحاكي. فالمركب هو تحاكي نسبته جداء النسبتين ولإيجاد مركز التحاكي نبحث عن النقطة الصامدة وفق هذا المُركب.

نفرض م نقطة صامدة وفق جـ $_{2}$ 0 جـ أي :

$$\frac{1}{100} \frac{1}{100} = \frac{1}{$$

ولتحديد موضع النقطة م نحسب الشعاع مرم وحسب شال فإن:

$$(*) \frac{1}{2^{n}} + \frac{1}{1^{n}} \frac{1}{1^{n}} \frac{1}{1^{n}} + \frac{1}{1^{n}} \frac{1}{1^{n}}$$

وهذه العلاقة تُحدد النقطة م وتبين أن : $\frac{1}{100}$ و م $\frac{1}{100}$ مرتبطين خطيا أي أن النقطة م تقع على خط المركزين م $\frac{1}{1000}$ م

إذن مركب التحاكيين هو تحاكي نسبته جداء النسبتين ومركزه النقطة م المعرّفة بالعلاقة (*).

(إذا كان جداء النسبتين لايساوي 1).

5 - تركيب تحاكى مع انسحاب:

ليكن التحاكي ح (م،ك) والانسحاب ن _

ولتكن النقطتان ١، بحيث

وحسب الخاصة المميزة: $\frac{1}{1}$ = ك. أب و أب = $\frac{1}{1}$.

أى أ ب = ك ا ب وهي الخاصة المميزة للتحاكي.

أي أن مركب تحاكي مع انسحاب هو تحاكي جديد له نفس النسبة ومركزه النقطة الصامدة وفق التحويل الجديد .

نتیجة 1 :

كل تحاكى يمكن تحليله إلى تركيب تحاكى له نفس النسبة مع إنسحاب.

: 2 نتيجة

بفرض ج مجموعة التحاكيات في المستوي ، سح مجموعة الانسحابات في المستوي. عندئذ العملية (0) تزود المجموعة \cup سح ببنية زمرة .

• ملاحظة:

تركيب تحاكى مع دوران سيكون موضوع بحث قادم وهو التشابه.

6 - العبارة التحليلية للتحاكي:

بفرض (π) مستوي منسوب لمعلم متعامد ومتجانس (π) ، (π) .

0ولیکن ح (م0، ك) حیث م0 (س0، ع0) .

ولتكن ن
$$\xrightarrow{-}$$
 ن أي أن $\frac{1}{\sqrt{0}}$ أي أن $\frac{1}{\sqrt{0}}$ أي أن $\frac{1}{\sqrt{0}}$

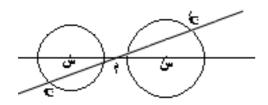
$$\left(\frac{1}{6} - \frac{1}{6} - \frac{$$

$$\frac{\overleftarrow{0}}{0}$$
 أي م $\overrightarrow{0}$ = $\cancel{0}$ م $\overrightarrow{0}$ + $(1-\cancel{0})$

لاحظ أن العبارة (*) تمثل مركب تحاكي مركزه النقطة م مع انسحاب شعاعه:

. (4 مما يؤكد (الفقرة 4) مما يؤكد
$$\begin{pmatrix} 0 & (2-1) \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
 مما يؤكد (الفقرة 4) .

7 - الدوائر المتحاكية:



ليكن التحاكي ح (م، ك) ولتكن الدائرة د (ω، ر) ولنبرهن أن محوّلتها وفق حهي دائرة.

 $: \underline{\omega} \xrightarrow{\Delta} \underline{\omega} : \underline{\omega}$ انفرض أن

و بفرض ن نقطة اختيارية من (د) عندئذ:

$$((\dot{\upsilon}) = \dot{\upsilon} \cdot \dot{o} \cdot \dot{o} = \dot{\upsilon})$$

وبطرح (1) من (2) ينتج:

$$\frac{1}{\sqrt{3}} - \frac{1}{\sqrt{3}} = \frac{1$$

 \cdot أي $\overline{\omega}$ \cdot $\dot{\omega} = \dot{\omega}$ $\dot{\omega}$ $\dot{\omega}$

ومنه:

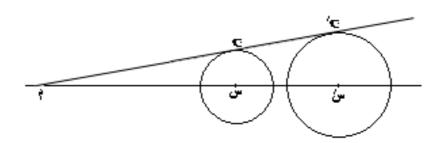
ر . $|\underline{\omega}| = |\underline{\omega}|$. $|\underline{\omega}| = |\underline{\omega}|$. ر

اي أن: $\|\underline{\omega}\|$ نَا = $\|\underline{\omega}\|$. ر

فالنقطة نَ تبعد عن ﴿ بعدا ثابتا هو ك ا . ر أي أن :

نَ ترسم دائرة مركزها ﴿ ونصف قطرها ر] = ك | . ر

: إذن حـ (د) = دَ ($\overline{\omega}$) ، أنظر الشكلين



• ملاحظة:

اذِ كان ك >0 فان $\hat{\omega}$ ، $\hat{\omega}$ تكونان في جهة واحدة بالنسبة لِ : م

الإ كان ك >0 فإن $\hat{\omega}$ ، $\hat{\omega}$ تكونان في جهتين مختلفتين بالنسبة لِـ م

العكس: من أجل أي دائرتين يوجد تحاكي يُحول إحداهما إلى الأخرى

. فرض د
$$(\omega)$$
 ، دَ $(\bar{\omega})$ ، دَ $(\bar{\omega})$ دائرتین حیث $\bar{\omega}$ = ك .

عندئذ حسب التقسيم : يوجد نقطة م تقسم خارجيا القطعة [ω] بنسبة 1 إلى ك أي $\frac{\delta}{\omega}$ = ك فإذا أخذنا التحاكي حـ (م ، ك) فإن : $\frac{\delta}{\omega}$

م $\overline{\omega}$ = $\overline{\omega}$ ومحوّلة (د) هي الدائرة (د) حسب ما تقدّم. لاحظ أن للمعادلة حل آخر وهي النقطة مَ القاسمة داخليا بنسبة 1 إلى $\overline{\omega}$ والتحاكي هو ح (مَ، $\overline{\omega}$).

8 - أسئلة التصحيح الذاتي:

8 - 1 - ليكن التحويلان ت ، ت المعرّفين بالعبارتين التحليليتين الآتيتين :

$$\begin{array}{c}
2 - \omega = 2\omega \\
4 + \varepsilon = \varepsilon
\end{array}$$

$$\begin{array}{c}
1 + \omega = 0\omega \\
3 - \varepsilon = \varepsilon
\end{array}$$

$$\begin{array}{c}
3 - \varepsilon = 0
\end{array}$$

1 - ما هي طبيعة التحويلين محدداً العناصر المميزة لكل منهما.

2 - عين التحويل ت o ت محددا عناصره المميزة.

 $γ \cdot β \cdot α$ - بفرض $γ \cdot β \cdot α$ ثلاث نقاط في المستوي ليست على استقامة واحدة. وليكن ط عدد حقيقي مفروض ($d \neq 0$).

. وليكن التحاكي حـ (α) والتناظر المركزي ت $_{\beta}$ والانسحاب ن γ β

. (ط، α) ج α و ت α نعرف التحويل : ل = ن α و ت α

أدرس وناقش حسب قيم الوسيط ططبيعة التحويل ل محددا العناصر المميزة له. (بكالوريا 1982)

9 - أجوبة التصحيح الذاتى:

-1 - 9

1- لنبحث أولا عن النقاط الصامدة للتحويل ت فنجد:

$$\begin{vmatrix}
1 - \omega \\
0 \\
3 - \varepsilon \\
3 - \varepsilon
\end{vmatrix} \Leftrightarrow \begin{vmatrix}
1 + \omega & 2 = \omega \\
3 - \varepsilon & 2 = \varepsilon
\end{vmatrix} \Leftrightarrow \begin{vmatrix}
1 + \omega & 2 = \omega \\
3 - \varepsilon & 3 = \varepsilon
\end{vmatrix}$$

فالنقطة الصّامدة هي ن $_1$ (-1، 3) وبمقارنة عبارة التحويل ت مع عبارة التحاكي نجد أن ت هو تحاكي نسبته 2 ومركزه ن $_1$.

 $(2-, 1)_{2}$ ن عيد العمل من أجل تحويل ت فنجد : ت = ح (ن $_{2}$ ، 3) حيث ن

2 - لإيجاد عبارة ت 0 ت نضع:

ونالحظ أنه تحاكي نسبته 6 ومركزه النقطة الصامدة : 0_0 ($\frac{3}{-}$ ، -1).

9 - 2 - لنركب التحويلات الثلاثة:

لنحاول ربط نبن وفق علاقة شعاعية باستخدام بقية النقاط.

$$\frac{\overleftarrow{\upsilon}_{2} \dot{\upsilon} + \overleftarrow{\upsilon}_{1} \dot{\upsilon} \dot{\upsilon} + \overleftarrow{\upsilon}_{1} \dot{\upsilon}_{1} \dot{\omega} = \overleftarrow{\upsilon}_{1} \dot{\alpha} : \dot{\upsilon}_{1} \dot{\omega}}{\overleftarrow{\gamma} \beta + \overleftarrow{\beta}_{1} \dot{\upsilon}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{1} \dot{\omega}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{2} \dot{\omega}_{2} = }$$

$$\frac{\overleftarrow{\gamma} \beta + \overleftarrow{\beta}_{1} \dot{\omega}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{1} \dot{\omega}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{2} \dot{\omega}_{2} = }{\overleftarrow{\gamma} \alpha + \overleftarrow{\beta}_{1} \dot{\omega}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{2} \dot{\omega}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{2} \dot{\omega}_{2} = }$$

$$\frac{\overleftarrow{\gamma} \alpha + \overleftarrow{\beta}_{1} \dot{\omega}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{2} \dot{\omega}_{2} \dot{\omega}_{2} = }{\overleftarrow{\gamma} \alpha + \overleftarrow{\upsilon}_{1} \dot{\omega}_{2} \dot{\omega}_{2} + \overleftarrow{\upsilon}_{2} \dot{\omega}_{2} \dot{\omega}_{2} = }$$

 $\cdot [\gamma \beta]$ ديث ه منتصف القطعة

 $\frac{1}{2}$ إذن : \forall ن $\frac{1}{2}$ -ط. $\frac{1}{2}$ ن $\frac{1}{2}$ -ط. $\frac{1}{2}$ خص

 $\frac{1}{2}$ فإذا كان : ط = -1 عندئذ : عندئذ : ط •

 $\frac{1}{2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}$

 $\overline{\alpha}$ 2 والتحويل ل هو إنسحاب شعاعه 2

• أما إذا كان : $d \neq -1$ فالتحويل ل هو مركب التحاكي جَ $-\alpha$) مع إنسحاب شعاعه $\cdot = \overline{\alpha} \cdot 2$

وحسب (الفقرة 5) التحويل هو تحاكي له نفس النسبة ومركزه نقطة جديدة هي النقطة الصامدة.

وبفرض م نقطة صامدة وفق ل أي:

 $\vec{\alpha} = \vec{\alpha} \cdot \vec{\alpha} \cdot (\vec{\alpha} + 1) \Leftrightarrow \vec{\alpha} \cdot \vec{\alpha} \cdot \vec{\alpha} \cdot \vec{\alpha} = \vec{\alpha} \Leftrightarrow \vec{\alpha} \Rightarrow \vec{\alpha} \Rightarrow$

و منه $\alpha = \frac{2}{1 + 1}$ و منه

. [ه α] أي أن النقطة م تقع على امتداد القطعة

. $\frac{2}{b+1}$ بحیث م تقسم α ه بنسبة α بخیث م تقسم α فمثلا من أجل α = 2 نجد α نجد α فمثلا من أجل α = 2 نجد

 \cdot γ β α ونعلم أن هذه النقطة م هي مركز ثقل المثلث

أنظر الشكل:



تساوي القياس

ملاحظة: هذا الدرس غير مقرر لتلاميذ شعبة علوم الطبيعة والحياة. الهدف من الدرس: تصنيف التحويلات السابقة إلى نوعين أحدهما يحافظ على الأطوال والزوايا الموجّهة والآخر لا يحافظ على أحدهما أو على كليهما.

المدة اللازمة لدارسته: 05 ساعات.

الدروس الواجب مراجعتها: الإنسحاب و الدوران.

المراجع: الكتاب المدرسي للسنة 3 ث / ع + ر المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- تمهید.
- 1 تعریف.
- 2 تركيب تساويي قياس.
 - 3 نظرية.
 - 4 نتائج.
- 5 تساوي القياس العكسي.
 - 6 الإزاحة و ضد الإزاحة.
 - 7 تركيب إزاحتين.
 - 8 نتيجة.
- 9 أسئلة التّصحيح الدّاتي.
 - 10 الأجوبة.

تمهيد:

سنتعرّف في هذا البحث على خاصة أساسية للتحويلات النقطية وهي محافظتها على الأطوال والاتجاهات أو عدم محافظتها مما يجعلنا نميّز بين التناظر العمودي والانسحاب والدوران من جهة وبين التحاكي من جهة أخرى. وسنقبل عددا من نظريات هذا البحث بدون برهان لقلة أهميتها في برنامج الرياضيات للسنة النهائية.

1 - تعریف :

$$^{2}(\pi) \ni (_{1}\circ _{1}\circ _{2}\circ _{3}\circ _{4}\circ _{1}\circ _{4}\circ _{4}$$

- حيث نَ = ل (ن) ، نَ $_{1}$ = ل (ن) أي أنه يحافظ على المسافات

* أمثلة:

- 1 التحويل الحيادي تساوي قياس.
- 2 كل تناظر عمودي بالنسبة لمستقيم هو تساوي قياس.
 - 3 التناظر المركزي بالنسبة لنقطة هو تساوي قياس.
- 4 1 التحاكي جـ (م،ك) ليس تساوي قياس من أجل ك $\neq 1$ و ك

2- تركيب تساويين قياس:

ليكن تساويا القياس ت ، ت حيث :

. $\dot{0} = (\dot{0}) = (\dot{0}) = (\dot{0}) = (\dot{0}) = \dot{0}$ $\dot{0} = (\dot{0}) = (\dot{0}) = \dot{0}$ $\dot{0} = (\dot{0}) =$

وحسب التعريف:

$$\begin{array}{c}
\dot{0} = \dot{0} \\
\dot{1} \\
\dot{1} \\
\dot{2} \Rightarrow \dot{0} \\
\dot{1} \\
\dot{1} \\
\dot{1} \\
\dot{1} \\
\dot{1} \\
\dot{1} \\
\dot{2} \\
\dot{3} \\
\dot{3} \\
\dot{3} \\
\dot{3} \\
\dot{4} \\
\dot{5} \\
\dot{5} \\
\dot{6} \\
\dot{6} \\
\dot{6} \\
\dot{7} \\
\dot$$

وهو تساوييي قياس.

إذن مركب تساويي قياس هو تساوي قياس.

3 - نظریة :

كل تساوي قياس ت يكتب كترتيب انسحاب ن مع تساوي قياس آخر بحيث يكون للتحويل ل نقطة صامدة على الأقل . أي ت = ن o ل .

البرهان:

لتكن النقطة اختيارية من المستوي بحيث : l=r (ا). وليكن الانسحاب r=r r=r .

ولنأخذ التحويل ل = ن o ت. عندئذ :

ل (۱) = ن (ت (۱)) = ن (۱) = أي أن ا نقطة صامدة وفق ل .

ثم إن ل تساوي قياس لأنه تركيب تساويي قياس هما ن و و ت. ولكن ل = ن و ت $_1$ م ت

$$0 = 0$$
ت = ن $0 = 0$ ل. و بوضع ن

. ن o ن = ن ⇔

: - نتائج

4 - 1 - نتيجة 1 :

إن تساوي القياس الذي له نقطة صامدة على الأقل هو إما تناظر عمودي أو دوران (مركب تناظرين عموديين).

وإعتماداً على النظرية (3) السابقة فإن كل تساوي قياس يُكتب : $\mathbf{r}=\mathbf{r}$ أو $\mathbf{r}=\mathbf{r}$ م \mathbf{r} .

حيث Γ_{Δ} ، Γ_{Δ} تناظران عموديان حول المستقيمين (Δ) ، (Δ) على الترتيب. أي أن تساوي القياس هو تركيب إنسحاب مع تناظر أو إنسحاب مع دوران.

: 2 - نتيجة 2 - 4

كل تساوي قياس في المستوي هو التحويل الحيادي أو تناظر بالنسبة لمستقيم أو مركب تناظرات عمودية.

من النتيجة السابقة وفي حالة : $\dot{v} = \dot{v}$ من

فاذا کان شعاع الانسحاب یٌعامد (Δ) فان نوت Δ ت وبالترکیب نجد : فاذا کان شعاع الانسحاب یُعامد (Δ) فازدا کان شعاع الانسحاب یُعامد (Δ)

وإذا كان شعاع الانسحاب لا يعامد (Δ) فإن تهو مركب ثلاث تناظرات عمودية. يمكن إعادة التحليل في حالة: σ_{Λ} σ σ_{Λ} .

فنجد أنه مركب تناظرين عموديين أو ثلاث تناظرات عمودية .

5 - تساوي القياس العكسى:

 $^{1-}$ ن $_{\Delta}$ $^{-}$ $_{\Delta}$ $^{-}$

نتيجة:

إن مجموعة تساويات القياس لها بنية زمرة بواسطة العملية (o) .

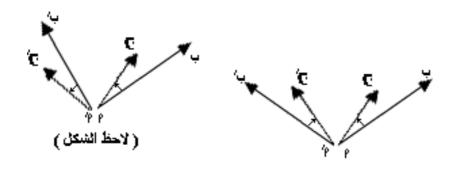
6 - الإزاحة وضد الإزاحة:

إن كل تساوي قياس هو مركب عدد من التناظرات العمودية. فإذا كان عدد المستقيمات واحد أو ثلاثة دعوناه ضد إزاحة.

وإذا كان عدد المستقيمات صفرا أو إثنين دعوناه إزاحة.

أي أن الإزاحة هي تساوي قياس يحافظ على الاتجاه فنقول: بفرض:

وتُدعى أحيانا تساوي قياس مباشر.



كما أن ضد الإزاحة هي تساوي قياس يعكس الاتجاه أي:

. (انظر الشكل) (*)
$$[\pi 2]$$
 (\overline{i} أنظر الشكل) $= (\overline{i}$ (أنظر الشكل)

لاحظ أن كلا من التحويل الحيادي والانسحاب والدوران هو إزاحة. وأن التناظر العمودي هو ضد إزاحة.

7 - تركيب إزاحتين:

بالاعتماد على علاقة شال في الزوايا نجد أن:

- مركب إزاحتين هو إزاحة .
- مركب ضد إزاحتين هو إزاحة .
- مركب إزاحة مع ضد إزاحة هو ضد إزاحة .

8 - نتيجة :

مجموعة الإزاحات لها بنية زمرة بواسطة العملية (o) .

يكتفي أن نبرهن أن التحويل العكسي للآزاحة هو إزاحة لأن:

$$[\pi 2] (\overline{0}, \overline{0}) \equiv (\overline{0}, \overline{0})$$
 \Leftrightarrow (*)

وهو شرط الإزاحة . إذن v^{-1} إزاحة .

9 - تمارين التصحيح الذاتى:

 (π) : (π) المرود بمعلم نظامي (π) المرود بمعلم نظامي (π) التحويل (π) (π)

$$\dot{\psi} = \dot{\psi} = \dot{\psi} = \dot{\psi}$$
 $\dot{\psi} = \dot{\psi} = \dot{\psi}$
 $\dot{\psi} = \dot{\psi}$
 $\dot{\psi}$
 $\dot{\psi}$

1 - أوجد مجموعة النقط الصامدة وفق ت.

. (π) من المستوي أن عن أجل كل نقطة ن من المستوي -2

و بفرض ا = ت (۱) . أثبت أن : ا ن = ا ن .

تم تعرق على طبيعة التحويل ت $(\frac{1}{0}, \frac{1}{0}, \frac{1}{0})$ ثم تعرق على طبيعة التحويل ت

10 - أجوبة التصحيح الذاتى:

$$\left\{
 \frac{3}{5} - \omega \frac{4}{5} = \omega
 \right\}$$

$$\left\{
 \frac{4}{5} + \omega \frac{3}{5} = \varepsilon
 \right\}$$

$$\Leftrightarrow \text{ in the problem of the problem o$$

$$0 = \omega$$

$$0 = \xi 3 + \omega$$

$$\Leftrightarrow 0 = \xi - \omega 3$$

$$\Leftrightarrow 0 = \xi - \omega 3$$

إذن م (0، 0) النقطة الصامدة الوحيدة وفق التحويل ت.

2 - حسب دستور البعد بين نقطتين نجد:

$$2 \dot{0} = 2 + 2 \dot{0} = 2 + 2 \dot{0} = 2 + 2 \dot{0} = 2 + 3 + 2 \dot{0} = 2 \dot{0} =$$

ومنه م ن َ = م ن .

وبفرض $(m_1, 3)$

$$2 \text{ if } = \left(\frac{1}{1} \text{ e - e} \right) + 2 \left(\frac{1}{1} \text{ w - w} \right) = 2 \left[\left(\frac{1}{1} \text{ e - e} \right) + \left(\frac{4}{5} \text{ e - e} \right) + 2 \left[\left(\frac{1}{1} \text{ e - e} \right)$$

$$. \left(\frac{\omega}{\varepsilon} \right) = \frac{2}{5} \left(\frac{3}{5} - \frac{4}{5} \right) = \frac{1}{5} = \frac{1}{5} = \frac{3}{5} =$$

وحسب تعريف الجداء السلمي:

$$\frac{\overrightarrow{\dot{0}} \cdot \overrightarrow{\dot{0}} \cdot \overrightarrow{\dot{0}}}{\|\overrightarrow{\dot{0}} \cdot \| \cdot \|\overrightarrow{\dot{0}} \|} = (\overrightarrow{\dot{0}} \cdot \overrightarrow{\dot{0}} \cdot \overrightarrow{\dot{0}} \cdot \overrightarrow{\dot{0}})$$

$$\frac{\overrightarrow{\dot{0}} \cdot \overrightarrow{\dot{0}} \cdot | \cdot | \overrightarrow{\dot{0}} \cdot | \cdot |}{2 \cdot 2 \cdot 1}$$

$$\frac{2}{2} \frac{2}{\sqrt{2}} \sqrt{1 - \frac{2}{2}} \sqrt{1 - \frac{2}{2}} \sqrt{1 - \frac{2}{2}}$$

$$\frac{\left(\frac{4}{5} + \frac{3}{0}\right) \varepsilon + \left(\frac{3}{5} - \frac{4}{0}\right) \omega}{2 \varepsilon + 2 \omega} = \left(\frac{1}{0}, \frac{1}{0}, \frac{1}{0}\right) - \frac{1}{0} + \frac{1}{0} = \frac{1}{0}$$

$$\frac{4}{5} = \left(\frac{1}{0} - \frac{1}{0}\right) - \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0}$$

$$\frac{4}{5} = \left(\frac{1}{0} - \frac{1}{0}\right) - \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0}$$

$$\frac{4}{5} = \left(\frac{1}{0} - \frac{1}{0}\right) - \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0}$$

$$\frac{4}{5} = \left(\frac{1}{0} - \frac{1}{0}\right) - \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0}$$

$$\frac{1}{5} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0} = \frac{1}{0}$$

$$\frac{1}{5} = \frac{1}{0} =$$

فالتحويل هو دوران مركزهم وزاويته α المحددة بالنسبتين السّابقتين .

التشابه

ملاحظة: هذا الدرس غير مقرر لتلاميذ شعبة (ع.ط.ح) ماعدا نتيجة العنصر 3.

الهدف من الدرس:

التعرف على تركيب تساوي قياس مع تحاكى أو العكس.

المدة اللازمة لدارسته: 05 ساعات.

الدروس الواجب مراجعتها: التحاكي وتساوي القياس.

المراجع: الكتاب المدرسي للسنة 3 ث/ع+ر المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- 1 تعريف التشابه.
- 2 خواص التشابه.
- 3 الخاصة المميزة للتشابه المباشر.
 - 4 تركيب تشابهين.
 - 5 العبارة التحليلية للتشابه.
 - 6 أسئلة التّصحيح الدّاتي.
 - 7 الأجوبة.

1 - تعریف :

التشابه هو مركب تساوى قياس مع تحاكي أو العكس.

وإذا كان تساوي القياس إزاحة دعوناه تشابها مباشر.

وإذا كان تساوي القياس ضد إزاحة دعوناه تشابها غير مباشر (خارج البرنامج).

• ملاحظة:

بفرض نقطة ثابتة ، ك > 0 عندئذ حسب خواص التحاكي

$$(1-, \rho) = 0 (4, \rho) = (4, \rho) = 0(1-, \rho) = (4-, \rho) = (4-, \rho)$$

ولكن ح (م، -1) = ر (م، π) = $\ddot{}$ وهو إزاحة.

فإذا كانت ه ، ه ، ه و ثلاث إزاحات عندئذ :

حيث هـ ٥ ت $_{_{1}}^{2}$ = هـ . لأن مركب إزاحتين هو إزاحة .

ثم إن : ح (م ، ك)
$$O$$
 هـ = ح (م، ك) O ت O هـ = ح (م ، ك) هـ .

حيث ت ٍ ٥ هـ = هـ ً .

إذن كل تشابه مباشر هو مركب تحاكي نسبته موجبة مع تساوي قياس أو العكس.

نسمى ك نسبة التشابه (نسبة التحاكي).

نسمى θ زاوية (تساوى القياس) زاوية التشابه.

• حالة خاصة :

إذا كان مركز التحاكي هو مركز الدوران (الإزاحة) أي :

 θ ، θ) θ ، θ) θ . θ) θ . θ) θ . θ

حيث تدعى مركز التشابه وهي النقطة الصامدة الوحيدة في هذه الحالة.

2 - خواص التشابه:

1 - التشابه مركب تقابلين فهو تقابل وبالتالي له تحويل عكسي .

 θ^{-1} و θ^{-1} و θ^{-1} و θ^{-1} ص θ^{-1} = هـ مقلوب إزاحة زاويتها θ^{-1} و ح

هو تحاکي نسبته . . او،

.
$$_{\pi}I$$
 = (1 ، م) عان : ك = 1 فان حـ (م ، 1) - 2

والتشابه يصبح إزاحة فقط أي إما انسحاب أو دوران.

وإذا كان ك $\neq 1$ و $\theta \equiv 0$ π و التشابه هو π الما هي π أو انسحاب والتشابه هو تحاكي أو تحاكي مع انسحاب وهو أيضا تحاكي .

إذن مجموعة التحاكيات والإزاحات محتواة في مجموعة التشابهات.

3 - الخاصة المميزة للتشابه المباشر:

ليكن التحاكي ح (م،ك)، ك> 0 والإزاحة ز زاويتها θ 0. عندئذ: $\omega = 0$ ح تشابه مباشر.

$$\begin{bmatrix}
\dot{0} & \overset{\dot{0}}{\longleftarrow} & \dot{0} \\
\dot{1} & \overset{\dot{0}}{\longleftarrow} & \dot{0}
\end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
\dot{1} & \overset{\dot{0}}{\longleftarrow} & \dot{0} \\
\dot{1} & \overset{\dot{0}}{\longleftarrow} & \dot{0}
\end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
\dot{1} & \overset{\dot{0}}{\longleftarrow} & \dot{0} \\
\dot{1} & \overset{\dot{0}}{\longleftarrow} & \dot{0}
\end{bmatrix}$$

(*) [$\pi 2$] $\theta \equiv (\dot{b} \dot{c} \dot{d} \dot{c} \dot{d})$ ن ط و $\dot{d} = \dot{b} \dot{c} \dot{d} \dot{c}$: ن ط و $\dot{d} = \dot{b} \dot{c} \dot{d}$

نسمي هاتين العلاقتين بالخاصة المميزة وسنبرهن العكس.

ليكن ه تحويل نقطي ما يحقق المساواتين (*) حيث ك ، θ عددان مفروضان.

فإذا كان ك = 1 فإن هـ إزاحة زاويتها θ .

. وإذا كان $\theta \equiv 0$ [π 2] فإن هـ تحاكي موجب نسبته ك

وإذا كان ك $\neq 1$ و $\theta \neq 0$ عندها نفرض ا نقطة ما من المستوي بحيث $\theta \neq 0$ عندها نفرض

ولنفرض ر (مَ ، θ) دوران مرکزه مَ بحیث : 1 = (1).

ولندرس التحويل الآتي : هَ = ر (ا ، θ) ح (ا ، θ) .

 $\dot{\upsilon} \stackrel{\dot{\smile}}{\longleftrightarrow} \dot{\upsilon} : \pi \ni \dot{\upsilon} \forall$

وحسب الخواص المميزة:

$$[\pi 2] \theta = (\frac{10}{10})^{\circ} = \frac{10}{10}$$

$$[\pi 2] \theta = (\frac{10}{10})^{\circ} = [\pi 2] 0 = (\frac{10}{10})^{\circ} = \frac{10}{10}$$

وبالتالي ن ﴿ ﴿ كُ وَمِن المساويات نجد:

ولدينا المستوي : ن عطة اختيارية من المستوي : ن على ولدينا المستوي المستوي المستوي ولدينا المستوي المس

.(*)
$$[\pi 2]\theta \equiv (\dot{\vec{i}},\dot{\vec{i}})$$
 وَ اَنَ $= b$ اَنَ $= b$ اَنَ $= b$

وبمقارنة (*) مع (*) نجد ، نَ = نَ (نَ ، نَ منطبقتان).

ولكن ه تشابه لأنه تركيب تحاكي مع دوران. إذن ه هو تشابه نسبته ك و زاويته θ

• نتبجة :

تدعى هاتان المساواتان بالخاصة المميزة للتشابه.

4 - تركيب تشابهين:

ليكن التشابهان : س و س نسبتاهما ك ، ك وزاويتاهما θ ، θ .

$$\tilde{i} \stackrel{\tilde{i}}{=} 1$$
 عندئذ: $\tilde{i} \stackrel{\tilde{i}}{=} 1$ $\tilde{i} \stackrel{\tilde{i}}{=} 1$

وحسب الخاصة المميزة:

وهي الخاصة المميزة للتشابه الذي نسبته ك . ك وزاويته $\theta + \theta$. إذ مركب تشابهين هو تشابه.

• نتبجة:

مجموعة التشابهات في المستوي لها بنية زمرة بالنسبة للعملية (٥) ملحظة:

يُبرهن أن لكل تشابه نقطة صامدة وحيدة ندعوها مركز التشابه.

سنبرهن على وجودها بالاعتماد على الأعداد المركبة لصعوبة ذلك هندسيا و سنعتمد على وجودها الآن لإيجاد العبارة التحليلية للتشابه.

5 - العبارة التحليلية للتشابه:

(ξ·ω)τ (ξ·ω)τ (ξ·ω)τ (ξ·ω)τ (ξ·ω)

بفرض المستوي (π) مزود بمعلم متعامد ومتجانس (a, b, c).

ولنعتبر التشابه س (م، ك، θ).

حي س = حـ (م ، ك) o ر (م ، θ).(مركـز التحاكي هو مركز الدوران).

عندئذ: نكنَ

ومنه:

. $\beta = \theta$ و گ جب $\alpha = \theta$ و گ جب

$$\left\{ egin{align*} \omega=\alpha & \omega = 0 \end{array} \right.$$
 فالعبارة العامة تكون من الشكل $\alpha=\alpha+\omega$ $=0$

. فالمحدد هو مربع نسبة التشابه .
2
 التشابه . 2 التشابه . 2 التشابه . 2

6 - أسئلة التصحيح الذاتى:

5 − 1 − ليكن المستوي (π) المزود بمعلم متعامد ومتجانس (α , \overline{e} , \overline{e}). وليكن التحويل : \overline{u} : \overline{u}

$$\begin{array}{c}
\bar{3}\sqrt{3} = \sqrt{3} \\
\bar{3}\sqrt{3}\sqrt{3} = \sqrt{3} \\
\bar{3}\sqrt{3}\sqrt{3} = \sqrt{3} \\
\bar{3}\sqrt{3}\sqrt{3}\sqrt{3} = \sqrt{3} \\
\bar{3}\sqrt{3}\sqrt{3}\sqrt{3}\sqrt{3} = \sqrt{3}\sqrt{3}\sqrt{3}
\end{array}$$

1 - أثبت أن ت تشابه يطلب تعيين عناصره المميزة.

. حين سابقة المستقيم (Δ): س $-\sqrt{8}$ ع + 1 = 0 وفق التحويل ت

3 - 1 ما هي محوّلة الدائرة : د (م ،1).

7 - الأجوبة:

7 - 1 - لنبحث عن النقطة الصامدة وفق التحويل ت:

$$0 = e^{-\omega(1-\overline{3}V)}$$
 $\Leftrightarrow 0 = e^{-\omega(1-\overline{3}V)}$ $\Leftrightarrow 0 = e^{-\omega(1-\overline{3}V)}$

وبمطابقة عبارته مع عبارة التشابه نجد:

$$\begin{bmatrix} \pi 2 \end{bmatrix}$$
 $\frac{\overline{3}v}{6} = \theta$ نجب $\frac{\overline{3}v}{2} = \theta$ نجب $\frac{\overline{3}v}{6} = \theta$ أي $\frac{\overline{3}v}{6} = \theta$ ك جب $\frac{1}{2} = \theta$ جب $\frac{1}{2} = \theta$

 $\frac{\pi}{1}$ فالتحويل ت هو تشابه مركزه م ونسبته 2 وزاويته $\frac{\pi}{1}$

 \cdot (Δ) $^{1-}$ ت = (Δ) \Leftrightarrow (Δ) = (Δ) \Rightarrow (Δ) \rightarrow (Δ) \rightarrow 2

و لإيجاد محوّلة (Δ) وفق ${\bf r}^{-1}$ نبحث عن عبارة التحويل العكسي وهو ${\bf r}^{-1}$ = ${\bf r}$.

 $0=1+\left(\varepsilon\overline{3}V+\omega\right)\overline{3}V-\varepsilon-\overline{3}V$ ونعوض في معادلة (Δ) فنجد : (Δ) فنجد

$$\frac{1}{4} = 0$$
 أو ع $\frac{1}{4} = 0$

= 1 نبحت عن س ، ع بدلاله س ، ع ف نبد : = 1

$$\tilde{\varepsilon} \frac{1}{4} + \tilde{\omega} \frac{3V}{4} = \omega$$

$$\tilde{\varepsilon} \frac{3V}{4} + \tilde{\omega} \frac{1}{4} = \varepsilon$$

$$\tilde{\varepsilon} \frac{3V}{4} + \tilde{\omega} \frac{1}{4} = \varepsilon$$
: 1-

ولكن معادلة الدائرة : $m^2 + 3^2 = 1$ لأن : [د (م ، 1)] .

تمثيل التحويلات النقطية في المستوي المركب

الهدف من الدرس: تعريفك بصيغ جديدة للتحويلات النقطية وذلك باعتبارها تطبيقات من م في م .

المدة اللازمة لدارسته: 06 ساعات.

الدروس الواجب مراجعتها:

- * التحويلات النقطية في المستوي (الدراسة التحليلية).
 - * الأعداد المركبة.

المراجع: كتاب الرياضيات للسنة 3 ث/ ع+ر المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- تمهید.
- 1 تعريف التحويل النقطى في المستوى المركب.
 - 2 تطبيقات.
 - 3 العبارة المركبة للتشابه.
 - 4 المسألة العكسية.
 - 5 خلاصة.
 - 6 أسئلة التّصحيح الدّاتي.
 - 7 الأجوبة.

تمهيد:

درسنا التحويلات النقطية دراسة تحليلية، وفي هذا البحث نحاول التعرّف على صيغ جديدة للتحويلات النقطية، الشيء الذي يُسهل العمل والحسابات المعقّدة .

$$(\pi) \leftarrow (\pi)$$
 : $(\pi) \rightarrow (\pi)$

ن ← ن

يقابله التطبيق ها: م → م

 $(\longrightarrow \bigcirc)$

حيث ص ، ص لاحقتا النقطتين ن ، ن على الترتيب.

1 - تعریف :

 $(\pi) \leftarrow (\pi)$ النقطي ليكن التحويل النقطي

ن → نَ

فمقابل كل عدد ص مركب يمكن إيجاد عدد مركب آخر ص ، وهذا يعرّف تطبيقا تا $r \leftarrow r$:

ص → تا(ص) = صَ

ندعوه " التطبيق المرفق بالتحويل ل " . ونقول تجاوزا أنه تحويل نقطي معرّف بالأعداد المركبة.

عرق التطبيق تا المرفق بالتحويل ل.

 2 ص = (ص) = ص

• ملاحظة:

يمكن تعيين العبارة المركبة لتحويل نقطى انطلاقا من العبارته التحليلية والعكس صحيح.

تا : م > م

.
$$1 - = {}^{2}$$
ص $- 1 +$ ت $- (ص)$ ت $+$

عين العبارة التحليلية للتحويل ل الموافق للتطبيق تا .

$$1 - m = -3 + 1$$
 ، $3 = m - 1$ ، $3 = m - 1$ ، $3 = m - 1$.
(π) \leftarrow (π) : (π) :

$$1+e-=\tilde{\omega}$$

$$1-\omega=\tilde{e}$$

$$1-\omega=\tilde{e}$$

$$1-\omega=\tilde{e}$$

$$1-\omega=\tilde{e}$$

وهو تحویل تعرّفنا علیه سابقا، إنه دوران مرکزه النقطة (1، 0) وزاویته $\frac{\pi}{2}$.

2 - تطبيقات:

• بفرض ل انسحاب شعاعه $\stackrel{-}{m}$ ، نضع ص $\stackrel{-}{m}$ + $\stackrel{-}{m}$ + $\stackrel{-}{m}$

$$\begin{cases} w = \omega + l \\ w = 3 + 4 \end{cases}$$

ومنه : صَ = سَ + ت عَ = س + ا + ت ع + ت جـ = س + ت ع + ا + ت جـ

صَ = ص + ص .

أي أن العبارة المركبة للانسحاب ل هي : ص = ص + ص من أي أن العبارة المركبة للانسحاب ل

• بفرض ل تناظر عمودي حول محور الفواصل.

$$= \omega$$

$$= \omega$$

$$= -3$$

$$= -3$$

بنفس العمل السابق نجد أن : ص = $\overline{0}$. ($\overline{0}$ هو مرافق ص)

• بفرض ل تناظر عمودي بالنسبة للمنصف الأول (ع = س)

$$w=3$$
 عندئذ: $\left\{ \begin{array}{c} \bar{w} = 3 \\ \bar{g} = \bar{w} \end{array} \right. / \frac{\bar{w}}{\bar{w}} = 0$ هو مرافق ص

$$(\omega) = \pi + \theta$$
 س $- = \pi + \theta$ س $- = \pi + \theta$ س $+ \pi + \theta$ ع $= \pi + \theta$ س $+ \pi + \theta$ ع $= \pi + \theta$ س $+ \pi + \theta$ بفرض ل دوران ر $(\alpha + \beta + \theta)$ ع $= \pi + \theta$ س $+ \pi + \theta$ ع

ومنه: صَ = سَ + ت عَ

=
$$\tan \theta$$
 w $\tan \theta$ $\tan \theta$ = $\tan \theta$

حيث يشير الرمز $[1, \theta]$ إلى عدد مركب طويلته $[1, \theta]$

• بفرض ل تشابه س (م،ك، θ) أو س (α ، δ ، θ) .

نترك للقارئ إيجاد العبارة المركبة في كل حالة بنفس الطريقة.

وسنحاول إيجادها بطريقة أخرى إنطلاقا من التعريف الهندسي للتشابه.

3 - العبارة المركبة للتشابه: (ك ∈ ح*)

ليكن التشابه ل (ω) ، (ω) في المستوي (π) المزود بمعلم متعامد ومتجانس.

$$:$$
 غندئذ \forall ن \in (ن) عندئذ \forall ن عندئذ

. بفرض \mathbf{o}_0 لاحقة النقطة \mathbf{o} ، ص لاحقة ن

ومنه: لاحقة $\overrightarrow{\omega}$ ن هي $\overrightarrow{\omega}$ - $\overrightarrow{\omega}$.

$$\underbrace{\omega}_{0}$$
 لاحقة $\underline{\omega}$ نُ هي صَ $-\underline{\omega}$

و بالتعويض في العلاقتين (1) ، (2) السابقتين فإنهما تكتبان :

$$\begin{bmatrix} 0 & -\infty & -\infty \\ -\infty & -\infty \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -\infty \\ -\infty & -\infty \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \pi^2 \end{bmatrix} \theta = \begin{bmatrix} 0 & -\infty \\ 0 & -\infty \end{bmatrix} = 0$$

$$\begin{bmatrix} \pi^2 & 0 & -\infty \\ 0 & -\infty \end{bmatrix} = 0$$

وهذا يعني أن العدد المركب $\dot{m} - \dot{m}_0$ ينتج من ضرب العدد المركب $\dot{m} - \dot{m}_0$ بعدد مركب طويلته ك وعمدته $\dot{\theta}$.

. (ص – ص) . [ك ،
$$\theta$$
] . (ص – ص) . [θ ، θ] .

النتيجة:

العبارة المركبة للتشابه س الذي مركزه (0) (0) ونسبته ك وزاويته 0 هي :

$$\cdot$$
 (*) (ω - ω) . ω^0 = ω . ω = ω . ω = ω .

حالات خاصة:

 θ ف و زاویته θ دوران مرکزه θ و زاویته θ

$$(_0$$
وعبارته هي : صَ - ص = هـ نـ . (ص - ص

 \cdot 1 \neq 2] $0 \equiv \theta$ -2

ل هو تحاکی مرکزه ω و نسبته ك .

وعبارته هي : ص - ص = ك (ص - ص) .

ملاحظة: يمكن كتابة العلاقة (*) كالآتي:

$$\omega = \dot{\omega} = \dot{\omega} + (1 - \dot{\omega}) = \dot{\omega}$$

4 - المسألة العكسية:

لندرس الآن التطبيقات المركبة الخطية. أي.

ص
$$\mapsto$$
 تا(ص) = اص + ب \mid ا \in م * \circ و \circ و النّرى بأي تحويل يمكن أن نرفق هذا التطبيق .

• إذا كان ٢ = ١ ، عندئذ :

• إذا كان ا ≠ 1 نبحث عن لاحقة النقطة الصامدة بالتطبيق تا.

.
$$\frac{\mathbf{u}}{\mathbf{l}-\mathbf{l}} = \mathbf{u} \Leftrightarrow \mathbf{u} \Leftrightarrow \mathbf{u} + \mathbf{u} \Leftrightarrow \mathbf{u} \Leftrightarrow \mathbf{u} \Rightarrow \mathbf{u} \Leftrightarrow \mathbf{u} \Rightarrow \mathbf{u}$$

وبطرح (2) من (1) ينتج: ص - ص الله السام (2) من (1)

وهي عبارة التشابه المباشر الذي مركزه (ω_0) ونسبته |1| وزاويته (1) عمدة (1)

إذن مجموعة التحويلات المرفقة بالتطبيق:

5 - خلاصة :

$$\pi$$
 | إذا كان $1 = 0$ ، ψ | θ و التحويل الحيادي π ψ | ψ

6 -تمارين التصحيح الذاتى:

6 - 1 - عين في كل حالة طبيعة و عناصر التحويل المعرّف بالصيغة المركبة.

عا:ص
$$\longleftrightarrow$$
 صُ = (1 - ت) ص.

(1,3) المزود بمعلم متعامد ومتجانس نعتبر النقطتين د (π) المزود بمعلم متعامد ومتجانس نعتبر النقطتين د (3,3).

 $(\frac{\pi}{2}, 2, 2)$ أحسب إحداثيي النقطة بَ محوّلة ب وفق التشابه س (د ، 2 ، 2).

: ن (ص \rightarrow ن (ص \rightarrow ن (ص \rightarrow ن التحويل ل ن ن (ص \rightarrow ن التحويل ل

$$\frac{1}{2}$$
 $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$

وبفرض ت مس التناظر حول محور الفواصل.

1 – أثبت أن ل o D_{20} تشابه ، عين عناصره المميزة.

2 – حلَّل ل إلى مركب تناظر عمودي $_{i}$ حيث (ق) يشمل النقطة ($^{-}$ 0) مع

تحاكى حا مركزه اونسبته موجبة. (عين ق) .

7 - الأجوبة:

$$\begin{bmatrix} \frac{\pi}{2}, 1 \end{bmatrix} = \overline{z} = 1$$
 التطبيق تا هو دوران لأن $1 = \overline{z} = 1 - 7$

.
$$1 - \frac{1 - \Box}{1 - \Box} = \frac{P}{1 - \Box} = \frac{P}{1 - \Box} = \frac{1 - \Box}{1 - \Box} = \frac{1 - \Box}{1$$

أي ∞ (−1 ، 0).

$$\frac{\pi}{2}$$
 (0 ، 1 -) [بن تا هو دوران ر

• التطبيق ها هو تشابه لأن:

$$. \left[\frac{\pi}{4}, \overline{2} \right] = \div + 1 = \emptyset$$

$$-2+4=\frac{1-4-2}{(1+1)-1}=0$$
 النقطة الصامدة 0 لاحقتها 0

. (2 ، 4) ω: أي أن

$$\cdot \left[\begin{array}{c} \frac{\pi}{4}, \overline{2} v, (2, 4) \end{array}\right]$$
 إذن ها هو تشابه س

• التطبيق عا هو تشابه لأن:

$$. \left\lceil \frac{\pi - \sqrt{2}}{4}, \overline{2} \right\rceil = -1 = \sqrt{2}$$

0 = 0

$$(\frac{\pi}{4}, \overline{2})$$
 (م ، $\overline{2}$ ، وزن عا تشابه س

• التطبيق حا هو تحاكي لأن : ١ = -2 .

$$\frac{1}{2} = \frac{1}{2+1} = \frac{1}{2}$$
ت.

. 2- ونسبته
$$\left(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right)$$
 ونسبته ونسبته ونسبته ونسبته

.
$$(\frac{\pi}{3}, 2, 2)$$
 و المركبة للتشابه س (د ، 2 - 7 - 2 - 7 - 2 - 3

. دينا د (ص
$$_0$$
) حيث ص $_0$ = 3 دينا د

$$2 - = \frac{\ddot{2} - 4 - \ddot{2}}{\ddot{2} + 1} = \frac{\ddot{2} - 2 - \ddot{2}}{\ddot{2} + 1} = 0$$

 $\frac{\pi}{2}$ - وزاویته $\frac{1}{2}$ ونسبته $\frac{1}{2}$ وزاویته $\frac{\pi}{2}$

2 - وجدنا أن : ل o ت م س = س

بتركيب ت مس في الطرفين:

ن ٥ ت م س ٥ ت ص ص ٥ ت

. ر ت $_{o}$ ن $_{o}$ ن $_{o}$ ن $_{o}$ ن $_{o}$

نحلَّل التشابه إلى تركيب دوران مع تحاكي لهما نفس المركز أي:

. ت
$$o[\frac{\pi}{2} - (0, 2-)]$$
 $o[\frac{1}{2} (0, 2-)]$ $o[\frac{1}{2} (0, 2-)]$

ولكن حسب تعريف الدوران فإنه يُحلل إلى تركيب تناظرين حول مستقيمين مارين

من النقطة (
$$-2$$
، 0) والزاوية بينهما $-\frac{\pi}{4}$

نختار أولهما مس و ثانيهما (ق) وبالتعويض:

$$\frac{1}{2}$$
 ن $o\left[\frac{1}{2}, (0, 2^{-})\right]$ ن $o\left[\frac{1}{2}, (0, 2^{-})\right]$

حيث (ق) مستقيم مار من النقطة (-2 ، 0) ويصنع مع م π ومنه : معادلة 4

المستقيم (ق) هي : ع =
$$-$$
 (س + 2).

فهرس السلسلة 4

تتضمن هذه السلسلة أربعة دروس هي:

- الإنسحاب في الفضاء.
 - التحاكي في الفضاء.
 - الدوران حول محور.
- التناظر بالنسبة إلى مستو.

ملاحظة:

هذه السلسلة موجهة إلى تلاميذ شعبة العلوم الدقيقة.

الانسحاب في الفضاء

الهدف من الدرس: - تمديد التعريف والخواص المدروسة في المستوي الى الفضاء.

المدة اللازمة لدارسته: 06 ساعات.

الدروس التي ينبغي مراجعتها:

* الانسحاب في المستوي.

تصميم الدرس

- 1 تعریف.
- 2 خواص الانسحاب في الفضاء.
- 3 العبارة التحليلية للاسحاب في الفضاء.
 - 4 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 5 الأجوبة.

1- تعریف:

نرمز إلى مجموعة نقط الفضاء بالرمز ف.

تعریف:

ش شعاع في الفضاء.

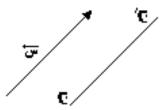
نسمي انسحابا في الفضاء شعاعه \hat{m} التحويل النقطي الذي يرفق بكل نقطة ن من الفضاء النقطة ن بحيث يكون : \hat{m} = \hat{m}

ونرمز إليه بالرمز ن $\overset{\cdot}{m}$

$$\overrightarrow{\hat{m}} = \overrightarrow{\hat{v}} \quad \overrightarrow{\hat{v}} \quad \overrightarrow{\hat{v}} \leftarrow \overrightarrow{\hat{v}} \quad \overrightarrow{\hat{v}} \rightarrow \overrightarrow{\hat{v}} \rightarrow \overrightarrow{\hat{v}} \quad \overrightarrow{\hat{v}} \rightarrow \overrightarrow{\hat{v}} \rightarrow \overrightarrow{\hat{v}} \rightarrow \overrightarrow{\hat{v}} \rightarrow \overrightarrow{\hat{v}} \quad \overrightarrow{\hat{v}} \rightarrow \vec{\hat{v}} \rightarrow \vec{\hat{$$

ملاحظات:

• إذا كان $\overline{m} = \overline{0}$ فإن كل نقطة من الفضاء هي نقطة صامدة.



الانسحاب الذي شعاعه معدوم هو التحويل الحيادي 1 ، أي : ن=1 ف الانسحاب الذي شعاعه معدوم

- إذا كان $\overrightarrow{m} \neq \overrightarrow{0}$ فإنه لا توجد أية نقطة صامدة.
- الانسحاب ن _ تقابل للفضاء في نفسه وتحويله العكسي هو الانسحاب ن _ ، _ ش

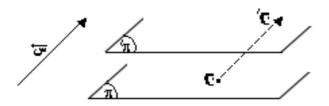
$$\cdot \underset{\tilde{m}}{-} : \overset{1-}{\underset{\tilde{m}}{\smile}} : \overset{1}{\overset{1}{\smile}}$$

2 - خواص الانسحاب في الفضاء:

2 - 1 - صور بعض الأشكال الهندسية:

- صورة قطعة مستقيمة [اب] هي قطعة مستقيمة [اب] تقايس [اب] حيث اهي صورة او بَ هي صورة ب .
 - صورة مستقيم هي مستقيم يوازيه.

• صورة مستو هي مستو يوازيه.



• صورة دائرة (د) هي دائرة (د) مركزها هو صورة مركز (د) ومستويها يوازي مستوي (د) ونصف قطرها يساوي نصف قطر (د).

2 - 2 - مركب انسحابين في الفضاء:

. _ _ _ + ن _ _ _ _ مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ، ن _ _ هو الانسحاب في الفضاء ن _ _ + ن _ _ مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحابين في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في الفضاء ن _ _ _ ث مركب الانسحاب في المركب الانسحاب في الانسحاب في المركب الانسحاب الانسحاب في المركب الانسحاب الانسحاب في المركب الانسحاب الا

مجموعة الانسحابات في الفضاء المزودة بقانون تركيب التحويلات هي زمرة تبديلية.

3 - العبارة التحليلية للانسحاب في الفضاء:

الفضاء ف منسوب إلى معلم $(a, \overline{c}, \overline{c}, \overline{c})$.

 $\stackrel{\leftarrow}{m}$ mala at lie lie (1 ، μ , μ) .

نعتبر الانسحاب ن __ الذي يرفق بكل نقطة ن (س ، ع ، ص) من الفضاء النقطة ن ش

(سَ ، غَ ، صَ)

4 - تمارين التصحيح الذاتي:

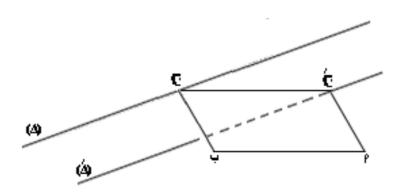
4 - 1 - نعتبر في الفضاء مستقيما (Δ) ونقطتين 1 ، ب لا تنتميان معا إلى (Δ). لتكن ن نقطة متغيرة من (Δ) و نَ الرأس الرابع لمتوازي الأضلاع 1 ب ن ن . عين مجموعة النقط ن .

. (π) نعتبر في الفضاء نقطتين ثابتتين ، ب وَمستويا (π)

لتكن ن نقطة متغيرة من (π) و ج نظيرة البانسبة إلى ن و ن منتصف [π - عين مجموعة النقط π - النقط النقط π - النقط النقط π - النقط النقط

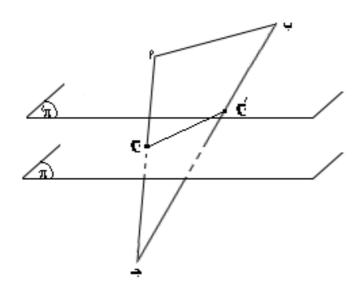
5 - الأجوبة:

5 - 1 - حل التمرين 4 - 1 :



بما أن الرباعي البن ن متوازي الأضلاع فإن: $\dot{0}$ أن $\dot{0}$ = $\dot{0}$ أ. تبيّن هذه المساواة أن النقطة ن هي صورة النقطة ن بالإنسحاب الذي شعاعه $\dot{0}$ أو وبما أن النقطة ن تمسح المستقيم ($\dot{0}$) فإن مجموعة النقط $\dot{0}$ هي المستقيم ($\dot{0}$) صورة المستقيم ($\dot{0}$) بالانسحاب الذي شعاعه $\dot{0}$

5 - 2 - حل التمرين 4 - 2 :



نعتبر المثلث حاب. لدينا الاستلزام:

$$\frac{1}{2} = \frac{1}{0}$$
 $\frac{1}{2} = \frac{1}{0}$
 $\frac{1}{0}$
 $\frac{1}{0}$

$$\frac{1}{1} = \frac{1}{1}$$
 المساواة :

 $\frac{1}{1}$ تبيّن أن النقطة نَ هي صورة النقطة ن بالانسحاب الذي شعاعه $\frac{1}{2}$ ب. $\frac{1}{2}$

وبما أن النقطة ن تمسح المستوي (π) فإن مجموعة النقط نَ هي المستوي (π) صورة المستوي (π) بالانسحاب الذي شعاعه $\frac{1}{2}$ بالدي شعاعه $\frac{1}{2}$

التحاكي في الفضاء

- الهدف من الدرس: تمديد التعريف و الخواص المدروسة في المستوي إلى الفضاء
 - المدة اللازمة لدارسته : 06 ساعات.
 - الدروس التي ينبغي مراجعتها:
 - * التحاكي في المستوي.

تصميم الدرس

- 1 تعریف.
- 2 خواص التحاكي في الفضاء.
- 3 العبارة التحليلية للتحاكي في الفضاء.
 - 4 تمارين التصحيح الذاتى.
 - 5 الأجوبة.

1- تعریف:

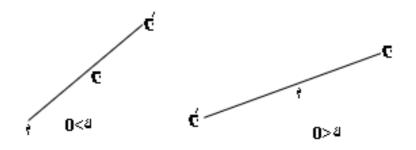
نرمز إلى مجموعة نقط الفضاء بالرمز ف.

تعریف:

ا نقطة ثابتة في الفضاء ، ك عدد حقيقي غير معدوم .

نسمي تحاكيا مركزه م ونسبته ك التحويل النقطي الذي يرفق بكل نقطة ن من الفضاء النقطة ن بحيث يكون : $\frac{1}{4}$ من الفضاء النقطة ن بحيث يكون : من = ك $\frac{1}{4}$

نرمز إلى التحاكي الذي مركزهم و نسبته ك بالرمز ح (م،ك).



2 - خواص التحاكي في الفضاء:

1 = (1, 1) = 1 فإن 1 = 1 في 1 = 1

حيث 1 م هو التحويل الحيادي للفضاء .

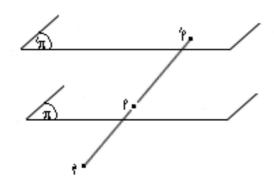
إذا كان ك = -1 فإن = -1 فإن = -1 الم = -1 الم حيث = -1 الم المنطقة م

• التحاكي حـ (م، ك) تقابل للفضاء في نفسه وتحويله العكسي هو التحاكي حـ (م، 1

$$. \left(\frac{1}{2}, \alpha\right) = \left(\frac{1}{2}, \alpha\right)^{1-1}$$

2 - 2 - صور بعض الأشكال الهندسية:

- النتائج فيما يخص صورة قطعة مستقيمة، صورة مستقيم هي نفس النتائج المحصل عليها بالنسبة إلى التحاكي في المستوي .
 - صورة مستو هو مستو يوازيه .



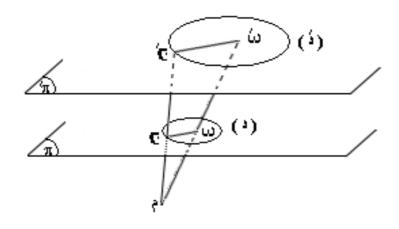
$$. \tilde{\pi} = (\pi) \rightarrow$$

 $(\pi) = (\bar{\pi})$ فإن $(\pi) = (\bar{\pi})$

• صورة دائرة (د) مركزها ω ونصف قطرها ر محتواة في مستو (π) هي الدائرة (دَ) التي مركزها ω هو صورة ω ونصف قطرها ω ونصف قطرها ω المحتواة في المستوي ω الموازي للمستوي ω والذي يشمل ω .

ملاحظة:

 π اِذَا كَانَ م π فَإِن (دَ) π



$$\cdot (2) = (2) \Rightarrow (\pi = (\pi) \Rightarrow$$

: -3-2

النتائج المحصل عليها في المستوي ثمدد إلى الفضاء.

3 - العبارة التحليلية للتحاكي في الفضاء

الفضاء ف منسوب إلى معلم (م، وَ، وَ، وَ). نعتبر التحاكي ح (
$$(0)$$
 ، (0)) حيث (0) ((0) ، (0)) يرفق بكل نقطة (0) ((0) ، (0)) يرفق بكل نقطة (0) ((0) ، (0)) يرفق بكل نقطة (0) ((0) ، (0)) بحيث يكون (0) : (0)

حالة خاصة:

إذا كان مركز التحاكي هو المبدأ م للمعلم فإن:

$$\begin{array}{c}
\omega = \omega \\
\omega = \omega
\end{array}$$

$$\Leftrightarrow \overline{\omega} = \omega \quad \Rightarrow \omega \quad \Rightarrow$$

4 - تمارين التصحيح الذاتي:

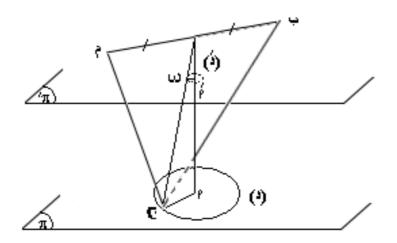
4-1-4 مستو وَ 1 ، ب نقطتان ثابتتان من الفضاء. نقطة ن تمسح دائرة ثابتة (π) مركزها م ونصف قطرها ر محتواة في المستوي (π). ليكن مركز ثقل المثلث 1 ن ب . عيّن مجموعة النقط 0.

4-2-(c) دائرة مركز 0 ونصف قطرها رمحتواة في مستو (π) . 0 نقطة متغيرة من هذه الدائرة م نقطة ثابتة من الفضاء.

لتكن النقطة نَ من المستقيم (من) بحيث يكون: $\frac{\overline{\dot{v}}}{\dot{\dot{v}}}$ = ك (ك عدد حقيقي معطى).

5 - الأجوبة :

5 - 1 - حل التمرين 4 - 1 :

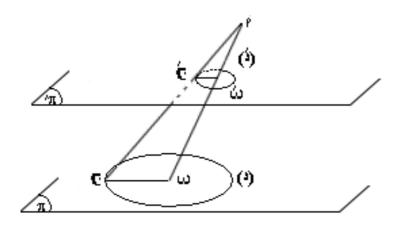


نعتبر المثلث ناب ليكن همنتصف الضلع [اب].

مركز الثقل ω للمثلث ω الموجود على المتوسط (ω) ولدينا : ω = ω = ω . النقطة هـ ثابتة لأن النقطتين ، ب ثابتتان إذن، المساواة السابقة تبيّن أن النقطة ω هـي صورة النقطة ω بالتحاكي حـ (هـ ، ω). النقطة ω تمسح الدائرة (د)، إذن مجموعة النقط ω هـي الدائرة (ω) صورة الدائرة (ω) بالتحاكي حـ (هـ ، ω) . الدائرة (ω) معينة كما يلي :

 $(\tilde{\lambda})$ محتواة في المستوي $(\tilde{\pi})$ صورة المستوي (π) بالتحاكي ح (π) .

مرکزها مَ هو صورة م بالتحاکي حـ (هـ ،
$$\frac{1}{3}$$
) أو :
$$(\bar{\pi}) \cap (\bar{\pi}) = \{\bar{\alpha}\} \cdot (\bar{\pi}) - i$$
 - نصف قطرها هو $\frac{1}{3}$.



5 - 2 - حل التمرين 4 - 2 :

$$0 = \overline{\dot{\upsilon}} \Leftrightarrow 0 = \frac{\overline{\dot{\upsilon}}}{\dot{\dot{\upsilon}}} : \dot{\upsilon} = 0$$
 فإن $\dot{\upsilon} = 0$ فإن $\dot{\upsilon} = 0$

⇔ نَ منطبقة على م

إذن ، مجموعة النقطن هي {م}.

• إذا كان ك $\neq 0$ فإننا نستطيع أن نكتب :

$$\frac{1}{3} = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} + \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} + \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} + \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Rightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Rightarrow 3 = \frac{\frac{1}{\sqrt{0}}}{\frac{1}{\sqrt{0}}} \Leftrightarrow 3$$

$$\frac{\exists}{1-\exists} = \frac{\overline{\dot{0}} \, \dot{0}}{\overline{\dot{0}} \, \dot{0}} \Leftrightarrow \qquad \exists = \frac{\overline{\dot{0}} \, \dot{0}}{\overline{\dot{0}} \, \dot{0}} \Leftrightarrow$$

بما أن النقط الثلاث م،، ن ، ن على استقامة واحدة فإن : $\Leftrightarrow \frac{\overline{a}}{\overline{b}} = \frac{\overline{a}}{\overline{b}}$.

$$\frac{d}{d\dot{\partial}} = \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} : \dot{\partial} = \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} : \dot{\partial} = \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} = \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} \Leftrightarrow \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} = \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} \Leftrightarrow \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} = \frac{\dot{\partial}}{\dot{\partial}} =$$

تبيّن أن النقطة نَ هي صورة النقطة ن بالتحاكي حـ (م، $\frac{2}{1-1}$).

النقطة ن تمسح الدائرة (د)، إذن مجموعة النقطن هي الدائرة (د) صورة الدائرة (د)

بالتحاكي حـ (م ،
$$\frac{2}{1-2}$$
).

الدائرة (د) معينة كما يلي:

(د) محتواة في المستوي (π) صورة المستوي (π) بالتحاكي حـ (م، $\frac{b}{b}$).

مركزها $\widehat{\omega}$ هو صورة $\widehat{\omega}$ بالتحاكي حـ (م، $\overline{\underline{\omega}}$).

.
$$\{\omega\} = (\omega, \alpha) \cap (\pi)$$
 . $\{\omega\}$

. ا
$$\frac{\mathbb{B}}{-}$$
 ا ر ا $-$ نصف قطرها هو $-$ ا

الدوران حول محور

الهدف من الدرس: لقد درسنا تقايسا في الفضاء وهو الانسحاب في الفضاء. فيما يلي ندرس تقايسًا آخر وهو الدوران حول محور. البرهان بالتراجع المدة اللازمة لدارسته: 06 ساعات.

الدروس التي ينبغي مراجعتها: الدوران في المستوي.

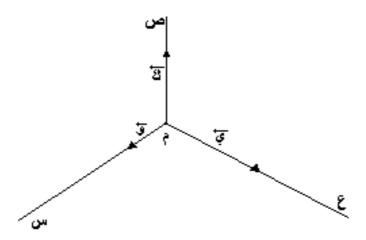
تصميم الدرس

- 1 الفضاء الموجه.
- 2 تعريف الدوران حول محور.
- 3 خواص الدوران حول محور.
- 4 العبارة التحليلية للدوران حول محور.
 - 5 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 6 الأجوبة.

1 - الفضاء الموجه:

1 -1- تعریف:

الفضاء منسوب إلى معلم (م، وَ، يَ ، كَ)



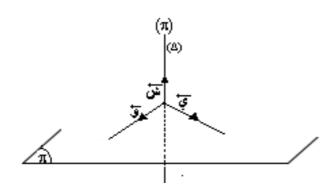
لنفرض أن ملاحظ موجود على (مص)، رجلاه على النقطة موينظر إلى داخل الثلاثية (و، ق، ق)

نقول أن إتجاه الثلاثية $(\vec{e}, \vec{z}, \vec{b})$ هو الاتجاه المباشر (أو الموجب) إذا رأى الملحظ (م س) على يمينه و(م ع) على يساره. ونقول أن اتجاه الثلاثية $(\vec{e}, \vec{z}, \vec{b})$ هو الاتجاه غير المباشر (أو السالب) إذا رأى الملاحظ (م س) على يساره و(م ، ع) على يمينه.

1 - 2 - توجيه المستوي بالنسبة إلى محور:

نرمز إلى المحور (Δ) الموجه بشعاع $\stackrel{\leftarrow}{m}$ بالرمز $\stackrel{\Delta}{\Delta}$ أو $\stackrel{\leftarrow}{\Delta}$ (إذا كان $\stackrel{\leftarrow}{m}$ معلومًا).

 (π) مستو منسوب إلى معلم $(\vec{a},\vec{b},\vec{c},\vec{d},\vec{c},\vec{d})$ محور عمودي على المستوي (π) .



بالتعريف، يكون توجيه المستوي (π) مباشراً بالنسبة إلى Δ إذا كانت الثلاثية \hat{m} \hat{n} مباشرة، وإلا فتوجيه (π) يكون غير مباشر

1 - 3 - الزاوية الثنائية الموجهة:

(d) \cdot (b) نصفا مستويين حافتهما المشتركة (Δ) .

نرمز بالرمز [ط، Δ ، ك] إلى الزاوية الثنائية التي حرفها (Δ) موجه بالشعاع ش ش

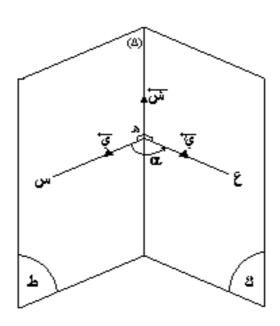
((ط) هو الوجه الأول، (ك) الوجه الثاني).

المستوي (π) العمودي على (Δ) يقطع (d) ، (b) وفق نصفي المستقيمين (π) العمودي على (Δ) يقطع (Δ) يقطع (π) وفق نصفي المستقيمين (π) العمودي على (π) العمودي على (Δ) يقطع (Δ) العمودي على (π) العمودي على (Δ) العمودي العمودي على (Δ) العمودي عل

في المستوي (π) الموجه بالنسبة إلى المحور Δ ، يكون للمقطع القائم $(\overline{z}, \overline{z}, \overline{z})$ قيس جبري α α . [π 2] α

العدد α يسمى القيس الجبري للزاوية الثنائية الموجهة [ط ، α ، ك]

 \cdot [π 2] α \equiv ($\frac{\overleftarrow{\varphi}}{\overleftarrow{\varphi}}$ ، $\frac{\overleftarrow{\varphi}}{\overleftarrow{\varphi}}$) = [$\stackrel{d}{=}$ ، $\stackrel{\Delta}{\longleftarrow}$ $\stackrel{\Delta}{\longrightarrow}$) : نکتب



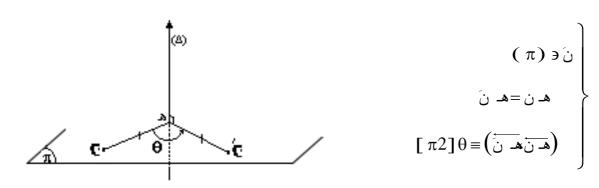
2 - تعريف الدوران حول محور:

تعریف:

 $\stackrel{
ightarrow}{\Delta}$ محور، heta عدد حقیقي .

الدوران حول المحور $\frac{1}{\Delta}$ هو التحويل النقطي الذي يرفق بكل نقطة ن من الفضاء النقطة نَ المعرفة كما يلى :

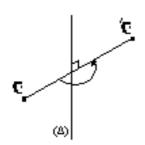
- النقطة ن تنتمي إلى المستوي (π) الذي يشمل النقطة ن والعمودي على المستقيم (Δ) في النقطة ه.
- النقطة ن ، في المستوي (π) ، هي صورة النقطة ن بالدوران المستوي الذي مركزه θ و زاويته θ .



 $\vec{\Delta}$ هو محور الدوران ، θ زاوية الدوران . $\vec{\Delta}$ نرمز إلى الدوران الذي محوره $\vec{\Delta}$ وزاويته θ بالرمز : د $(\vec{\Delta}$ ، θ).

3 - خواص الدوران حول محور:

 $\pi \ 2 \] \ 0 \equiv \theta$ مجموعة النقط الصامدة هي المستقيم (Δ)، وهي فقط عندما $\theta \equiv 0 \ [\ 2 \] \ \cdot \ [\ \pi \ 2 \] \ 0 \equiv \theta$ إذا كان $\theta \equiv 0 \ [\ \pi \ 2 \] \ 0$ فإن : د (\$\bar{\Lambda}\$\, \text{0} \, \text{0} \, \text{0} \] حيث 1 في هو التحويل الحيادي في الفضاء .



• إذا كان $\theta\equiv\pi$ [π 2] فإن : د (π ، π) = ت Δ حيث ت Δ هو التناظر العمودي بالنسبة إلى المستقيم (Δ).

- الدوران د $(\hat{\Delta}, \hat{\Delta})$ تقابل للفضاء في نفسه وتحويله العكسي هو الدوران د $(\hat{\Delta}, \hat{\Delta})$ ، أي :
 - . $(\theta \overrightarrow{\Delta}) = (\theta \overrightarrow{\Delta})^{1-}$

3 - 2 - صور بعض الأشكال الهندسية:

- صورة قطعة مستقيمة [اب] هي قطعة مستقيمة [اب] تقايسها (اهي صورة ا، بَ هي صورة ب).
 - نستنتج أن : الدوران حول محور هو تقايس .
 - صورة مستقيم (ق) هي مستقيم (ق)

لدينا الحالات الخاصة التالية:

- إذا كان : (ق) // (Δ) فإن (قَ) // (Δ).
- إذا كان (ق) \perp (ك) فإن (ق) \perp (ك).
- إذا قطع (ق) المستقيم (Δ) في النقطة هـ فإن (ق) يقطع المستقيم (Δ) في النقطة هـ.

4 - العبارة التحليلية للدوران حول محور:

الفضاء منسوب إلى معلم متعامد ومتجانس (م، وَ، أَي ، أَكُ) نعتبر الدوران د ($\overline{0}$ ، $\overline{0}$) الذي يرفق بكل نقطة ن ($\overline{0}$ ، $\overline{0}$) النقطة ن ($\overline{0}$ ، $\overline{0}$)

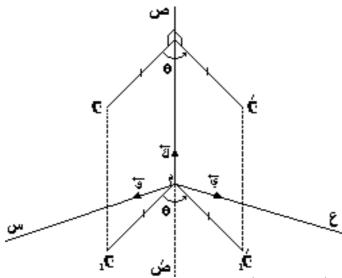
لدينا : صَ = ص (لأن المستوي (هـ ن نَ) عمودي على المستقيم (صَ ص)).

لتكن $_1$ المسقط العمودي للنقطة $_1$ على المستوي ($_1$ س $_2$) ، ولتكن $_1$ المسقط العمودي للنقطة $_2$ المستوي ($_2$ س $_3$).

في المستوي (س م ع) المنسوب إلى المعلم المتعامد والمتجانس (م ، و ، \overline{z}) ، إحداثيا 0_1 هما (س ، ع) و إحداثيا 0_1 هما (س ، ع) . في المستوي (س م ع) ، النقطة 0_1 هي صورة النقطة 0_1 بالدور ان المستوى الذي مركزه م وزاويته 0 .

$$\theta$$
 بندن : $\theta = 0$ بندن : θ

 $\dot{a} = \omega + \theta + a = 0$



نستنتج أن الدوران $(\frac{\overline{0}}{\overline{0}}, \frac{\overline{0}}{\overline{0}}, \frac{\overline{0}}{\overline{0}})$ يرفق بكل نقطة ن (س ، ع ، ص) النقطة ن (س ، غ ،

$$\alpha = \omega = \omega$$

$$\alpha = \omega = \omega$$

$$\alpha = \omega = \omega$$

$$\alpha = \omega$$

$$\alpha = \omega$$

5 - تمارين التصحيح الذاتي:

 $\overline{5} - 1 - 1$ - الفضاء منسوب إلى معلم متعامد ومتجانس $(a, \overline{b}, \overline{b}, \overline{b})$.

. ط ، θ عددان حقیقیان

 \cdot نعتبر الدوران د $\left(\begin{array}{c} \overline{0} \end{array}\right)$ و الانسحاب ن $\overline{0}$

نعرف التحويل ل كما يلي :ل = ن م $\frac{1}{4}$ د ($\frac{1}{6}$ م $\frac{1}{6}$) .

1 - عيّن العبارة التحليلية للتحويل ل .

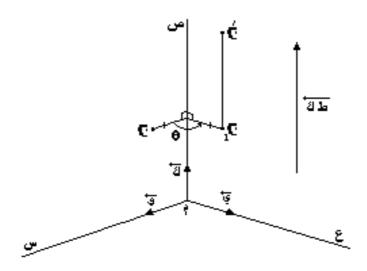
 $^{-1}$ بيّن أن ل تقابل. عيّن العبارة التحليلية للتحويل ل $^{-1}$.

$$= 1$$
 ص $= 1$ ص $= 1$ ص $= 1$ ص $= 2$ $= 2$ $= 2$ $= 2$ $= 2$ $= 2$ $= 2$ $= 2$

عين معادلات المستقيم (ق) صورة (ق) بالتحويل ل.

6 - الأجوبة:

6 - 1 - حل التمرين 5 - 1 :



 $1 - \text{الدوران } c \left(\xrightarrow{\text{0}} , \xrightarrow{\text{0}} \right)$ يرفق بكل نقطة ن (w) ع (w) ع (w) د يث :

$$\theta = 0 \quad \text{if } 0 = 0$$

$$\theta = 0 \quad \text{if } 0 = 0$$

$$\theta = 0 \quad \text{if } 0 = 0$$

$$\theta = 0 \quad \text{if } 0 = 0$$

 $(10^{-1})_{1}$ والانسحاب ن $\frac{1}{4}$ يرفق بالنقطة ن

لأن مركبات الشعاعط $\stackrel{\cdot}{b}$ هي (0,0، ط). نستنتج أن التحويل ل يرفق بكل نقطة ن (m, ع، m)

$$\theta = \omega = \omega = \omega$$

$$\theta = \omega + \omega = \omega$$

$$\theta = \omega + \omega = \omega$$

$$\theta = \omega + \omega$$

- 2 ● كل دوران تقابل وكل انسحاب تقابل، ونعلم أن مركب تقابلين هو تقابل. إذن التحويل ل تقابل.

الانسحاب ن ___ يرفق بكل نقطة نَ (سَ ، عَ ، صَ) النقطة ن (س ، ع ، ص) النقطة ن و الانسحاب ن __ط ك

$$\begin{bmatrix} \omega = 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \omega = 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \omega = 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \omega = 0 \\ \omega = 0 \end{bmatrix}$$

والدوران د ($\frac{1}{1}$ والدوران د ($\frac{1}{1}$ والدوران د ($\frac{1}{1}$ والدوران د (س ، ع ، ص) حيث المنافق ال

لنحل هذه الجملة باعتبار (سَ ، عَ) هي المجهول.

لنحسب محدد هذه الجملة :

معادلات المستقيم (ق) هي:

$$\theta$$
 سَ = $[1(\omega^{-}d)+\epsilon]$ تجب θ - $[-1(\omega^{-}d)+\epsilon]$ جب θ $= [-1(\omega^{-}d)+\epsilon]$ جب θ $= [-1(\omega^{-}d)+\epsilon]$ جب θ

$$(\theta_{+}, \theta_{-}, \theta_{-}$$

التناظر العمودي بالنسبة إلى مستو

الهدف من الدرس: الوصول إلى النتيجة التالية:

كل دوران حول محور أو إنسحاب يمكن إعتباره مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين.

المدة اللازمة لدارسته: 06 ساعات.

الدروس التي ينبغي مراجعتها:

- * الانسحاب في الفضاء.
 - * الدوران حول محور.

تصميم الدرس

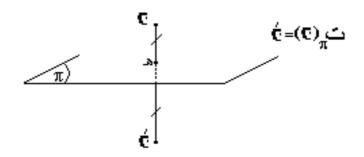
- 1 تعریف.
- 2 خواص التناظر العمودي بالنسبة إلى مستو.
- 3 مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين.
 - 4 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 5 الأجوبة.

1- تعریف:

(π) مستو .

التناظر العمودي بالنسبة إلى المستوي (π) هو التحويل النقطي للفضاء في نفسه الذي يرفق بكل نقطة ن النقطة ن المعرفة كما يلي : هـ $\dot{\vec{b}} = - \vec{a} \cdot \vec{\vec{b}}$ حيث هـ المسقط العمودي للنقطة ن على المستوي (π)

نرمز إلى التناظر العمودي بالنسبة إلى المستوي (π) بالرمز : $\ddot{\pi}$ $\ddot{\tau}$ ($\dot{\tau}$) = $\dot{\tau}$



2 - خواص التناظر العمودي بالنسبة إلى مستو:

-2 • مجموعة النقط الصامدة هي المستوي (π) .

• التناظر العمودي بالنسبة إلى المستوي (π) هو تضامن ، أي :

= 1

فهو تقابل للفضاء في نفسه.

2 - 2 - 2 صور بعض الأشكال الهندسية :

صورة قطعة مستقيمة [اب] هي قطعة مستقيمة [اب] تقايسها (اهي صورة ا،
 ب هي صورة ب).

 $_{\pi}$ ت $_{\pi}$ ت

نستنتج أن:

التناظر العمودي بالنسبة إلى مستو تقايس.

• صورة مستقيم هي مستقيم، صورة نصف مستقيم هي نصف مستقيم، صورة زاوية قائمة هي زاوية قائمة.

- صورة مستو معيّن بثلاث نقط ١، ب، جاليست على استقامة واحدة هي المستوي المعيّن بالنقط ١، بَ ، جَ صور ١، ب، ج.
- صورة دائرة (د) هي دائرة نصف قطرها يساوي نصف قطر (د) ومركزها صورة مركز (د) .

3 - مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين:

 (π) ، (π) مستویان.

 $_{\pi}$ ندرس التحويل المركب :ت $_{\pi}$ 0 ت

ن نقطة من الفضاء.

لتكن ن صورة ن بالتناظر ت $_{\pi}$ و كتكن ن صورة ن بالتناظر ت $_{\hat{\pi}}$

 $\dot{v} = (\dot{v}) (\ddot{\pi} \circ \ddot{\sigma}) = \dot{v}$ لدينا

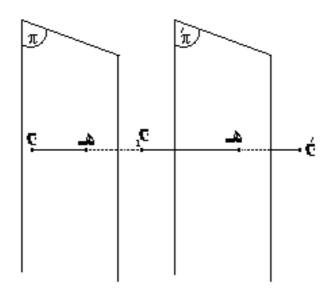
ندرس حالتين:

[المستويان (π) ، (π) متوازيان [

– المستويان (π) ، (π) متقاطعان.

: المستويان (π) ، (π) متوازيان - 1 - 3

• Lestin (π) ، (π)) . Lestin (π) . Lestin (π) .



ن ن = 2 هـ هـ

هـذه العلاقـة تعنـي أن نَ هـي صـورة ن بالانسـحاب الـذي شـعاعه 2 هـذ ، أي : $\dot{\mathbf{c}} = \mathbf{c} \cdot \mathbf{c}$

. ___ ن = $_{\pi}$ ت O آ ت : ن و نستنتج أن

نظرية:

مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين موازيين (π) ، (π) هو إنسحاب شعاعه 2 هـ هـ حيث هـ نقطة من (π) و هـ مسقطها العمودي على (π) .

• وبالعكس، ليكن ن__ انسحاب في الفضاء. ش

ليكن (π) ، (π) المستويين العموديين على المستقيم (π) في هو هاعلى الترتيب .

 \cdot (π) // (π) : لدينا

 $_{\pi}$. $_{\pi}$.

نظرية:

كل انسحاب هو مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين متوازيين .

. (Δ) متقاطعان وفق مستقیم (π) ، (π) المستویان (π)

 (Δ) وهذا يوجه كل المستويات العمودية على (Δ)

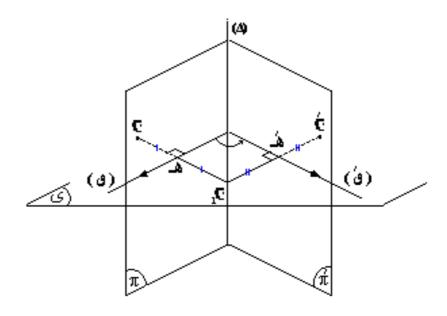
ليكن (ى) المستوي العمودي على (Δ) والذي يشمل النقطة ن .

 \cdot (ع) ، \cdot (ع) الدينا \cdot ن \cdot (ع) لدينا

لتكن م نقطة تقاطع المستوي (π) والمستقيم (Δ) .

(ق) ، (ق) هما المستقيمان حيث:

.
$$(\mathfrak{S}) \cap (\tilde{\pi}) = (\tilde{\mathfrak{S}})$$
 . $(\mathfrak{S}) \cap (\pi) = (\tilde{\mathfrak{S}})$



في المستوي (ى) ، المستقيم (ق) هو محور القطعة [نن $_1$] والمستقيم (ق) هو محور القطعة [ن $_1$ نَ] لأن:

(ننن) \perp (ق) و ه منتصف [ننن] ينتمي إلى (ق) .

 \cdot (قَ) وَ هَ منتصف [\cdot \cdot \cdot \cdot] ينتمي إلى (قَ) \cdot . .

إذن:

حيث v_{ij} هو التناظر العمودي بالنسبة إلى المستقيم (ق) .

و ت في هو التناظر العمودي بالنسبة إلى المستقيم (ق) .

ينتج من هذا أن نَ هي صورة ن بالدوران الذي مركزه م .

وزاويته 2(ق، ق) حيث ق، ق شعاعًا توجيه المستقيمين (ق)، (ق).

حسب تعریف الدوران حول محور ، النقطة نَ هي صورة ن بالدوران الذي محوره Δ وزاويته Δ $(\overline{b}, \overline{b})$.

 $((\overleftarrow{\vec{b}},\overleftarrow{\vec{b}})^2,\overleftarrow{\Delta}) = (\overleftarrow{\vec{b}},\overleftarrow{\vec{b}}).$ نستنتج أن : ت $_{\pi}$ o ت $_{\pi}$ = د

نظرية:

مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين متقاطعين وفق مستقيم (Δ) هو دوران محوره (Δ).

حالة خاصة:

$$[\pi \ 2] \ \pi \equiv (\ddot{\vec{b}}, \ddot{\vec{b}}) 2$$
 فإن $[\pi \ 2] \ \frac{\pi}{2} \equiv (\ddot{\vec{b}}, \ddot{\vec{b}}) : إذا كان$

ونعلم أن : د
$$(\pi, \overleftarrow{\Delta}) = \ddot{\Delta}$$

إذن ، مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين عموديين هو تناظر عمودي بالنسبة إلى مستقيم تقاطعهما.

• وبالعكس، ليكن دوران د $(\stackrel{\leftarrow}{\Delta}, \stackrel{\leftarrow}{\partial})$.

ليكن (π) مستويا يحتوي على المستقيم (Δ) وليكن (π) محوّل (π) بالدوران د (π) على المستقيم (π) وليكن (π) محوّل (π) بالدوران د (π) على المستقيم (π) على الدوران د (π) على المسابقة فإن الدوران د (π) على يساوي المتحويل المركب (π) على المركب (π) المركب (π) على المركب (π) على المركب (π) المركب (π) على المركب (π) على المركب (π) المركب (π) على المركب (π) المركب

نظرية:

كل دوران حول محور $\overline{\Delta}$ هو مركب تناظرين عموديين بالنسبة إلى مستويين متقاطعين وفق المستقيم (Δ) .

4 - أسئلة التصحيح الذاتي:

4 - 1 - عيّن التحويل المركب:

$$({}_{1}\theta 2 \cdot {}_{1}\overleftarrow{\Delta}) \circ ({}_{2}\theta 2 \cdot {}_{2}\overleftarrow{\Delta}) = 0$$

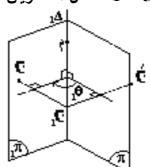
لدورانين محوراهما متقاطعان في نقطة م.

2-4 - الفضاء منسوب إلى معلم متعامد ومتجانس (م، \overline{e} ، \overline{g} ، \overline{b}). نعتبر المستوي (π) الذي معادلته : 2 - 3 + 5 - 5 - 5 . 5 - 5

عيّن العبارة التحليلية للتناظر $\frac{1}{2}$

5 - الأجوبة :

5 - 1 - حل التمرين 4 - 1:

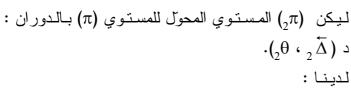


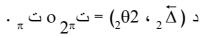
- $_{2}\Delta$) ، ($_{1}\Delta$) المستوي المعيّن بالمستقيمين ($_{1}\Delta$) ، ($_{1}\Delta$) . (
- (π) ليكن (π_1) المستوي المحول للمستوي المحالين المستوي المالدور ان :

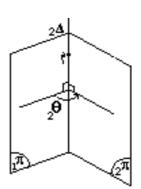
$$\cdot (_1\theta - \cdot _1 \stackrel{\leftarrow}{\Delta}) \cdot$$

لدينا:

$$\cdot_{1\pi}$$
 د $(\theta 2, \frac{\lambda}{1}) = (\theta 2, \frac{\lambda}{1})$







 $\cdot_{1\pi}$ نستنج أن : ل = د $\cdot_{1\pi}$ م $\cdot_{1\pi}$

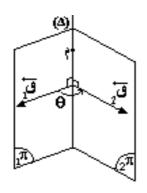
 $_{\pi}$ ت $_{\pi}$ 0 ت $_{\pi}$ = 1 (حیث $_{\text{i}}$ هو التحویل الحیادي للفضاء)

. $_{1^{\pi}}$ ت $_{2^{\pi}}$ = ($_{1}$ 1 2) د ($_{2}$ 2 3) د ($_{2}$ 2 3) د التالي : ن = د (

 $(_{2}\pi)$ ، $(_{1}\pi)$ ، ليكن (Δ) مستقيم تقاطع المستويين

 $\cdot (_2\pi) \cap (_1\pi) \ni$ م $\in (\Delta)$ لأن $: A \in (\pi_1)$

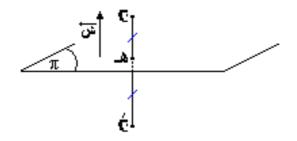
 (2π) و ليكن (Δ) ويوازي (π) و ليكن (Δ) ويوازي (Δ) ويوازي ((Δ)) ويوازي ((Δ)) ليكن المحامد (Δ)



$$\theta = (\frac{1}{2}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}) = 0$$
 $\theta = (\frac{1}{2}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}) = 0$
 $\theta = (\frac{1}{2}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6})$
 $\theta = (\frac{1}{2}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}) = 0$
 $\theta = (\frac{1}{2}, \frac{1}{$

: 2 - 4 التمرين 4 - 2 - 5

0 = 1 - 2 + 3 - 3 + 2 معادلة المستوي (π) هي : (π) هي : (π) معادلة المستوي (π) . الشعاع (π) منتصف القطعة (π) ن (π)



$$\cdot \left(\frac{\overline{w+w}}{2}, \frac{\overline{z}+\overline{z}}{2}, \frac{\overline{w+w}}{2}\right) : \underline{w+w}$$
إحداثيات هـ هي

السنقطة هستنتمسي إلسى المستوي (π) ، إذا وفقط إذا كان لديا:

$$0 = 1 - \left(\frac{\omega + \omega}{2}\right) + \left(\frac{\varepsilon + \varepsilon}{2}\right) - \left(\frac{\omega + \omega}{2}\right) = 0$$

$$.2 + (\omega_3 + \omega_5 - \omega_2) - (\omega_3 + \omega_5 - \omega_2)$$

مركبات الشعاع ن نَ هي (m - m، عَ – ع، صَ – ص).

$$\frac{\overline{w} - \overline{w}}{\overline{y}} = \frac{\overline{z} - \overline{y}}{1 - \overline{w}} = \frac{\overline{w} - \overline{w}}{1 - \overline{w$$

$$\frac{(\omega^{2} - \omega^{2}) \cdot (\dot{0} \cdot \dot{2} \cdot \dot{0})}{3} + (\varepsilon^{2} - \dot{0}) \cdot (-\dot{0} - \omega^{2})} = \frac{\omega^{2} - \omega}{3} = \frac{\varepsilon^{2} - \omega^{2}}{1} = \frac{\omega^{2} - \omega^{2}}{2}$$

$$\frac{(\omega^{3} + \varepsilon^{2} - \omega^{2}) \cdot (\omega^{3} + \varepsilon^{2} - \omega^{2})}{3} = \frac{\varepsilon^{2} - \varepsilon^{2}}{1} = \frac{\omega^{2} - \omega^{2}}{2} : \dot{0}$$

$$\frac{14}{3} = \frac{(\omega^{3} + \varepsilon^{2} - \omega^{2}) \cdot (-(2\omega^{3} + \varepsilon^{2} - \omega^{2})) \cdot (-(2\omega^{3} + \omega^{2} - \omega^{2})) \cdot (-(2\omega^{3} + \omega^{2} - \omega^{2})) \cdot (-(2\omega^{3} + \omega^{2} - \omega^{2} - \omega^{2})) \cdot (-(2\omega^{3} + \omega^{2} - \omega^{2})) \cdot (-($$

فهرس السلسلة 5

تتضمن هذه السلسلة درسين هي:

- الدوال الأصلية - الدوال اللوغارتمية والدوال الأسية

الدوال الأصلية

الهدف من الدرس: التمهيد لدراسة الدالة اللوغارتمية وحساب المساحات. المدة اللازمة لدارسته: 10 ساعات.

الدروس التي ينبغي مراجعتها:

- * الإستمرار
- * الإشتقاق.
- * دراسة الدوال العددية

المراجع : كتاب الرياضيات 3 ث / ع +1.

المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

- 1 التفاضل.
- 2 الدالة الأصلية.
- 3 الدوال الأصلية الشائعة.
 - 4 التكامل غير المحدود.
- 5 التكامل بتغير المتحول.
 - 6 التكامل بالتجزئة.
 - 7 التكامل المحدود.
- 8 تطبيقات على حساب المساحات.
 - 9 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 10 الأجوبة.

1 - التفاضل

1 - 1 - تعریف:

لتكن تا دالة قابلة للإشتقاق عند $_0$. نسمي تفاضل تا عند $_0$ الدالة الخطية من من تحوج المعرفة كما يلي : ه \to تا $_0$. ه ، حيث و تا $_0$ العدد المشتق للدالة تا عند $_0$.

: مثال - 2 - 1

.3 = 0 التكن تا $: ج \longrightarrow \pi$ ، س \longrightarrow تا (س) = س $= 2 + \omega$ و س

لدينا تاً (س) = 2 س - 1 ومنه تاً (3) = + 5. إذن تفاضل الدالة تا عند س = 3 هي الدالة الخطية المعرفة كما يلى : ه \rightarrow 5 هـ.

ملاحظة: إذا كانت الدالة تا قابلة للإشتقاق على مجال ف فإنه يوجد تفاضل للدالة تا من أجل كل س من المجال ف بحيث : ه \rightarrow تا (m) . هـ

: مثال - 3 - 1

الصيغة الرمزية:

ملاحظة: بالنسبة للدالة الحيادية لدينا $m \mapsto \text{تا}(m) = m$ ومنه تفاتا = تفا m. نجد: تفا تا $m \mapsto \text{ri}(m) = \text{ri}(m)$. هـ أي تفا تا $m \mapsto \text{ri}(m) = \text{ri}(m)$. هـ أي تفا تا $m \mapsto \text{ri}(m) = \text{ri}(m)$. تفا $m \mapsto \text{ri}(m)$. تفا $m \mapsto \text{ri}(m)$.

: مثال - 4 - 1

إذا كان تا (س) = جب س فإن تفا تا (س) = تجب س تفا س

1 - 5 - خواص التفاضل:

خواص التفاضل تُستنتج من خواص المشتقات. فإذا كانت تا و َ ها دالتين قابلتين للشتقاق على مجال ل فإن:

- ا. تفا $(\lambda \, \text{تا}) = \lambda$. تفا تا. $\lambda \in \mathbb{R}$
- 2 تفا(تا + ها) = تفاتا + تفاها.
- ل. تفا $\frac{1}{2} = \frac{1}{2}$ ها (س) $= \frac{1}{2}$ ها (س) من المجال ل. $= \frac{1}{2}$

2 - الدالة الأصلية:

2 - 1 - مفهوم الدالة الأصلية:

لتكن تا و ها دالتين عدديتين معرفتين كما يلي:

$$1+\omega 3+\frac{2}{\omega}=(\omega)$$
 ها: $\tau \leftarrow \tau$ ، $\omega \leftarrow \omega$

$$3 + \omega = (\omega) = 2 + \omega + 3$$
تا : $3 + \omega$

نلاحظ أن ها دالة كثير الحدود فهي قابلة للآشتقاق على ج حيث دالتها المشتقة هي : ها = تا أى :

نقول في هذه الحالة إن ها دالة أصلية للدالة تا على. ج

: - 2 - 2 - 2

إذا كانت تا دالة معرفة ومستمرة على مجال ف فإنه توجد دالة ها معرفة وقابلة للأشتقاق على ف بحيث $\forall w \in \mathbb{Z}$ س وف ، ها (س) = تا(س). نسمي ها دالة أصلية للدالة تا على المجال ف.

2 - 3 - 1 أمثلة : لتكن تا و ها دالتين معرفتين كالآتي :

$$3-\omega+^2\omega^2-^3\omega=(\omega)$$
 La \longleftrightarrow ω , $\tau\leftarrow\tau$: La

$$1+\omega 4-\frac{2}{\omega}$$
تا : ج \rightarrow ج ، س \rightarrow تا (س) = 3 تا : ج \rightarrow ج : تا

لدينا تا دالة كثير الحدود مستمرة على ج و َ ها دالة كثير الحدود قابلة للأشتقاق على ج

 $1+\omega 4-\frac{2}{2}$ حيث ها (س) = 3 حيث عا

أي : ∀س ∈ ج : ها (س) = تا(س) إذن ها دالة أصلية للدالة تا على ج .

* نعتبر الدالتين ها و تاحيث:

$$\omega 2 + \frac{1}{2} = (\omega)$$
 ($\omega + \omega$) $\omega + \omega$

تا : ج←ج ، س ← تا (س) = تجب 2 س

لدينا تا الدالة "جيب التمام "مستمرة على ج، و ها " الدالة الجيب " قابلة للإشتقاق على ج حيث ها (س) = تجب 2 س وبالتالى:

∀س ∈ ج : ها (س) = تا(س) إذن ها دالة أصلية للدالة تا على ج

2 - 4 - نظریة:

إذا كانت ها دالة أصلية للدالة تا على مجال ف فإن الدالة تا تقبل مجموعة غير منتهية من الدوال الأصلية كلها من الشكل ها + جحيث جعدد حقيقي ثابت ولا تقبل دوال أصلية أخرى

البرهان:

بما أن الدالة ها أصلية للدالة تا على المجال ف فإن ها = تا و َ (ها + ح) = ها لأن مشتق الدالة الثابتة هي الدالة المعدومة. ومنه (ها + ج) = تا أي : ها + ج هي دالة أصلية للدالة تا على ف.

 $2 - 4 - 1 - \frac{1}{2}$ عددية معرفة كما يلى :

$$5+\omega 4+\frac{2}{\omega}=(\omega)$$
 La \longleftrightarrow ω , $\tau\leftarrow\tau$: La

نلاحظ أن ها دالة أصلية للدالة تا لأن ها (س) = 2 س + 4 أي ها = تا وكذلك عا(س) = ها (س) + جـ فنجد عا (س) = ها (س) لأن (جـ) = 0

إذن عا هي دالة أصلية للدالة تا أيضاً وهذا من أجل كل عدد حقيقي ج.

: - 5 - 2 - نتيجة

إذا كانت تا معرفة ومستمرة على مجال ف فإنه توجد دالة أصلية وحيدة للدالة تا تعدم من أجل القيمة س لمتغير س حيث $\left(w_0 \in E \right)$.

البرهان:

* خلاصة :

الدالة الأصلية للدالة تا على المجال ف والتي تنعدم عند س $_0$ هي حيث : ϕ (س)=ها(س)-ها ϕ من أجل كل س من ف.

: مثال - 1 - 5 - 2

 $\frac{\pi}{2}$ عين ϕ الدالة الأصلية للدالة تا بحيث تا (س) = تجب س والتي تنعدم عند ϕ

الحل:

نبحث أو لاً عن دالة أصلية للدالة تا ونعلم أن (جب س) = تجب س إذن لتكن الدالة ها حيث ها (س) = جب س دالة أصلية للدالة تا.

ومنه كل دالة أصلية للدالة تا التي تنعدم من أجل $\frac{\pi}{3}$ هي الدالة ϕ حيث

$$\left(\frac{\pi}{3}\right) = (\omega) = (\omega) \varphi$$

$$\left(\frac{3\sqrt{3}}{2} = \frac{\pi}{3} + \frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{2} + (\sqrt{3}) + (\sqrt{3})$$

: - 6 - 2 - تعميم

توجد دالة أصلية وحيدة للدالة تا تأخذ قيمة معينة λ من أجل س وهي حيث $\lambda + \binom{0}{0}$ حيث $\lambda + \binom{0}{0}$ حيث $\lambda + \binom{0}{0}$

: تطبيق - 1 - 6 - 2

عين الدالة الأصلية للدالة تا حيث تا (س) = 2 س +1. والتي تأخذ القيمة – 2 من أجل س = 0.

الحل : نبحث أو - لا عن دالـة أصلية للدالـة تـا وهـي : ها $(w) = w^2 + w$ ومـنه (w) = (w) = (w) ومـنه (w) = (w) = (w)

3 - الدوال الأصلية الشائعة:

لتكن تا دالة معرّفة ومستمرة على مجال ف و ها دالتها الأصلية على هذا المجال أي (w) = v: ها (w) = v

إليك الجدول الأتي الذي يوضح الدوال الأصلية لبعض الدوال الشائعة.

	، بــــــــــــــــــــــــــــــــــــ
هــا(س)	تـا(س)
ا س + جـ ، جـ ∈ ج	$(0 \neq \emptyset)$
$ \frac{2}{\omega} $ $ \frac{3}{2} + \frac{1}{2} $	$0<$ س $\frac{1}{\sqrt{w}}$
$7 \Rightarrow \cdot \cdot \Rightarrow + \frac{3}{3} $	$0 \leq \overline{w}$ س س ≤ 3
$\frac{3}{4}$ س. $\frac{3}{4}$ الله $\frac{3}{4}$	3 ران € ≧ - {-1})
ن+1 ن+1 -نجب س	جب س
جب س	تجب س
$-\frac{1}{7} + \frac{1}{2} + 1$	جب (ا س + ب) ، (ا ≠ 0)
	تجب (ا س + ب) ، (ا ≠ 0)

$$\frac{1}{-}$$
جب (اس + ب) ، جو $\frac{1}{2}$ الله π على π

4 - التكامل غير المحدود:

1 - 4 - تمرین محلول:

لتكن مج مجموعة الدول العددية القابلة للإشتقاق على مجال ف ورَع علاقة ثنائية معرفة في المجموعة مج كما يلي:

*بين أن ع علاقة تكافؤ.

[تا دالة من مج معرفة على ف حيث ها = تا. عين ها صنف تكافؤ الدالة ها علماً بأن ها تنتمي إلى مج.

الحل:

* خاصية الإنعكاس: ∀ تا∈ مج تا و تا لهما نفس مجموعة التعريف و تا = تا ومنه (تاع تا)

فالعلاقة ع إنعكاسية.

* خاصیة التناظر : (\forall تا \in مج) ، (\forall ها \in مج)

(تا \notin ها) \Rightarrow (ف تا = ها)

$$\Rightarrow = 0$$
 $\Rightarrow = 0$
 $\Rightarrow =$

فالعلاقة عتناظرية

*خاصية التعدي : $(\forall$ تا \in مج) ، $(\forall$ ها \in مج)

$$\ddot{\varphi} = \dot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \dot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} \qquad \ddot{\varphi} = \ddot{\varphi} \qquad$$

أي أن تاع φ فالعلاقة ع متعدية.

* النتيجة : ٤ علاقة تكافؤ.

* صنف التكافؤ: بما أم ع علاقة تكافؤ إذن توجد أصناف التكافؤ.

ومنه: ها = {عا 3 مج / عا عا و ها و عا لهما نفس مجموعة التعريف}

أي ها = {عا و مج / عاً = تاً } لأن (هاً = تا).

أو ها = {عا و مج / عا (س) = (ها (س) +جـ و َ جـ و ج }

نرمز لصنف التكافؤها بالرمز التالي :∫تا(س) تفاس.

نسمي صنف التكافؤ هذا "التكامل غير محدود للدالة تا "ونقرأ "تكامل تا (س) تفا سي "

وإذا كانت ها دالة أصلية للدالة تا فيمكن أن نكتب : $\int تا(س)$ تفا m=m (m) + ج، حيث جو ج.

: مثال - 2 - 4

$$+\frac{3}{3}$$
 = س $\frac{1}{2}$ یکون $\frac{1}{2}$ س $\frac{1}{2}$ تفا س = (س) *

$$+\frac{1}{2}$$
 = س یکون \int س تفا س = (س) *

$$[]$$
 تا $(w) = 1$ یکون $[]$ تفا $[]$ تا

4 - 3 - خواص التكامل غير المحدود:

* (تا(س) + ها(س)) تفا س= تا(س) تفا س + ها(س) تفا س

ملاحظة:

1 − 3 − 4

$$2 \text{ with } 2 \text$$

5 - التكامل بتغير المتحول:

5 - 1 - نظرية :

إذا كانت ها دالة أصلية للدالة تا على المجال ف فإن : [تا [عا(س)] عا (س) تفا س = ها [عا(س)] + ج ، (جوج)

[البرهان

نضع ع = عا (س) فنجد: تفاع = عا (س) تفاس ومنه: ارتا(ع) تفاع = ها(ع) + جه ، جوج (لأن ها دالة أصلية للدالة تا)

سان : أحسب
$$(3+\omega 2)^3 (2+\omega 3+2\omega)$$
 تفاس $-2-5$

الحل: نضع ع =
$$m^2 + 2$$
 ومنه تفاع = (2 $m^2 + 2$) تفا س

$$\frac{4}{4} = \xi$$
 تفا $3 = \frac{3}{4} = \xi$ تفا $3 = \frac{3}{4} = \xi$ تفا $3 = \frac{3}{4} = \xi$ تفا $4 = \frac{3}{4} = \xi$ بجوج

: مثال - 3 - 5

الحل : بوضع
$$3=2$$
 تفا س أي $\frac{\pi}{3}$ تفا س أي $\frac{\pi}{3}$ تفا س أي $\frac{\pi}{3}$ تفا س أي $\frac{\pi}{3}$ تفا بوضع $3=2$ تفا س أي $\frac{\pi}{3}$ تفا و الحل : بوضع $3=\frac{1}{2}$ تفا $3=\frac{1}{2}$ تفا $3=\frac{1}{2}$ تفا $3=\frac{1}{2}$ تجب $3=\frac{1}{2}$ تجب $3=\frac{1}{2}$ تجب $3=\frac{1}{2}$ تجب $3=\frac{1}{2}$ تجب $3=\frac{1}{2}$ تجب $3=\frac{1}{2}$

6 - التكامل بالتجزئة:

لتكن ع و ص دالتين للمتغير الحقيقي س قابلتين للإشتقاق على مجال ف فإن : (3.0) = 3 ص + ص 3 ومنه تفا (3.0) = 3 تفا 3 نجد : 3 تفا 3 تفا 4 تفا 4 ص تفا 4 تفا 4 ص تفا 4 تفا 4 ص تفا 4 تستنتج أن :

ملاحظة: نستخدم طريقة المكاملة بالتجزئة عند مكاملة جدء دالتين غير متجانستين مثلاً : $\int m^{\dot{U}}$ جباس تفاس. وهناك حالات عديدة سنراها فيما بعد.

- 1 − 6 - تطبیقات : أحسب ما يلي :

$$1$$
س تجب 2 س تفاس $\frac{\omega}{3(2-\omega)}$

$$\left.\begin{array}{c} \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \end{array}\right\}$$
 : فنجد :
$$\left.\begin{array}{c} \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \end{array}\right\}$$
 تفاس = تجب2س. تفاس
$$\left.\begin{array}{c} \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \\ \dot{g} \end{array}\right\}$$

ومنه:

$$\frac{1}{2}$$
 س تفا س $\frac{1}{2}$ س $\frac{1}{2}$ س $\frac{1}{2}$ س تفا س $\frac{1}{2}$ س $\frac{1}{2}$ س $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$

رس تفاس
$$\frac{\omega}{3(2-\omega)}$$
 تفاس (2 مابة: $\frac{\omega}{3(2-\omega)}$ تفاس تفاس تفاس عكتابة: $\frac{\omega}{3(2-\omega)}$ تفاس تفاس

$$\frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2}$$

$$\frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2}$$

$$\frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2}$$

$$\frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{3}{2(2-\omega)^2} = \frac{3}{2(2-\omega)^2}$$

$$\frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2}$$

$$\frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2}$$

$$\frac{1}{3(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2} = \frac{1}{2(2-\omega)^2}$$

7 - التكامل المحدود:

7 - 1 - تعریف:

إذا كان تا دالة مستمرة على مجال [آ ، ب] وليكن س $_0$ ، س عددين من هذا المجال وكانت ها دالة أصلية للدالة تا على المجال [آ ، ب] فإن العدد ها (س $_1$) – ها (س $_0$) نسميه التكامل المحدود للدالة تا من س $_0$ إلى س $_1$ ونرمز له بالرمز : $_{0}^{0}$ تفاس . ونقرأ " التكامل من س $_0$ إلى س $_1$ له تا(س) تفاس " .

و نکتب :
$$\int_{0}^{\omega_{1}} \operatorname{تا}(\omega) \operatorname{تفاس} = \operatorname{al}(\omega_{1}) - \operatorname{al}(\omega_{0})$$
 و نکتب : $\int_{0}^{\omega_{1}} \operatorname{تl}(\omega) \operatorname{riel}(\omega) = \operatorname{al}(\omega)$

يُسمى كل من س و و س على الترتيب الحد الأدنى والحد الأعلى للتكامل.

: - 2 - 7

. ساغ (3 + س) $\frac{2}{1}$: فاس

. $\lim_{n \to \infty} \frac{\pi}{2} \int : -\infty$

$$\frac{\overline{2}v}{2} = (-7 + \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{4}) - (-7 + \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{4}) - (-7 + \frac{\pi}{4}) - (-7$$

: -3 - 7

- التكامل المحدود لدالة عددية هو عدد حقيقي ثابت لا يتعلق بالدالة الأصلية المختارة.
 - $\int_{0}^{\infty} \int_{0}^{1} \operatorname{id}(\omega) = -\int_{0}^{\infty} \int_{0}^{1} \operatorname{id}(\omega) \operatorname{id}(\omega)$
 - $\int_{0}^{\infty} \int_{0}^{\infty} \int_{0}^{\infty}$
 - . $\lim_{\omega \to 0} \frac{1}{2} \int_{0}^{\infty} \frac{1}{2} \int_{0}^{\infty$

 $-2^{(m)} \cdot (2^{(m)} \cdot (2^{(m)})$. (دستور شال).

. سان : أحسب
$$\frac{5}{0}$$
 س $\frac{5}{0}$ تفاس - $\frac{1}{2}$

$$3 \leq \omega : \omega \leq \omega : \omega = 0$$

$$3 \leq \omega : \omega = 0$$

$$3 \leq \omega : \omega = 0$$

$$3 \leq \omega =$$

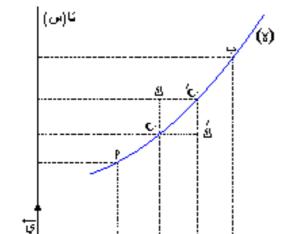
8 - تطبيقات على حسابات المساحات:

في كل ما يأتي تا دالة عددية معرفة ومستمرة على المجال [m, m] و (a, b, b) معلم متعامد ومتجانس في المستوي.

• **الحالة الأولى** : إذا كانت الدالة تا متزايدة على المجال $\begin{bmatrix} w & 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ وحيث أن : $\forall w \in [w]$ ، $w \in [w]$ ، $w \in [w]$ ، $w \in [w]$ الممثل للدالة تا يقع فوق محور الفواصل (أنظر الشكل).

ولتكن النقط د (س ، 0) ، ط (س ، 0) ، ط (س + هـ، 0) ، ج (س ، 0) والنقط ا (س ، 0) والنقط ا (س ،
$$0$$
) تا(س 0)) ، ن (س ، تا(س)) ، ن (س +هـ ، تا(س+هـ)). ب (س ، تا(س 0)) . ومنه نلاحظ أن $\phi = 0$ (س+هـ) $\phi = 0$ (س).

كذلك مساحة المستطيل ططَكَ ن هي ه . تا(س) ومساحة المستطيل ططَنَ ك هي ه . تا(س+ه).



من المنحني (γ) كذلك النقطتين ك (ω) تا $(\omega+a)$ ، ك $(\omega+a)$.

حيث هـ عـدد حقيقي موجب غير معدوم ويكون س+هـ ﴿ [س ، س].

ولنرمز إلى مساحة الشكل دطن ابالرمز ϕ (س) والشكل دطَنَ ابالرمز ϕ (س + هـ) ومساحة الشكل ططَنَ ن بالرمز Δ

نستنتج ما يلى:

 $(\omega+a)$ ه. تا $(\omega+a)$ ه. تا

. (س+هـ) ϕ (س+هـ) ϕ (س) هـ . تا

 $(\omega+\omega)$ ومنه تا $(\omega) \leq \frac{\varphi(\omega+\omega)-\varphi(\omega)}{\omega} \leq$ تا $(\omega+\omega)$

(بقسمة الأطراف الثلاثة على ه).

 $(-4-1)^{\varphi}$ وبالتالي: نها تا $(-2-1)^{\varphi}$ نها +3 نها +3 نها +3 نها تا $(-3-1)^{\varphi}$ هـ +3

 (ω) ا ای : $(\omega) \leq \frac{(\omega) \varphi - (\omega) \varphi}{\omega} + \frac{\varphi(\omega)}{\omega} \leq (\omega)$. (اس) د خون ای د خون ا

 (ω) ومنه: نها $\frac{\varphi(\omega+a)\varphi(\omega)}{a}$ تا (ω) .

• ليكن ه عدد حقيقي سالب تماما، في هذه الحالة تكون مساحة الشكل طَ طن نَ هي ϕ (س) ϕ (س+ه) ونجدها محصورة كالآتي :

- هـ . تا(ω +هـ) $\leq \varphi$ (ω) φ (ω +هـ) $\leq -$ هـ تا(ω) (لأن : - هـ> 0).

$$(\omega)^{+}$$
 ومنه : تا $(\omega^{+}) \leq \frac{\varphi(\omega) + \varphi(\omega)}{\varphi(\omega)}$ ومنه : تا

$$\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial x}{\partial y} \right) \cdot \frac{\partial x}{\partial y} = \frac{\partial x}{\partial y} \cdot \frac{\partial x}{\partial y}$$

نتيجة 1:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 هـ \mathbf{e} \mathbf{e}

: 2 نتيجة

 ϕ هي دالة أصلية للدالة تا تنعدم من أجل س ϕ

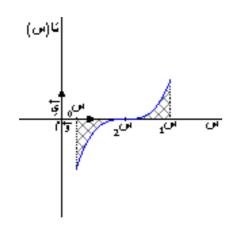
• ملاحظة:

إذا كانت تا دالة متناقصة على المجال $[m_0, m_1]$. بنفس الطريقتين السابقتين وبتغيير إتجاهات المتباينات السابقة نصل إلى نفس النتيجتين السّابقتين.

$$\frac{2}{1}$$
مہ $\frac{7}{3} = 2$ سم $\frac{7}{3} = 2$ سم $\frac{2}{3} = \frac{2}{3} = \frac{3}{3} = \frac{3}{3} = \frac{2}{3} = \frac{3}{3} = \frac{3}{3}$

الحالة الثالثة:

$$\begin{array}{c} \left| \begin{array}{c} \left| \left(\mathbf{w} \right) \right| \\ \left| \left| \left(\mathbf{w} \right) \right| \\ \left| \left| \left(\mathbf{w} \right) \right| \\ \left| \left(\mathbf{w$$



 $_{0}^{-1} = \frac{1}{2}$ م = $\frac{1}{2} = \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$

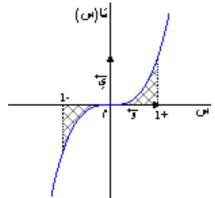
 $=\int\limits_{0}^{\infty}\int\limits$

: مثال - 2 - 1 - 8

تا دالة عددية حيث تا(س) = س .

أحسب المساحة ما المحصورة بين المنحني (γ)

الممثل للدالة تا ومحور الفواصل والمستقيمين الذين معادلتهما m=1 و m=1



الحن: نالحظ أن العدد تا(س) يغير الإشارة بين -1 و ً + 1 حيث: ∀ س ∈ [-1 ، 0] ، تا(س)≤ 0 ∀ س ∈ [0 ، 1] ، تا(س) ≥ 0

الحل:

 $\int_{-1}^{1} \frac{1}{1} \int_{0}^{1}$ تفاس $\int_{0}^{1} \frac{1}{1} \int_{0}^{1} \frac{1}{1}$

8 - 1 - نظریة:

 $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ لتكن تا دالة مستمرة وموجبة على المجال

ولتكن (Γ) مجموعة النقطن(س،ع) بحيث:

 $\Gamma = \{ (w, 3) \mid w_0 \le w \le w_1 \text{ و } 0 \le 3 \le \omega \}.$

فإن المساحة م ، مجموعة نقط مهى :

(0,0) ϕ - (0,0) ϕ - (0,0) ϕ الله أي مـ ϕ ϕ - (0,0) مـ ϕ - (0,0) ϕ - (0,0)

حبث φ دالة أصلبة للدالة تا.

• الحالة الثانية:

[0, 0] :نفرض أن : تا $(m) \le 0$ مهما كان س من المجال [m, 0]

ولتكن (Γ) مجموعة النقط ن(س،ع) بحيث :

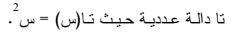
 $\Gamma = \{ (w, y) \mid w \leq w \leq w \}$ $\{ (w, y) \mid y \leq y \leq w \}$.

 $\{(\omega)^2 = \{(\omega)^2 \} / (\omega)^2 \} = \{(\omega)^2 \}$

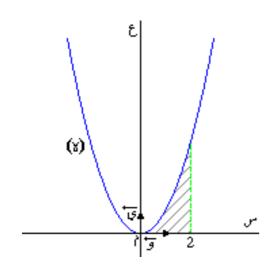
في هذه الحالة يكون المنحني (γ) تحت محور الفواصل.

وبالتالي : م (Γ) = م (Γ) ومنه م (Γ) = $\int_{\omega_0}^{\omega_1} -\text{تا(}\omega)$ تفاس. نجد : م (Γ) = $-\int_{\omega_0}^{\omega_1} \text{تا(}\omega)$ تفاس.

: مثال - 1 - 1 - 8



أحسب مـ مساحة الحيز المحصور بين المنحني (γ) الممثل للدالة تا في المستوي المنسوب لمعلم متعامد ومتجانس (α , \vec{e} , \vec{e}) والمستقيمين اللذين معادلتيهما $\alpha = 1$ و α



الحل:

نالحظ المنحني (٧) فوق محور الفواصل و منه:

$$\frac{2}{3}$$
 سے $\frac{7}{3} = \frac{2}{3}$ سے $\frac{1}{3} = \frac{8}{3} = \frac{2}{3} = \frac{3}{3}$ سے $\frac{2}{3} = \frac{2}{3}$ سے $\frac{2}{3} =$

الحالة الثالثة

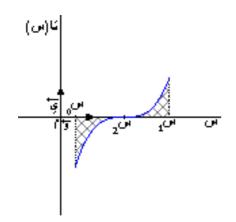
إذا كان العدد تا (س) يغير الإشارة بين س ، س وليكن س $0^{(m)}$ بحيث :

$$0 \le (w)$$
ن ، $\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ ، تا $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ $0 \ge (w)$ ، تا $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ ، تا $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ ، تا $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

فإن:

$$_{0}^{\omega} = \int_{0}^{\infty} \int_$$

$$_{0}^{\omega} = \int_{0}^{\infty} \int_$$

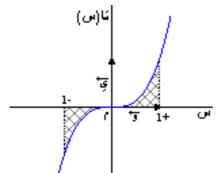


: مثال - 2 - 1 - 8

تا دالة عددية حيث تا(س) = س

أحسب المساحة ما المحصورة المنحنى (γ) الممثل للدالة تا ومحور الفواصل والمستقيمين الذين معادلتيهما m = -1 و m = 1

الحل: نلاحظ أن العدد تا (س) تغير الإشارة بين -1 و 1 حيث



$$\forall$$
 س \in $[0:1:1:1]$ تنا (س) ≥ 0
مہ $=\int_{-1}^{0}$ تنا(س) تفاس + \int_{0}^{1} تنا(س) تفاس

$$a = \int_{-1}^{3} m^{3} \sin \theta + \int_{-1}^{3} m^{3} \sin \theta$$

$$\left(0 - \frac{1}{4}\right) + \left(\frac{1}{4} - 0\right) = \begin{bmatrix} 4 & \omega \\ -\frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4 & \omega \\ -\frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \end{bmatrix} = - \frac{1}{4}$$

$$2 & \frac{1}{4} = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} = - \frac{1}{4}$$

• الحالة العامة:

ليكن المنحني (γ) الممثل للدالة تا وَالمنحني $(\tilde{\gamma})$ الممثل للدالة ها في المستوي المنسوب لمعلم متعامد ومتجانس (م، وَ، \overline{g}). نسمي ما المساحة المحصورة بين (γ) ومحور الفواصل والمستقيمين س = س و س = س المنحني

ونسمي مر المساحة المحصورة بين المنحني $(\tilde{\gamma})$ ومحور الفواصل والمستقيمين : يلى:

 \forall س \in [س $_{0}$ ، س $_{1}$] ، ها(س) \leq تا(س) ومنه المنحني (γ) يكون فوق المنحني $(\bar{\gamma})$ مهما کان س $\leq m \leq m$. نجد ثلاث وضعیات ممکنة هي :

المنحنيان (γ) و $(\tilde{\gamma})$ فوق محور الفواصل يكون :

: منه $\in [m_0, m_1]$ ، تا $(m) \ge 0$ ها $(m) \ge 0$ ومنه

$$_{1}=\int_{0}^{\infty}\int_{0}^{1}\sin\left(\omega\right)$$
 مر

$$_{0}^{\omega} = \int_{0}^{\infty} \int_{0}^{\infty} \sin(\omega)$$
 مناس

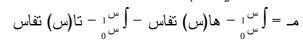
م =
$$\int_{0}^{\infty} \int_{0}^{1} \operatorname{rid}(\omega)$$
 تفاس - $\int_{0}^{\infty} \int_{0}^{1} \operatorname{al}(\omega)$ تفاس .

: المنحنيان
$$(\gamma)$$
 و $(\tilde{\gamma})$ فوق محور الفواصل يكون - 2

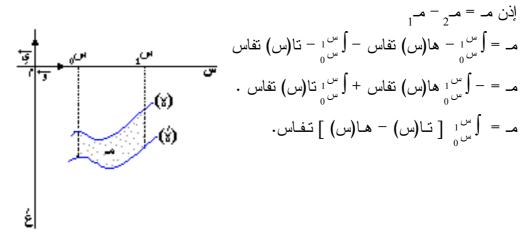
$$\forall$$
 س \in [m_0 ، m_1] ، تا(س) \leq 0 ، ها(س) \leq 0 ومنه:

$$_{0}^{\omega}=\int_{0}^{\infty}\int_{0}^{1}$$
 ما تفاس،

|
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |
 |



$$\Delta = \int_{0}^{\infty} \int_{0}^{1} [i](\omega) - al(\omega)$$
] reluc.

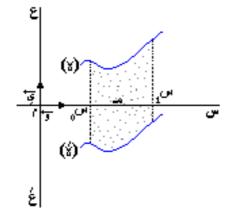


 γ الفواصل يكون (γ) فوق محور الفواصل والمنحني (γ) تحت محور الفواصل يكون . س $\in [m_0, m_1]$ ، تا(س) ≥ 0 هـا(س) ≥ 0 ومنه : مـ $= \int_{m_0}^{m_1} \mathrm{ril}(m)$ تفاس :

 $- \sum_{m=0}^{\infty} \int_{0}^{\infty} a^{m} \int_{0}^{\infty} a^{m} d^{m} d^{m}$

م =
$$\int_{0}^{\infty} \frac{1}{1}$$
 نا(س) نفاس + $\int_{0}^{\infty} \frac{1}{1} \frac{1}{1} = \frac{1}{1}$ ها(س) نفاس .

م =
$$\int_{\omega_0}^{\omega_1} \left[\text{ id}(\omega) - \omega(\omega) \right]$$
 م = $\int_{\omega_0}^{\omega_1} \left[\text{ id}(\omega) - \omega(\omega) \right]$



نتيجة:

إذا كان المنحنى (γ) فوق المنحني ($\tilde{\gamma}$) فإن المساحة المحصورة بينهما من أجل س $[w_0 : w_1]$ هي : $[w_0 : w_1]$ م = $[w_0 : w_1]$ تفاس .

• ملاحظة: المساحة المحصورة بين منحنيين لا تتعلق بوضعيتهما بالنسبة لمحور الفواصل.

: مثال - 3 - 1 - 8

تا و و ها دالتان عدديتان حيث تا (س) = تجب س و ها (س) = جب س .

أحسب المساحة المحصورة بين منحنيهما (γ) وَ $(ar{\gamma})$ على الترتيب والمستقيمين س

.
$$\frac{\pi}{2}$$
 = 0 وَ س 0 =

الحل: نلاحظ من الشكل أن:

 (γ) ومنه: مـ (γ) س $\in [0, \frac{\pi}{2}, 0]$ س $\in [0, \frac{\pi}{2}, 0]$ س المنحني (γ) ومنه $\in [0, \frac{\pi}{2}, 0]$

. يا تفاس
$$-$$
 (س) يقاس $\frac{\pi}{4}$

$$\frac{\pi}{4} \int_{0}^{\pi} = \frac{\pi}{4} \int_{0}^{\pi} = \frac{\pi}{4}$$
 إذن : مـ الله الم

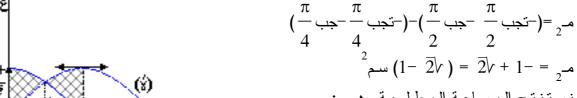
$$(0$$
جب $+0$ جب $-(\frac{\pi}{4}$ جب $+\frac{\pi}{4}$ = $\frac{\pi}{4}$ [جب $+\frac{\pi}{4}$ = $-(\frac{\pi}{4}$ = $-(\frac{\pi}{4})$ = $-(\frac{\pi}{4})$

$$\frac{2}{2}$$
سے $(1+\overline{2}v)=(1-0)-\left(\frac{\overline{2}v}{2}+\frac{\overline{2}v}{2}\right)=1$

 (γ) كذلك : \forall س \in $[\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{4}]$ ، تــا(س) \leq هــا(س) أي أن المنحنــي (γ) فــوق المنحنــي (γ)

. ومنه : م
$$_{2} = \frac{\pi}{2} \int_{\frac{\pi}{4}} = \frac{\pi}{2}$$
 ومنه : م

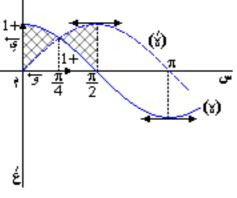
$$rac{\pi}{2} \left[\frac{\pi}{2} \left[- \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{4} \right] \right] = \frac{\pi}{2} \left[- \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{4} \right] = \frac{\pi}{4}$$
 إذن : م $\frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4}$ (جب س – تجب س) تفاس = $\frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4}$ م $\frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4}$ مرد = $\frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4}$ ($\frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{4}$)



نستنتج المساحة المطلوبة وهي:

$$a_1 = a_1 + a_2$$

اإذن $a_2 = 2$ سم $\overline{2}$



ملاحظة: وحدة المساحة تتوقف على الوحدة المختارة على المحورين.

9 - تمارين التصحيح الذاتى:

9 - 1 - لتكن تنا و ما دالتين عديتين معرفتين على ج - $\{-1\}$ حيث :

$$\frac{\omega}{1+3} = (\omega) = \frac{1+3\omega^2 - 1}{2(1+3\omega)} = (\omega)$$

1 - 1 بين أن ها دالة قابلة للاشتقاق على ج $- \{-1\}$ ثم أحسب ها (س). ماذا تستنتج

. 3-=(0) ϕ عين الدالة الأصلية ϕ للدالة تاحيث -2

: أن علمت أن الدالة الأصلية ها للدالة تا الذالة الأصلية الأصلية ها الدالة الأصلية الأصلية -2-9

$$\overline{4+2}$$
 تا (س) = س الس $\overline{4+2}$ و ها (س) = (اس + ب س + ج). اس $\overline{4+2}$ حيث يُطلب تحديد قيمة كل من الأعداد الحقيقية ا ، ب ، ج.

. ساء
7
 ($_{5}$ – $_{6}$ + $_{2}$ س $_{1}$) ($_{3}$ + $_{2}$ + $_{3}$ تفاس

.
$$4 \neq 0$$
 تفاس حیث س $= 2 + 2 + 3$) آ $= 2$

$$\frac{1+\omega 2}{2\left(1+\omega+3\right)}$$
 تفاس $\frac{1+\omega}{2}$ تفاس . $\frac{\omega}{2}$ تفاس $\frac{\omega}{2}$ تفاس .

. تفاس
$$-4$$

. تجب (
$$\frac{\pi}{3}$$
 – ساس ($\frac{\pi}{3}$ – تجب ($\frac{\pi}{3}$)

. سخب س جب س تفاس
2

. تفاس
$$\frac{\omega}{3(1+\omega)}$$
 تفاس

. س تفاس
$$-8$$

. ستفاس
$$-9$$

$$1 + m^2 - 2m = (m) = m^2 - 2m = 1$$

$$2 + \omega 3 - 3\omega = (\omega)$$

$$(1-1)^2(1-1)^2$$
 س $(1+1)^2(1-1)^2$ س $(1+1)^2(1-1)^2$ س $(1+1)^2(1-1)^2$

$$2$$
 – أحسب المساحة المحصورة بين المنحني (γ) الممثل للدالة تا ومحور الفواصل والمستقيمين ذو المعادلتين $m=1$ و $m=1$.

$$3 - 3$$
 عين نقط تقاطع المنحني (γ) والمنحني (γ) والمنحني المثل للدالة ها. ثم أحسب المساحة المحصورة بين المنحنيين (γ) و (γ) و المستقيمين ذو المعادلتين : $\omega = -1$ و $\omega = +1$. ($\|\vec{e}\| = \|\vec{o}\| = 1$ سم).

10 - الأجوية :

1 - 1 - حل التمرين 9 - 1 : 10

$$\frac{1+^{3}\omega^{2}-}{2(1+^{3}\omega)}$$

نلاحظ أن ها = تا وبالتالي نستنتج أن الدالة ها هي دالة أصلية للدالة تا . 2 - تعيين الدالة الأصلية للدالة تا حيث ϕ (0) = -3 : بما أن ها دالة أصلية للدالة تا فإن ϕ (س) = ها(س) + جـ حيث جـ ϵ ج . ϵ ومنه ϵ (0) = -3 ϵ ها(0) + جـ = -5 و منه جـ = -5 لأن ها(0) = 0 . لإن ϵ (س) = ϵ . ϵ . ϵ . ϵ .

10 - 2 - تعيين قيم ا ، ب ، جدتى تكون ها دالة أصلية للدالة تا . لدينا : ها دالة أصلية للدالة تا⇔ها = تا ومنه :

$$\frac{4 + 2 \, \text{wh} \, \text{w} = \left[4 + 2 \, \text{wh} \, \left(+ + \frac{2}{4} \, \text{wh} \, \right) \right] \Leftrightarrow (\text{wh}) = (\text{wh})}{4 + 2 \, \text{wh}} + \frac{2}{4 + 2 \, \text{wh}} = \frac{4 + 2 \, \text{wh}}{4 + 2 \, \text{wh}}$$

$$\frac{1}{3} = \begin{cases} 1 = 3 \\ 0 = -2 \\ 0 = -4 \end{cases}$$

$$0 = -2 \\ \Leftrightarrow 4 = -4 + 8 \\ \Leftrightarrow 0 = -4$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 4 = 3 \\ \Rightarrow -4 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 4 = 3 \\ \Rightarrow -4 \end{cases}$$

. $\overline{4+^2}$ سالتالي : ها(س) = $\frac{1}{3}$ (س) د بالتالي : ها

10 - 3 - حساب التكاملات غير المحدودة:

. نفاس. $(5 - \omega + 2)$ (س+3): نفاس. $(3+\omega)$ تفاس. - 1

نستخدم طريقة تغيير المتحول بوضع ع $= -0^2 + 6$ س= 5 ومنه: تفاع = (2 + 6) تفاس

. ساف (3+س) =
$$\frac{e^{-\frac{1}{4}}}{2}$$
 - ساف (3+س) = $\frac{e^{-\frac{1}{4}}}{2}$ - ساف (3+س) = $\frac{e^{-\frac{1}{4}}}{2}$ - $\frac{e^{-\frac{1}{4}}}}{2}$ - $\frac{e^{-\frac{1}{4}}}{2}$ - $\frac{e$

$$\left(1 + \frac{1}{4 - \omega}\right) - \omega 2 + 2\omega \frac{3}{2} = \omega \sin \left(\frac{1}{2(4 - \omega)} - 2 + \omega 3\right) \leq 2$$

$$1 + \frac{1}{4 - \omega} + 2\omega 2 + 2\omega \frac{3}{2} = 2$$

$$1 + \frac{1}{4 - \omega} + 2\omega 2 + 2\omega \frac{3}{2} = 2$$

$$2 + \frac{1}{4 - \omega} + 2\omega 2 + 2\omega \frac{3}{2} = 2$$

تفاس.
$$= \frac{\omega}{1+2}$$
 آتا(س) تفاس $= 3$

ومنه
$$\frac{1}{2}$$
 عنه $\frac{1}{2}$ عنه $\frac{1}{2}$

$$\frac{\pi}{3} - \omega^2$$
) تفاس = $-\frac{\pi}{3}$ (2س - ω^2) تجب (2س - ω^2) تجب

. $\lim_{n \to \infty} \frac{1}{n} = \lim_{n \to \infty} \frac{1}{n} = \lim_$

$$= \frac{3\xi}{3} = \frac{3\xi}{3}$$

$$\frac{3}{3} = \frac{3}{3} = \frac{3}{3}$$

تفاس = $\frac{w}{3}$ تفاس التجزئة. (w) تفاس $= \frac{3}{3}$ تفاس التجزئة.

$$\left. \begin{array}{ccc} z = \omega & z = 0 \\ \hline \frac{1}{2(1+\omega)^2} - z = \omega \end{array} \right\}$$
 ومنه $\left. \begin{array}{ccc} z = \omega & z = 0 \\ 0 & 0 \end{array} \right\}$: نضع:

وبالتالي :

$$\frac{1}{2(1+\omega)2}$$
 تفا $\frac{1}{2(1+\omega)2}$ تفا $\frac{1}{3(1+\omega)}$ تفا $\frac{1}{3(1+\omega)}$ سفا $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2(1+\omega)}$

التجزئة. -1 تا الس=1 س=1 س تفاس . نستخدم طريقة التكامل بالتجزئة.

$$2 = \omega$$
 تفا س $= 2$ ومنه $= 2$ ومنه $= 2$ تفا س ومنه $= 2$ تخب س تفا س $= 2$

. س تفاس = - س تجب س 2 س تجب س - س تفاس = - س تجب س - س تجب س - س تجب س - س تجب س تفاس .

ثم نحسب رس تجب س تفاس بنفس الطريقة .

$$\alpha = \alpha$$
 تف س $\alpha = \alpha$ وَبُوضِع : $\beta = \alpha$ تف س $\alpha = \alpha$ وَبُوضِع : β تفا $\alpha = \alpha$ تف س

. $= -\omega^2$ جب س جب $= -\omega^2$ تجب س جب $= -\omega^2$ تجب س جب $= -\omega^2$

.
$$\frac{2}{m}$$
 $\frac{2}{m}$ $\frac{$

ومنه جب
$$2$$
 $=$ $\frac{2}{2}$ $=$ $\frac{2}{2}$ رومنه جب $\frac{2}{2}$ $=$ $\frac{2}{1}$ رومنه جب $\frac{2}{2}$ رومنه $\frac{2}{2}$ رومنه جب $\frac{2}{2}$

$$(2 + 2 + 2)$$
 تفاس $(2 + 2 + 2)$ تفاس $(2 + 2 + 2)$ تفاس $(2 + 2 + 2)$ تفاس تفاس $(2 + 2 + 2)$

$$\frac{2}{+}\left(\omega_{2} + \frac{1}{2}\right)\frac{1}{2} - \omega_{2} = \frac{1}{2}$$

$$=\frac{1}{4}$$
 ہے، ہے $=\frac{1}{4}$

$$.2 + \omega 3 - {}^{3}\omega = (\omega) + 0 2 - 2 \omega = (\omega) - 4 - 10$$

$$.2 + \omega 3 - {}^{3}\omega = (\omega) + 0 2 - 2 \omega = (\omega) - 4 - 10$$

$$.2 + \omega - (\omega) - (\omega$$

$$(1 - \omega) - (1 - \omega)^{2} \omega = . (1 - ^{2}\omega) (1 - \omega) = . (1 - ^{2}\omega) (1 - \omega) = . (1 + \omega) (1 - \omega) (1 - \omega) = . ^{2} (1 - \omega) (1 + \omega) = . ^{2}$$

-2 حساب المساحة المحصورة بين المنحنى (γ) ومحور الفواصل .

 $0 \leq (\omega)$ دینا : \forall س \in ج : تا (ω) = $(\omega - 1)^2$ ومنه : \forall س \in ج : تا

نستنتج أن المنحني (γ) فوق محور الفواصل وبالتالي : \forall س \in ج : \int_{-1}^{0} تا (ω) تفاس =

$$\frac{7}{3} = \left[1 - 1 - \left(\frac{1}{3} - \right)\right] - 0 = \left[\frac{2}{2} - \omega - \frac{3}{2}\right] = 0$$
 وحدة $\left(1 + \omega - 2 - \omega\right)_{1-1}^{0}$

= 2 حساب المساحة المحصورة بين (γ) و َ (γ) و المستقيمين الذين معادلتهما γ 1 + = 0

 2 ($1-\omega$) ($1+\omega$) = (ω) (ω) - تا(ω) = \forall : نا (ω) ابنا الم فإن : \forall س \in $\begin{bmatrix} 1 - 1 & + 1 \end{bmatrix}$: س + $1 \geq 0$ و َ (س - $1) ^2 \geq 0$ ومنه يكون

(w) ا = 1 (س= 1) (س= 1) ا = 1 (س= 1) = 1 (س= 1) (س= 1

وبالتالى المنحنى (ي) فوق المنحنى (γ) عندئذ: المساحة هي:

 $(1+\omega^2 - \omega^2 - \omega^3)$ مے = 1 (س) تفاس = 1 تفاس = 1 تفاس اتفاس = 1 تفاس اتفاس اتفاس میں انتہاں اتفاس اتفا

$$\left(1 - \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4}\right) - \left(1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} - \frac{1}{4}\right) = \begin{bmatrix} 1 + \begin{bmatrix} 2 & 3 & 4 \\ -1 & 2 & 3 \end{bmatrix} - \frac{4}{3} & 4 \end{bmatrix} = 2$$

$$\frac{2}{3} - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} - \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

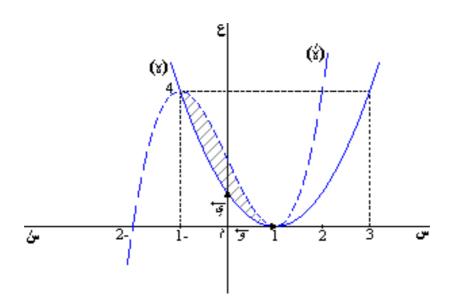
$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} - 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} = 2$$

$$2 - 2 = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} +$$

$$\frac{2}{4}$$
سم $\frac{4}{3}$



الدالة اللوغاريتمية والدالة الأسية

- . الأهداف من الدرس: تزويد الطالب بأداة رياضية جديدة من خلال تعريفه بهذه الدوال وخواصها الجبرية والتحليلية.
- تمكين الطالب من إستغلال هذه الأدوات في بعض التقنيات التحليلية مثل التكامل وحل بعض المعادلات التفاضلية.
 - تعميم الدراسة إلى الدوال اللوغاريتمية والأسية ذات الأساس الكيفى.

المدة اللازمة لدارسته: 10 ساعات.

الدروس الواجب مراجعتها: درس الدوال الأصلية.

المراجع الخاصة بهذا الدرس: كتاب الرياضيات للسنة $3 \div /3 + 0$ المعهد التربوي الوطنى.

تصميم الدرس

- تمهید.
- 1 الدالة اللوغارتمية النيبيرية.
 - 2 الدالة الأسية النيبيرية.
- 3 الدالة اللوغارتمية ذات الأساس الكيفى.
 - 4 الدالة الأسية ذات الأساس الكيفى.
 - 5 تمارين التصحيح الذاتي.
 - 6 الأجوبة.

تمهید:

عدد سكان بلد ما، إنخفاض حرارة جسم، النشاط الإشعاعي لبعض المواد، مدة تصفية دواء في الدم هي ظواهر طبيعية مختلفة يُعبّر عن تغيراتها بواسطة الدوال الأسية أو اللوغاريتمية.

هذا يدل على أهمية هذه الدوال في الدراسات العلمية بالإضافة إلى أهميتها في الرياضيات.

لا يمكن إذن لمن يرغب في اكتشاف ثقافة علمية ولو كانت متواضعة أن يجهلها.

نحاول في هذا الدرس أن نعرفك أيها الطالب بهذه الدوال وخواصها الجبرية والتحليلية الأساسية.

1- الدالة اللوغارتمية النبيرية: (*).

1 - 1 - تعریف و نتائج مباشرة:

1 - 1 - 1 - طرح المسألة:

لقد رأينا في درس الدوال الأصلية أنه لا يوجد دستور تكامل للدالة : $m\mapsto \frac{1}{m}$ لأن $m\mapsto \frac{1}{m}$

ر +1
$$\frac{1+ 0}{m} = \frac{1+ 0}{m}$$
 الدستور 0 س تفاس = $\frac{1+ 0}{1+ 0}$ لا يطبق في حالة ر

 $\left[\begin{array}{c}1\\-\infty\end{array}\right]$ لكن الدالة س $\longrightarrow \frac{1}{m}$ تقبل دو اللا أصلية في كل من المجالين $\left[\begin{array}{c}1\\-\infty\end{array}\right]$ ، $\left[\begin{array}{c}0\end{array}\right]$

لأنها مستمرة في المجالين. لندرس إحدى الدوال الأصلية لها المعرفة في المجال] 0 ، $+\infty$ [والتي تنعدم عندما m=1

1 - 1 - 2 - تعریف :

نسمي الدالة اللوغاريتمية النيبيرية أو "لوغارتم نبيري" الدالة الأصلية للدالة: $\frac{1}{w} \longrightarrow \frac{1}{w}$ المعرفة على المجال $0 \rightarrow \infty$ [والتي تنعدم عندما $w \rightarrow \infty$ الرمز " لو " .

ولدينا حسب التعريف السابق : مهما كان العدد س في المجال] 0 ، $+\infty$ [

لو س =
$$\int_{1}^{\infty} \frac{1}{d}$$
 تفاط.
$$(لو س) = \frac{1}{w}.$$
لو 1 = 0.

1 - 1 - 3 - إستنتاجات من التعريف :

الدالة " لو " قابلة للشتقاق (الدالة المشتقة هي س \longrightarrow س

وبالتالي مستمرة على المجال] 0 ، $+\infty$ [.

• " Le متزايدة " تماما على المجال] 0 ، $+\infty$

$$(\ \ \ \ \ \ \ \) = 0 \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \)$$
 لأن $\frac{1}{\omega} > 0$ إذا كان $: \omega \in (0, +\infty)$

• مهما كان س من المجال] 0 ، $+\infty$ فإن :

لو س $0 > 0 \Leftrightarrow 0 < m < 1$ لأن الدالة " لو " متزايدة تماما.

 $1 = \omega \Leftrightarrow 0 = \omega$ لو س

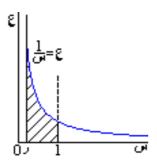
1 لو س $> 0 \Leftrightarrow$ س > 1 لأن الدالـة "لو" متزايدة تماما أي س $> 1 \Leftrightarrow$ لوس $> 0 \Leftrightarrow$ لوس

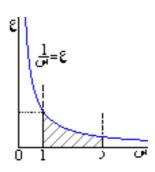
الخلاصة:

"لو" دالة معرفة، مستمرة ، قابلة للاشتقاق ومتزايدة تماما على المجال 0 ، $+\infty$ ويكون لو س موجبا من أجل m>1 معدوما من أجل m=1 وسالبا من أجل m>1

1 - 1 - 4 - التمثيل الهندسي :

حسب ما رأينا في حساب المساحات وحسب تعريف "لو" فإن : لو ر هي مساحة الحيز $\frac{1}{m} = \frac{1}{m} \cdot m = 0 \cdot m = 0 \cdot m$ المحدد بالمنحنيات التي معادلتها : $\frac{1}{m} = \frac{1}{m} \cdot m = 0 \cdot m$





$$0<$$
ر $<1\Leftrightarrow$ 1 $>$ نفاس <0 ، ر $<1\Leftrightarrow$ 1 کلور >0

1 - 2 - الخواص الجبرية:

: الخاصة الأساسية - 1 - 2 - 1

ليكن افي ج $_{+}^{*}$ والدالة ها : ج $_{+}^{*}
ightarrow$ ج حيث ها(س) = لو اس اذا سمينا ي الدالة : س =(w) = (w) = (w)

$$\frac{1}{m} = \frac{l}{m} = \frac{(m)_{ig}}{(m)_{ig}}$$

هذا معناه أن "ها" دالة أصلية لِ س $\longrightarrow \frac{1}{-}$ مثل الدالة "لو" وبالتالي الفرق ها(m) – لو س

عدد ثابت وليكن ك.

إذن : ها(س) - لو س = ك ، لنعين ك بأخذ س = 1 فيكون لدينا : ها(1) - لو 1 = ك أي ها(1) = ك (لأن لو 1 = 0).

أي لوا . 1 = ك . يعني لوا = ك .

وبما أن ها(س) = لو س + ك فإن : لوا س = لو س + لوا .

وباعتبار أن ا و س عددان موجبان تماما وكيفيان يكون لدينا :
$$\forall$$
 (ا ، ب) \in \uparrow \uparrow : لو ا ب = لوا + لو ب .

$$\frac{1}{1}$$
 ب عدد حقیقي موجب تماما لدینا : لو (ب \times $\frac{1}{1}$) = لو ب + لو $\frac{1}{1}$ ب ب عدد حقیقي موجب تماما لدینا : لو $\frac{1}{1}$ ب ب عدد حقیقي موجب تماما لدینا : لو $\frac{1}{1}$ = لو $\frac{$

الكن لو (ب
$$\times \frac{1}{-}$$
) = لو 1 = 0 . إذن لو ب + لو $\frac{1}{-}$ = 0 أي :

2 - 3 - 2 - 1 - نتبجة

$$\forall \ (1 \ , \ \dot{\psi}) \in \mathcal{T}_{+}^{*} \times \mathcal{T}_{+}^{*} : le(\frac{1}{\dot{\psi}}) = le(1 \times \frac{1}{\dot{\psi}}) = le1 + le \frac{1}{\dot{\psi}} = le1 - le\psi.$$

: ذن

1 - 2 - 4 - نتيجة 3 :

لنبرهن أولا على صحة الدستور من أجل كل ن من ط بالتراجع.

- من أجل ن = 0 لدينا : لو 0 = لو 1 = 0 و َن لو 1 = 0 . لو 0 = 0 . لو 0 = 0 . لو 1 . لو 1 . فالدستور محقق من أجل ن = 0
- لنفرض أن الدستور محقق من أجل ن يعني أن : لوا = ن لو ا . ولنبر هن أن الدستور المحقق من أجل ن +1. أي : لوا $^{(+1)}$ = ((+1)) لوا. لدينا : لوا $^{(+1)}$ = لو((+1) = لوا $^{(+1)}$ = لوا $^{(+1)}$ = (+1) لوا $^{(+1)}$ = (+1) لوا $^{(+1)}$ = (+1) لوا $^{(+1)}$. فهو محقق من أجل كل ن من (+1).

نمدد مجال صحة الدستور إلى بأخذ $1^{-\dot{i}} = \frac{1}{1}$ و ($\dot{i} \in d$)

1 - 2 - 5 - نتبجة 4 :

$$\forall$$
 ا $\in \mathcal{T}_{+}^{*}$ ، \forall ن $\in \underline{d}^{*}: Le^{\dot{U}} = \overline{l}$ Lel .

 \forall ا $\in \mathcal{T}_{+}^{*}$ ، \forall ر $\in \boldsymbol{\geq}$: Lel $=$ ر Lel .

البرهان

ا) - لو
$$(\sqrt[6]{\hat{V}})^{\dot{0}} = \dot{v}$$
 لو $(\sqrt[6]{\hat{V}})^{\dot{0}} = \dot{v}$ او لو $(\sqrt[6]{\hat{V}})^{\dot{0}} = \dot{v}$

1 - 3 - الدراسة التحليلية للدالة اللوغارتمية النبيرية:

: ∞+ عند − 1 − 3 − 1

* الدالة "لو" قابلة للاشتقاق على المجال] 1 ، 2 [ومستمرة على المجال [1 ، 2] ، يوجد إذن عدد جمن] 1 ، 2 [بحيث: لو2 = لو1 + (2) لوج (حسب نظرية التزايدات المنتهية)

يعني : لـو2 =
$$0 + 1$$
. $\frac{1}{-}$ أي لـو2 = $\frac{1}{-}$ مع العلـم أن $1 < = < 2$ أي أن $\frac{1}{-} < 1$ ومنه : $= < < 1$ ومنه : $= < < 1$ ومنه : $= < < 1$

$$\frac{1}{2}$$
 کلو $\langle 1.$ لکن لو 4 = لو 2 = 2 لو 2.

 \cdot الإن 1 < 1 ومنه ن< ن لو4 < 2 ن

. 12 < 4ن ان 12 < 1ن

نعلم أن "لو" دالة متزايدة تماما إذن:

$$\forall$$
 س \in $\overset{*}{\mathcal{T}}_{+}^{:}:$ س $>$ $\overset{b}{\hookrightarrow}$ لوس $>$ $\overset{b}{\hookrightarrow}$ وَ لو $\overset{*}{\hookrightarrow}$ $>$ ن إذن :

• لنبين أن نهالو = + ∞ و لإثبات ذلك يكفي أن نبين أنه : مهما كان العدد الحقيقي + ∞

الموجب ب يوجد عدد موجب المحيث : س $> 1 \Rightarrow 1$ لو س

لیکن ب> 0 یوجد عدد طبیعی ن بحیث : ن $- 1 \le$ ب< ن.

لنضع $1 = 4^{0}$ يكون لدينا :

$$m>1\Rightarrow m>4$$
 وَ $m>4$ \Rightarrow Lem $p>0$.

$: {}^{\dagger}0$ - 1 - 2 - 3 - 1

لنبین أن:
$$0$$
 نها لو ∞

: الما $\omega \to +\infty$ ، نما $\omega \to +\infty$ النضع ع

نها لو
$$w=$$
 نها $=\frac{1}{1}$ نها لو $=-\infty$. $0 \longrightarrow +\infty$ نها لو $=-\infty$. $0 \longrightarrow +\infty$

: - 3 - 3 - 1 خلاصة

"لو" دالة مستمرة ومتزايدة تماما على المجال $0 | 0 | +\infty$ بالإضافة إلى أن : نها لو = $-\infty$ و َنها لو = $+\infty$ إذن : 0^+ "لو" تقابل من 0 ، $+\infty$ [إلى $-\infty$ ، $+\infty$ [. وباعتبار أن لو(ا . ب) = لوا + لوب نحصل على

الخلاصة:

لو تشاكل تقابلي من الزمرة (ج $_{_{+}}^{^{*}}$ ، imes) إلى الزمرة (ج،+).

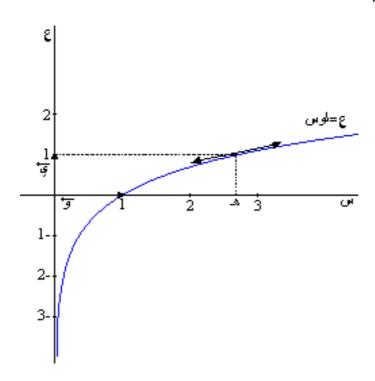
موجب وحيد نرمز له هـ بحيث : لو هـ = 1. نعلم أن : لو 2 < 1 <لو 4 (أنظر إلى اً قيمته (π) أي أن 2 < a < 4 بصفة أدق يبرهن أن ها عاد أصم (مثل π) قيمته المقربة إلى 10 بالنقصان هي: |هـ = 2,718

1 - 3 - 5 - تغيرات الدالة و تمثيلها البياني:

حسب كل ما سبق يمكن تلخيص تغيرات الدالة في الجدول التالي:

∞+	هـ	1	0	س
+	+	+		1_
				س
⊗+ ▼	1	0		لوس

التمثيل البياني:



$$1 - 6 - 3 - 1$$
 نهایة $\frac{L_0}{m}$ عند $0 = \frac{L_0}{m}$ نها $0 = \frac{L_0}{m}$ نها $0 = \frac{L_0}{m}$

 $] \infty + (1)$ المعرفة على المجال المعرفة المحال المعرفة المعرف

$$\overline{w} \sim 2 - 10$$
 ب نا(س) = لوس

$$1 < m$$
 الله $\frac{1}{\sqrt{m}} > \frac{1}{\sqrt{m}} > \frac{1}{\sqrt{m}}$ الله $\frac{1}{\sqrt{m}} = \frac{1}{\sqrt{m}} - \frac{1}{\sqrt{m}} = \frac{1}{\sqrt{m}}$

.
$$1 < w$$
 اذا کان $0 > 0$ هذا يعني أن $\frac{1}{w} - \frac{1}{w} - \frac{1}{w}$ هذا يعني أن $\frac{1}{w} - \frac{1}{w} = 0$ هذا يعني أن $\frac{1}{w} - \frac{1}{w} = 0$

* تـاً (س) < 0 و َتـا(1) < 0 في $[1 ، +\infty[$ معناه أن تا متناقصة في المجال وأكبر قيمة لها سالبة وهذا معناه:

$$0 > (\omega)$$
تاً (ω) $= 0 + (1)$ $= 0$

$$\frac{2}{\sqrt{|w|}}$$
 وبعد تقسيم الأطراف الثلاثة على w نجد $\frac{2}{|w|}$

$$0 = \frac{2}{\sqrt{|\omega|}}$$
ولكن : نها $\infty \to \infty$

$$0 = \frac{\text{Le m}}{\text{W}}$$
 إذن حسب نظريات النهايات نستنتج $\text{W} = 0$

$$1 - 3 - 3 - 1$$
 عند 0 :

 $1 = \frac{(w+1)}{w}$
 $1 = \frac{(w+1)}{w}$
 $1 = \frac{(w+1)}{w}$
 $1 = \frac{(w+1)}{w}$

حساب مشتق الدالة "لو" عند +1 يعطينا:

$$1 = \frac{1}{1} = \frac{(\omega + 1)}{\omega}$$
 لو $(1) = \frac{1}{\omega} = \frac{1}$

$$1 - 8 - 3 - 1$$
 - $8 - 3 - 1$ - $8 - 3 - 1$ - $8 - 3 - 1$ - $9 - 1$ - $9 - 1$

البرهان:

هـذه الـنـهـايـة مـن أشكـال عديم التعيين $(\infty \times \infty)$. لنضـع $\omega = \frac{1}{2}$ ، لمـا س $\omega \to 0^+$ ، ع

$$0 = \frac{1}{1}$$
 نها س لو س = نها $\frac{1}{1}$ لو $\frac{1}{2}$ نها $\frac{1}{2}$

1 - 3 - 9 - 3 - مشتق الدوال من الشكل 0 - 3 - 1

إذا كانت تا دالة قابلة للشتقاق ولا تنعدم في المجال ل فإن الدالة المركبة ها المعرفة على ل بالمساواة ها(س) = لو | تا(س) | قابلة للأشتقاق على ل ويكون لدينا : [لو | تا(س) | $\frac{\tilde{\omega}(\omega)}{\tilde{\omega}(\omega)} = [$

البرهان:

تا قابلة للاشتقاق وبالتالي مستمرة على ل ولا تنعدم في هذا المجال هذا يعني أن لها إشارة ثابتة في ل.

یکون : ها(س) = لو | تا(س) | = لو [تا(س)]
ومنه ها(س) = لو َ [تا(س)] × تا(س) =
$$\frac{1}{\text{تا(س)}}$$
 × تا(س) .

$$\frac{\ddot{\omega}}{\omega} = \frac{\ddot{\omega}}{\omega}$$
 . $\frac{\ddot{\omega}}{\omega} = \frac{\ddot{\omega}}{\omega}$.

* إذا كان تـا(س)< 0 فـي ل :

ومنه: هاَ(س) = لو
$$\times [- تا (س)]$$
.

$$\frac{(\omega)}{(\omega)} = [(\omega)] \times \frac{1}{(\omega)} = [(\omega)]$$
 ای هارس $= (\omega)$

10 − 3 − 1 10 − 3 − 1

$$\frac{(m)}{(m)}$$
 هي كل مجال لا تنعدم فيه الدالة تا فإن الدوال الأصلية للدالة ها $= m$ هي تا $= m$

وبالأخص:
$$\frac{1}{\omega}$$
 تفاس = لو $| \omega | + 2$.

$$\frac{\sqrt{1+2}}{1+2} = (\omega)$$
 . $\frac{\omega^2}{1+2} = (\omega)$. $\frac{\omega^2}{1+2}$

.
$$\pm (1 + 2)$$
 نفاس = لو $\pm (1 + 2)$ + ك = لو $\pm (1 + 2)$ الذن : $\pm (1 + 2)$ نفاس = لو $\pm (1 + 2)$

. (لأن:
$$m + 1 > 0$$
 من أجل س من ج)

2 - الدالة الأسية النبيرية:

2 - 1 - تعريف الدالة الأسية النبيرية:

2-1-1- **مقدمة**: رأينا في الدرس السابق أن "لو" تقابل مستمر وقابل للاشتقاق من \mathbf{F}_{+}^{*} نحوج، نستنتج من هذا أن هذه الدالة تقبل دالة عكسية تقابلية مستمرة وقابلة للاشتقاق من \mathbf{F}_{+}^{*} نحوج .

2 - 1 - 2 - تعریف:

نسمي دالة أسية ذات الأساس ه (أو النبيرية) الدالة العكسية للدالة "لو" و نرمز لها " أسية ".

لدينا إذن:

$$(\forall \ \omega \in \Upsilon)$$
 $(\forall \ \exists \in \Upsilon_+^*): \exists = \text{lure} (\omega) \Leftrightarrow \omega = \text{Le} \exists$

: - 1 - 2 - نتائج

أ - "أسية " معرفة في ج وقيمتها في ج * فهي موجبة تماما.

$$u \in \nabla_{+}^{*}$$
 أسية [لوس] = u .

(
$$\forall$$
 $w \in \mathcal{T}$) لو [أسية w] = w .

$$= -$$
 لو $1 = 0 \Leftrightarrow$ أسية (0)

$$L_0 = 1 \Leftrightarrow l_0 = a$$
.

2 - 2 - الخواص الجبرية للدالة الأسية:

: - 2 - 2 - الخاصة الأساسية

البرهان: بما أن "لو" تباين يكفي أن نبين أن:

$$\frac{1}{(-+)} = \frac{1}{(-+)} = \frac{1}{(-+)} = \frac{1}{(-+)}$$
 وَأَسِيةَ (١ - ب) $= \frac{1}{(-+)}$

ب - ∀ م و ≧ : أسية (م) = هـ ً .

وبما أن "لو" دالة متباينة فإن النتيجة الأولى محققة.

نستنتج من هذا أن أسية (۱ – ب) = أسية [1 + (-+)] = أسية $(1) \times (1)$

$$=\frac{1}{\text{أسية}(1)} \times \frac{1}{\text{أسية}(1)} = \frac{1}{\text{أسية}(1)}$$

ب - لو (هـ م) = م لو هـ = م. 1 = م.

لو (أسية م) = م.

ج - لو [أسية (م ١)] = م ١.

لو [أسية (١)] = م لو [أسية (١)] = م ١ .

من خلال الخواص الجبرية أسية (0) = 1 ، أسية (1) = هـ، أسية (ن) = هـ أسية (1) + ب) = أسية (١) \times أسية (ب) .

نلاحظ أنها خواص القوى حيث الأساس هو "ه" والمتغير يلعب دور الأساس فإذا وضعنا : أسية (س) = هـ $^{\omega}$

تصبح كتابة الخواص السابقة على الشكل:

- (\forall $\omega \in \neg$): Le \bullet
- (∀ س∈ چ ً): هـ وس = س.

$$. = 1$$

• \forall (1 , ψ) \in \forall \times \Rightarrow : \triangle

•
$$\forall$$
 (1 , ψ) $\in \pi \times \pi : \mathbb{A}^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{\mathbb{A}^{-\frac{1}{2}}} = \frac{\mathbb{A}^{-\frac{1}{2}}}{\mathbb{A}^{-\frac{1}{2}}} = \frac{\mathbb{A}^{-\frac{1}{2}}}{\mathbb{A}^{-\frac{1}{2}}}$

 $\bullet \; (\; \forall \; \mathsf{l} \in \mathsf{T} \;) \; (\; \forall \; \mathsf{l} \in \mathrel{\rellet}{ \succeq}) \; : \; [\; \mathsf{L}^{\mathsf{l}} \;] \; = \mathsf{L}^{\mathsf{l}} \; .$

ملاحظة:

خواص الأسية تعمم خواص القوى إلى الأس الحقيقي وتكون هذه الدالة تشاكلا تقابليا من (+ , +) إلى $(+ , \times)$

2 - 3 - الدراسة التحليلية للدالة الأسية ذات الأساس ه:

2 - 3 - 1 - خواص مستنتجة من التعريف:

كدالة عكسية للدالة "لو "، الدالة الأسية معرفة، مستمرة ، قابلة للاشتقاق ومتزايدة تماما على ج.

: -2 - 3 - 2

لدينا : $(\forall w \in \mathcal{T}) (\forall g \in \mathcal{T}_{+}^{*})$ ع = هـ $\Leftrightarrow w = \mathsf{Leg} g = \mathsf$

ومنه (هـ ") =
$$\frac{1}{1} = \frac{1}{1} = 3 = هـ "".$$

البرهان:

الیکن lpha < 0 کیفی فانه یوجد اlpha < 0 بحیث سlpha < 0 نضع اlpha < 0 سنطع ا \Leftrightarrow س < لو α و س < لو α هـ < هـ <

 $lpha > \overset{\circ}{}$ ه اي س $< lpha > \overset{\circ}{} = lpha > \overset{\circ}$ - ب - النهاية عند $+\infty$ = $+\infty$

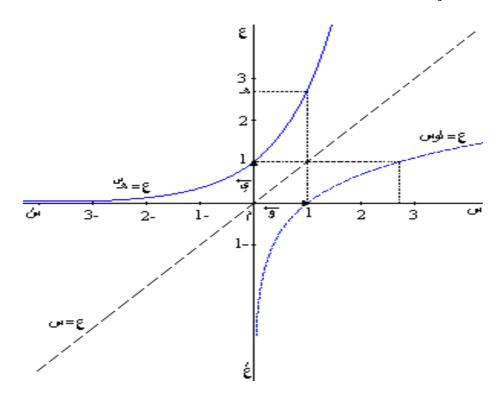
البرهان : ليكن + 0 لنضع + 1 البرهان : ليكن ا س > ا ⇔ س > لوا و َ س > لو ب ⇒ هـ × هـ . ب > لوب \Rightarrow هـ \rightarrow ب و منه س > ا \Rightarrow هـ \rightarrow ب

2 - 3 - 4 - تغيرات الدالة و تمثيلها :

تلخص النتائج السابقة في الجدول التالي:

	*		
∞+	1	0 ∞-	س
+	+	+	(هـ ّ)
∞+ ▼	A	1 0	س هـ

التمثيل البياني للدالة الأسية:



$$: 0$$
 عند $\frac{1-^{\omega}}{\omega}$ عند $= 1-5-3-2$

لنبرهن على النتيجة التالية :
$$1 = \frac{1 - \frac{m}{\omega}}{\omega} = 1$$
 س $\rightarrow 0$ س

حساب مشتق ه "عند الصفر يعطينا:

$$:(\infty+)$$
 عند $\frac{\omega}{\omega}$ عند $-2-5-3-2$

البرهان:

لنضع ط = هـ أي س = لوط .

 $b \to +\infty$, $b \to +\infty$, $b \to +\infty$, $b \to +\infty$ و َ م نه $(^+0=\frac{\underline{d}}{\underline{d}})$ نها $\frac{\underline{d}}{\underline{d}}=\frac{\underline{d}}{\underline{d}}=\frac{\underline{d}}{\underline{d}}=+\infty$. (لأن نها $\underline{d}=0$) نها $\underline{d}=0$) نها $\underline{d}=0$

لنضع m=-d ، لما $m\to -\infty$ ط $\to +\infty$ ومنه

$$(\infty + \frac{\omega}{\omega}) = \frac{\omega}{\omega} = \frac{\omega}{\omega} = 0$$
. (لأن نها $\omega = -\omega$ نها $\omega = -\omega$

2 - 3 - 3 - 4 - 3 مشتق الدالة المركبة س \rightarrow هـ الدالة المركبة المركبة الدالة المركبة الدالة المركبة الدالة المركبة الدالة الد

إذا كانت تا قابلة للاشتقاق في مجال ل فإن الدالة المركبة س \longrightarrow هـ قابلة للاشتقاق في المجال ل ويكون لدينا : [هـ تا(س) \times هـ المجال ل ويكون لدينا المجال ل علم المجال ل علم المجال ل علم المحال المحال

البرهان:

تطبيق مباشر لدستور اشتقاق دالة مركبة.

مثال : أحسب يَ(س) إذا كان : ي(س) = هـ

الحل: يَ(س) = (جب س) . هـ تجب س

: دستور تکامل آخر

$$\frac{2}{4}$$
 = $\frac{1}{2}$ =

3 - الدالة اللوغاريتمية ذات الأساس الكيفى:

إذا كان 1 عنصرًا من au_+ $= \{1\}$. نسمي لوغارتم ذو الأساس الدالة التي نرمز لها لغم والمعرفة كما يلي : \forall س $\in \mathcal{F}_{+}^{*}$: لغم (س) = $\frac{\text{Le } w}{\text{Le } 1}$.

مثلا: لغ
$$_{10}$$
 (س) = $\frac{\text{Le } w}{\text{Le } 10}$ ، $\frac{\text{Le } w}{\text{Le } 2}$.

3 - 2 - الخواص الجبرية للدوال الوغارتمية:

 $\{1\}$ نستنتج من التعريف أنه مهما كان افي ج $\{1\}$ ومهما كان س و ع في \mathbf{f}_{\perp} و ن في \mathbf{E}_{\perp} فإن :

$$1 = (1)$$
 و َ لغم $(1) = 0$ و َ لغم $(1) = 1$ لغم $(2) = 1$ لغم $(3) = 1$ لغم $(3) = 1$ لغم $(3) = 1$ لغم $(3) = 1$

3 - 3 - الدراسة التحليلية للدوال اللوغارتمية:

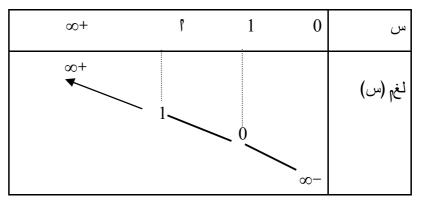
3 - 3 - 1 - الخاص الناتجة مباشرة من التعريف:

- مهما كان 1 في $_{+}^{*} = \{1\}$ فإن " لغ " دالة معرفة ومستمرة وقابلة للاشتقاق على $_{+}^{*}$ (فهي من الشكل ك . لو).
 - حساب المشتق: [لغم (س)] = $\frac{\text{Le } w}{\text{Le } l}$ = $\frac{1}{\text{Le } l}$ [Le w] = $\frac{1}{\text{Le } l}$. entry laming: [Lغم (w)] = $\frac{1}{\text{Le } l}$. entry laming: $\frac{1}{\text{Le } l}$ > 0 e lغم متزايدة تماما. $\frac{1}{\text{Le } l}$ | $\frac{1}{\text{Le } l}$ > 0 e lغم متناقصة تماما.

: النهايات - 2 - 3 - 3

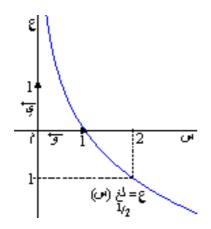
3 - 3 - 3 - 3 جدول التغيرات وتمثيل الدوال اللوغارتمية:

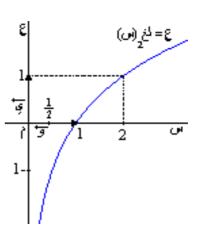
نلخص تغيرات الدالة في الجدولين التاليين :
$$1 < 1$$



1 > f > 0

∞+	1	P	0	س
			∞ +	
		1/	/	لغم (س)
	0			
∞ ★		••	••	





: - 3 - 3 - تغيير الأساس

 $^*_{+}$ إذا كان * و س $^*_{-}$ عددان من $^*_{+}$ الإدا كان * و س

لدینا : لغم (س) =
$$\frac{\text{Le } w}{\text{Le l}}$$
. لغم (س) = $\frac{\text{Le } w}{\text{Le l}}$.

$$3 - 3 - 3 - 1$$
 اللوغارتم العشري:

$$1 = (10)$$
 نغ $_{10}$ ، نغ $_{10}$ ، نغ $_{10}$. نغ

لدينا الخاصة الأساسية للوغارتم العشري:

. ن
$$\in \underline{d} : L_{0_{10}}(10^{\circ}) = 0$$
 ن لو $(10)_{10} = 0$ ن

ومنه لو₁₀ (س × 10
$$^{\circ}$$
) = لو₁₀(س) + ن .

4 - الدوال الأسية ذات الأساس الكيفى:

4 - 1 - تعریف و نتائج مباشرة:

: - 1 - 1 - 4 مقدمة

لقد رأينا في الدرس السابق (3.3.3) أن الدالة "لغم" تقابل مهما كان الأساس ا. وكل تقابل يقبل دالة عكسية.

4 - 1 - 1 - تعریف :

نسمي دالة أسية ذات الأساس $(1 \in \mathcal{T}_+^* - \{1\})$ الدالة العكسية للدالة اللوغارتمية ذات الأساس (لغم) نرمز لها أسية 0

: - 2 - 1 - 4

" أسية " تشاكل تقابلي من (ج ، +) إلى (ج
$$_{+}^{*}$$
 ، ×) (راجع موضوع الدالة العكسية لتشاكل تقابلي). منه : \forall (س،ع) \in ج $_{-}^{2}$: أسية (س+ع) = أسية (س) × أسية (ع)

 \cdot و \forall س \in ج : أسية <math> (س) > 0 .

4 - 1 - 3 - الترميز النهائي:

لنفس الأسباب التي ذكرناها فيما يخص الأسية النبيرية نضع : أسيةم (س) = m

لكن لدينا : ع = أسية (س)
$$\Leftrightarrow$$
 س = لغم (ع) = $\frac{\text{Le }3}{\text{Le }1}$.

$$e^{2}$$
 e^{2} $e^{$

4 - 2 - الخواص الجبرية لِ أسية ،:

مهما کان س و َع في ج و َ ا في ج
$*$
 - {1} .
$$\frac{1}{\sigma} = \frac{1}{\sigma} \times \frac{1}{\sigma} \frac{1}{\sigma} \times \frac{1}{\sigma} \times \frac{1}{\sigma} = \frac{1}{\sigma} \times \frac{1}{\sigma}$$

فيما يخص النتائج الثلاث الأولى يكفي أن نرجع إلى الشكل : $1^{m} = a$ أما النتيجة الأخيرة فنضع : $= 1^{m}$ يكون لدينا : $(1^{m})^{3} = 1^{3} = 4^{3} = 4^{2}$

$$\frac{1}{160} = \frac{1}{160} = \frac{1$$

$^{\circ}$: "الدراسة التحليلية للدالة س

= 1 - 3 - 4

مهما كان ا في ج * - $\{1\}$ فإن الدالة س \rightarrow الله مستمرة على ج لأنها دالة عكسية لدالة مستمرة ونهاياتها هي:

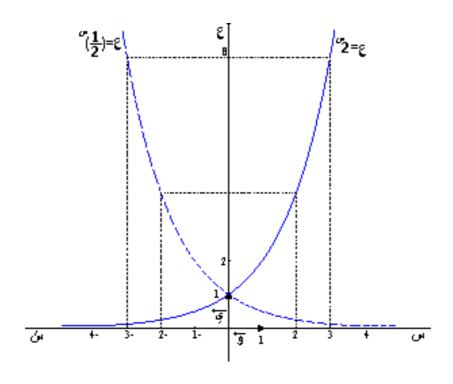
البرهان:

يكفي الرجوع إلى الشكل
$$1^{m} = a^{m}$$
 .

: - 2 - 3 - 4 - تغيرات الدالـة

- إذا كان ١ < ١ . فإن الدالة متزايدة تماما.
- إذا كان 0 < 1 < 1 فإن الدالة متناقصة تماما.

$$-\frac{1}{2}$$
 \longrightarrow التمثيل البياني للدالتين س \longrightarrow 2 و س \longrightarrow 0



5 - تمارين التصحيح الذاتى:

5-1 -عين مجموعة تعريف كل من الدالتين العدديتين : تا : س \longrightarrow لو [لو (لوس)] و

$$\mathbb{A} = \mathbb{A} \left(\frac{1+\omega}{1-\omega} \right).$$

: حل 6 - 2 - 2 - 4 المعادلات أو جمل المعادلات التالية

$$\frac{7}{3} = \frac{1}{3} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3} = \frac{1}{3}$$
 $\frac{7}{2} = \frac{1}{2}$
 $\frac{7}{2} = \frac{1}{2}$
 $\frac{7}{2} = \frac{1}{2}$
 $\frac{7}{2} = \frac{1}{2}$

5 - 3 - عين النهايات التالية:

اً - نها (س - لو س).
$$\infty$$
+∞

$$\cdot \overset{*}{\longrightarrow} \frac{1}{1} + \frac{1}{1} \frac{1}{1} \cdot \frac{1}{$$

4-5 - أحسب المشتقات التالية و التكاملات التالية : أ - (س لوس) .

$$\cdot \left(\left| \frac{1+\omega}{1-\omega} \right| \right) - \left(\left| \frac{1+\omega}{1-\omega} \right| \right) \right)$$

$$-\left(3+\frac{1+\omega}{2}-\frac{2}{\omega}\right)^{-1}$$

د
$$-\frac{\omega}{1+\frac{2}{\omega}}$$
 تفا س

.
$$\frac{1+w}{1-w}$$
 - س - س - لو $\frac{w+1}{1-w}$ - أدرس الدالة : تا : س - س

وأرسم منحنيها البياني في المستوي المنسوب إلى معلم متعامد ومتجانس

6 - أجوبة التصحيح الذاتي:

$$0 - 1 - 1$$
 - نعلم أن " لو " دالة معرفة على المجال $0 + \infty$

$$] \infty +$$
، ه $] =$ اهم، الدالة تا هم الدالة تا كالدالة تا كال

$$1 + i - 1 = \frac{1+\omega}{\omega-1}$$
 معرفة إذا كان : $\frac{1+\omega}{1-\omega} > 0$ وهذا محقق في المجال ف = $1 - 1 + 1 = 1$.

$$(11 + \omega) = (2 + \omega) + (3 + \omega) = Le (\omega + 2 - 6)$$

$$11 - < 0$$
 وَ س $> - 2$ وَ س $> - 3$ وَ س

$$] \infty +$$
 ، 2 $-$ [يعني في المجال

یکون لدینا :
$$-2 - 1 - 2$$
 بخون لدینا

$$(3 + \omega)$$
 او $(\omega + 11)$ لو $(\omega + 2)$ لو $(\omega + 3)$ لو $(\omega + 11)$ لو $(\omega + 11)$ اي $(\omega + 11)$ اي $(\omega + 3)$

$$5 - = 0$$
 أي س $1 = 1$ أو س $1 = -5$

لكن المعادلتان الأولى والأخيرة متكافئتين في المجال]-2 ، $+\infty$

$$\frac{7}{-3} = \frac{8}{4} + \frac{3}{4}$$
ب) الجملة: $\frac{7}{3}$
لها معنى إذا كان س وَع ينتميان إلى المجموعة $\frac{7}{3}$

لوس ع = $\frac{7}{2}$

في هذه المجموعة يكون لدينا:

$$\frac{7}{3} = \frac{4 - 4 \cdot 4}{1 \cdot 4 \cdot 4} + \frac{1 \cdot 4 \cdot 4}{1 \cdot 4 \cdot 4} = \frac{7}{3} = \frac{6 \cdot 4}{3} + \frac{1 \cdot 4 \cdot 4}{3} = \frac{7}{3} = \frac{6 \cdot 4}{3} + \frac{1 \cdot 4 \cdot 4}{3} = \frac{7}{3} = \frac{7}{2} = \frac{7}{2} = \frac{7}{2} = \frac{1}{2} = \frac{7}{2} = \frac{7}{2}$$

(1)
$$0 = 2 - \omega^{\omega} = 2 - \omega^{\omega$$

إذا وضعنا : $d = a^{-1}$ فإن حل المعادلة (1) يرجع إلى حل المعادلة $d^{-1} = 0$ التي تقبل الحلين : 2 و $d^{-1} = 0$ وحيث $d^{-1} = 0$.

ومنه $a^{m}=2\Leftrightarrow m=$ لو 2 و $a^{m}=-2$ مستحیلة لأن $a^{m}>0$ یبقی الحل الوحید للمعادلة هو : m= لو 2

: حساب النهایات - 3 − 6

 $(\infty-\infty)$ اً نها (m-1و س) تظهر على الشكل غير المعين " $(\infty-\infty)$ " س $\to+\infty$

$$(0 = \frac{Lew}{\omega}) = (dew) = ($$

$$\frac{0}{-1}$$
ب - نها $\frac{1}{-1}$ نها $\frac{0}{-1}$ نها

$$\begin{pmatrix} * \\ 1 \end{pmatrix}$$
 لنضع ط $= 1$ س أي س $= \frac{d}{1}$

لما $\omega \to 0^+$ ، ط $\to 0^+$. ویکون لدینا :

$$l = \frac{(b+1)}{b}$$
 نها $+ \frac{b}{0} = \frac{(b+1)}{b} = \frac{b}{0} + \frac{b}{0} = \frac{(b+1)}{b} = \frac{(b+1)}{b} = \frac{(b+1)}{b}$ نها $+ \frac{b}{0} = \frac{(b+1)}{b} =$

$$(1 = \frac{1 + d}{d})$$
 لأن نها $0 + d$ ط $+ 0$

$$\frac{\omega}{\Delta}$$
 ج $\frac{\omega}{2}$ نها $\frac{\omega}{2}$ تظهر على الشكل " $\frac{\omega}{2}$ غ"ير المعين. $\omega \to +\infty$ س

لنضع س = 2 ط يكون لدينا:

$$\infty + 2$$
 $= \frac{b2}{2}$ نها $= \frac{b}{2}$ لأن : نها $= \frac{b}{2}$ (نهاية واردة في الدرس).

: -4-6

$$] \infty + , 1[\cup]1 + , 1 - [\cup]1 - , \infty - [= $=$$$

وحسب خواص الدوال المركبة فإن تا مستمرة على كل مجال من ف

[الدالة تا فردية لأن : مهما كان س في ف (-m) ف و َ :

$$\left| \frac{1+\omega}{1-\omega} \right|$$
 تا $\left| \frac{1-\omega}{1+\omega} \right| = -\omega -$ لو $\left| \frac{1-\omega}{1+\omega} \right| = -\omega +$ لو $\left| \frac{1+\omega}{1-\omega} \right| = -\omega +$ لو $\left| \frac{1+\omega}{1-\omega} \right| = -\omega +$

$$\left(\omega \right) = -\left(\left| \frac{1+\omega}{1-\omega} \right| \right) = -$$
 تا $\left(\omega \right)$

يمكن إذن أن نكتفي بدراسة الدالة تا في المجموعة:

[0,1] ∞ + [0,1] [0,1]

ب) النهايات:

$$\left(\left|\frac{1+\omega}{1-\omega}\right|\right) = \text{نها}$$

$$\omega \to +\infty$$

$$\omega \to +\infty$$

$$0 \leftarrow \left| \frac{1+\omega}{1-\omega} \right|$$
 اومنه لو $\omega + \leftarrow 0$ لما س $\omega + \leftarrow 0$ اما س

$$\infty+=(\omega)=+\infty$$
 إذن نها $\omega\to+\infty$

$$0 \leftarrow (1- \omega)$$
 و $2 \leftarrow (1+ \omega)$ ، $1+ \leftarrow \omega$

$$\infty+\leftarrow \left| \dfrac{1+\omega}{1-\omega} \right| \rightarrow +\infty$$
 وَ $\omega+\leftarrow \left| \dfrac{1+\omega}{1-\omega} \right| \rightarrow +\infty$

$$\infty - = (س) = -\infty$$
 ومنه نها تا

ج) اتجاه التغيرات:

[المشتق:

$$\frac{1+\frac{2}{\omega}}{1-\frac{2}{\omega}} = \frac{2}{(1+\omega)(1-\omega)} + 1 = \left(\frac{1-\omega}{1+\omega} \times \frac{2-\omega}{2(1-\omega)}\right) - 1 = (\omega)$$

إشارة المشتق هي إشارة العبارة س 2 يعني:

[-1] $(\omega) < 0 \Leftrightarrow \omega \in]-1$ +1

:	التالي	التغيرات	جدول	السابقة	من الدراسة	نستنتج
---	--------	----------	------	---------	------------	--------

∞+	1+	0	1-	∞-	س
	+	_	-	+	تاً(س)
+		0	×+	8	تا
α	o− ∞−			∞−	

د) التمثيل البياني:

*نظراً إلى كون تا فردية ومنه كون المبدأ مركز تناظر لمنحني تا في المعلم (a,b) المتعامد والمتجانس يكفي أن نعين بعض النقاط الواقعة في نصف المستوي المتعلق بالمجال (a,b) بالمجال (a,b)

$$0 = \left| \frac{1}{1} \right|$$
 تا $0 = 0$ الو

$$0.6 - = 1.1 - .50 = 3$$
 نـا $\frac{1}{2} = (\frac{1}{2})$ نــا

$$1,2 - = 7$$
نا $\frac{3}{4} = (\frac{3}{4})$ نا

$$0.9 = 3$$
تا $-2 = (2)$ تا

$$3.5 = \frac{5}{3}$$
نا (4) = 4 الو

$$+\infty$$
النهایة: نها تا $=+\infty$

يعني أن المستقيم الذي معادلته = 1 هو مستقيم مقارب لمنحني الدالة وهو كذلك بالنسبة إلى المستقيم الذي معادلته = -1.

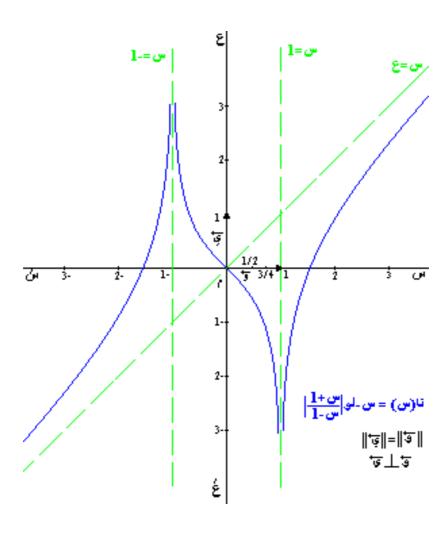
أما النهايتان: نها تا
$$(w)=+\infty$$
وَ نها تا $(w)=-\infty$ فتشيران إلى $w\to-\infty$

إمكانية وجود مستقيم مقارب مائل.

$$0 = \left[\frac{1+\omega}{1-\omega} \right] - \frac{1+\omega}{\omega} = \left[\omega - (\omega) \right] = \frac{1+\omega}{\omega} =$$

وهاتان النهايتان تدلان على أن المستقيم الذي معادلته ع = س هو مستقيم مقارب مائل للمنحنى البياني للدالة تا.

التمثيل البياني:



فهرس السلسلة 6

تتضمن هذه السلسلة درسا واحدا هو:

مركز المسافات المتناسبة

مركز المسافات المتناسبة

الأهداف من الدرس: *توسيع مفهوم مركز الثقل الذي سبقت دراسته في حالات محدودة (نقطتين أو ثلاثة)

- *التعرف على أداة هندسية جديدة يمكن استغلالها في مسائل هندسية مختلفة.
 - *تزويد الطالب بأداة رياضية أساسية لدراساته العليا في علم الميكانيك.
- * تمرن الطالب على استغلال مركز المسافات المتناسبة لتعيين بعض المجموعات النقطية المعرفة بخاصة مميزة تدخل فيها المسافات.

المدة اللازمة لدراسته: 6 ساعات

الدروس التي ينبغي مراجعتها: الأشعة، الجداء السلمي، تقسيم قطعة بنسبة معلومة. المراجع الخاصة بهذا الدرس: الكتاب المدرسي لأقسام: السنة الأولى ثانوي (مركز المسافات المتناسبة)

السنة الثانية ثانوي (الجداء السلمي)

السنة الثالثة ثانوي /ع + ر المعهد التربوي الوطني.

تصميم الدرس

تمهيد

- 1 تعريف مركز المسافات المتناسبة
- 2 طريقة إنشاء مركز المسافات المتناسبة
 - 3 تطبيق
 - 4 تمارين التصحيح الذاتي
 - 5 الأجوبة

تمهيد:

رأيت أيها الطالب في السنوات الماضية دور منتصف قطعة مستقيمة أو مركز دائرة في حل بعض المسائل الهندسية المتعلقة بهاتين المجموعتين النقطيتين كما رأيت كذلك دور مركز الثقل في التوازن في علم الميكانيك، وحتى مركز المسافتين المتناسبتين في توازن كتلتين مختلفتين.

كل هذه المسائل ومسائل أخرى تعالج بواسطة مفهوم أساسي وهو مركز المسافات المتناسبة لجملة من النقاط مرفوقة بمعاملات. سنوسع في هذه الفقرة دراسة هذا المفهوم من نقطتين أو ثلاثة إلى عدة نقاط وسنرى تطبيقات هندسية مختلفة لهذا المفهوم.

1 - تعريف مركز المسافات المتناسبة

1 - 1 - دراسة الدالة الشعاعية لليبنيز:

$$\forall \alpha + \dots + \frac{1}{2} \cdot 0 \cdot \alpha + \dots + \frac{1}{2} \cdot 0 \cdot \alpha + \frac{1}{2} \cdot 0 \cdot \alpha = (0) \quad (0$$

إذا كانت نَ نقطة كيفية تختلف عن ن يكون لدينا:

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \alpha + \dots + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \alpha + \frac{1}{1} \cdot \frac{1}{2} \cdot \alpha = (i)$$

ومنه:

$$\left(\underbrace{\dot{\gamma} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\varphi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \dots + \left(\underbrace{\dot{\gamma} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\gamma}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\gamma} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\gamma}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\gamma} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\gamma}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \left(\underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} - \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \dots + \underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \dots + \underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} \right) \cdot \underline{\alpha} + \dots + \underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}} \dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}}_{\underline{\dot{\psi}}}_{\underline{\dot{\psi}}} - \underbrace{\dot{\dot{\psi}}_{$$

فإن تأ (ن) - تأ (ن) يبقى معدوماً مهما كانت ن ونَ وهذا يعني أن الشعاع تأ (ن) ثابت ومستقل عن النقطة ن.

وهذا يعني أن الدالة تا متباينة وأن الشعاع \overline{i} (ن) متعلق بالنقطة ن. فهل توجد في هذه الحالة نقطة ه بحيث : \overline{i} (ه)= $\overline{0}$?

لتكن م نقطة ثابتة فيكون لدينا:

 $\left[\frac{1}{1} \alpha + \dots + \frac{1}{2} \alpha + \dots + \frac{1}{2} \alpha + \frac{1}{1} \alpha \right] \alpha + \dots + \frac{1}{2} \alpha$

* نتيجة :

إذا كانت المانت المان

وهي النقطة المعرفة بالمساواة:

$$\left[\frac{1}{2^{\lceil \rho \rceil}} \alpha + \dots + \frac{1}{2^{\lceil \rho \rceil}} \alpha + \frac{1}{1^{\lceil \rho \rceil}} \alpha + \frac{1}{1^{\lceil \rho \rceil}} \alpha \right] \frac{1}{2^{\lceil \alpha \rceil} \alpha + \dots + \frac{1}{2^{\lceil \alpha \rceil}} \alpha + \dots + \frac{1}{2^{\lceil \alpha \rceil$$

حيث م نقطة كيفية مأخوذة كمبدأ

نسمي مركز المسافات المتناسبة لهذه الجملة النقطة الوحيدة ه التي تحقق:

$$\overline{0} = \frac{1}{2} \alpha + \dots + \frac{1}{2} \alpha + \frac{1}{2} \alpha + \frac{1}{2} \alpha + \frac{1}{2} \alpha$$

1 - 3 - إحداثيات مركز المسافات المتناسبة:

رم، وَ، يَ ، كَ) معلم كيفي للفضاء (ف)، ا
$$(\frac{\alpha}{1})$$
 ، (ف) جملة (غ) معلم كيفي للفضاء (ف)، ا

من النقاط في (ف) إحداثياتها على التوالي:

المسافات المتناسبة لهذه الجملة حيث إحداثياتها (س،ع،ص).

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{\alpha} & \frac{1}{\alpha} &$$

$$\frac{\frac{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 2^{\alpha} + 1^{\alpha} + \alpha}{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}}{\frac{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}} = \omega$$

$$\frac{\frac{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}}{\frac{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}} = \omega$$

$$\frac{\alpha + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}}{2^{\alpha} + \dots + 2^{\alpha} + 1^{\alpha}} = \omega$$

1 - 4 - خواص مركز المسافات المتناسبة:

1 - 4 - 1 - نظرية :

لا يتغير مركز المسافات المتناسبة لجملة من النقاط إذا استبدلنا جزءاً من هذه الجملة بمركزه الجزئي مرفوقا بمجموع معاملات النقاط المستبدلة.

البرهان:

لتكن : $1 \choose 1 \alpha \choose 1 \beta \binom{\alpha}{2} \binom{\alpha}{2} \binom{\alpha}{2} \binom{\alpha}{1} \binom{\alpha}{1$

$$\cdot \left(\underline{\alpha} \right) \underline{\beta} , \dots, \left(\underline{\alpha} \right) \underline{\beta} , \dots, \left(\underline{\alpha} \right) \underline{\beta}$$

يكون لدينا:

 $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \frac{1}{2}$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \frac{1}{2}$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha = \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha + \alpha + \alpha$ $\alpha + \dots + \alpha$

وهذه $\alpha + \dots + \frac{1}{2}$ م أل $\alpha + \dots + \frac{1}{2}$ م أل $\alpha + \dots + \frac{1}{2}$ وهذه المساواة تعرف مركز المسافات المتناسبة

ه الذي هو وحيد إذن ه = ه (ارجع إلى النتيجة 1.1).

1 - 4 - 2 - نظرية :

لا يتغير مركز المسافات المتناسبة لجملة من النقاط إذا ضربنا كل المعاملات في نفس العدد الحقيقي غير معدوم.

البرهان:

ليكن هـ مركز المسافات المتناسبة للجملة المركز المسافات المتناسبة للجملة : $(\alpha)_1$ ، $(\alpha)_2$ ، $(\alpha)_3$ ، $(\alpha)_4$ وهـ مركز المسافات المتناسبة للجملة :

ا را ط می از را معدوم.
$$(\alpha \, b)_{2}$$
 از را ط معدوم. $(\alpha \, b)_{2}$ از را ط معدوم. $(\alpha \, b)_{1}$ از را ط معدوم. $(\alpha \, b)_{2}$ از را ط معدوم. $(\alpha \, b)_{1}$ الدینا $(\alpha \, b)_{2}$ ا

$$\left[\left(\frac{1}{2} \alpha + \dots + \frac{1}{2} \alpha + \dots + \frac{1}{2} \alpha + \frac{1}{2} \alpha + \dots + \frac{1}{2} \alpha +$$

وهــــذا تعـــريف هــــمريف هـــمرکـــز المســافات المتناســـبة للجملـــة: $(\alpha)_1$ الجمالــة وهــذا تعــريف هــمريف هــَ عــه.

1 - 5 - مركز الثقل لجملة من النقاط:

1 - 5 - 1 تعريف: يسمى مركز المسافات المتناسبة لجملة من النقاط مركز ثقل إذا كانت كل المعاملات متساوية.

: 2 - 5 - 1

 $0 \neq \alpha + \dots + 2 + \alpha + \alpha$ يتحول الشرط $\alpha = \alpha = \dots = 2 + \alpha = \alpha$ يتحول الشرط $\alpha = \alpha = \alpha = \alpha$ ي حال المعاملات معدومة.

 $\frac{1}{2}$ يمكن ضرب كل المعاملات في -2 2 محسب ما سبق وحسب النظرية (1 – 4 – 2) يمكن ضرب كل المعاملات في -2

ويُعرّف حينئذ مركز الثقل ه بالمساواة:

$$0 = \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{2} + \frac{1}{1}$$

أو المساواة:

$$\left[\frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{2} \right] \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$

إذن يمكن إعتبار مركز ثقل عدة نقاط كمركز المسافات المتناسبة لهذه النقاط كل منها مرفوقة بالمعامل 1.

1 - 5 - 3 - إحداثيات مركز الثقل:

الدساتير الخاصة بإحداثيات مركز المسافات المتناسبة تتبسط إلى:

$$\frac{2^{e+....+2^{e+}1^{e}}}{2^{e+....+2^{e+}1^{e}}} = e^{\frac{2^{e+....+2^{e+}1^{e}}}{2^{e+....+2^{e+}1^{e}}}} = e^{\frac{2^{e+....+2^{e+}1^{e}}}{2^{e+...+2^{e+}1^{e}}}} = e^{\frac{2^{e+....+2^{e+}1^{e}}}{2^{e+...+2^{e+}1^{e}}}} = e^{\frac{2^{e+....+2^{e+}1^{e}}}{2^{e+...+2^{e+}1^{e}}}}}$$

2 - طريقة إنشاء مركز المسافات المتناسبة:

2 - 1 إنشاء مركز الثقل:

2 - 1 - 1 - مركز ثقل نقطتين:

إذا كانت ا و ب نقط تان م تمايزتان و ه مركز ثقلهما فيكون لدينا:

$$\overset{\leftarrow}{\mathbb{A}} = \overset{\leftarrow}{\mathbb{A}} = \overset{\leftarrow$$

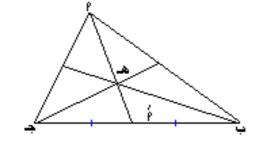
ومنه ه منتصف القطعة [اب]

2 - 1 - 2 - مركز ثقل ثلاث نقاط ا ، ب ، ج :

مركز الثقل ه يحقق : هـ أ + هـ ب + هـ ج = $\overline{0}$.

وإذا عوضنا الجملة ب (1) ، ج (1) بمركز الثقل لهما وليكن (منتصف [ب ج]) مرفوق بالمعامل 2 فيكون لدينا:

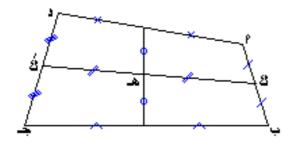
 $0 = \overleftarrow{1} = 2 + \overleftarrow{1}$



.
$$2 - = \frac{\sqrt{1 - 4}}{\sqrt{1 - 4}}$$
: يعني $0 = \sqrt{1 - 4}$ يعني المستقيم (۱۳) تحقق هـ $1 + 2$ هـ $1 = 0$ يعني

هـ هـ ي النقطة الواقعة على ثلثي القطعة [١] إبتداء من ا وهي نقطة تقاطع المتوسطات في المثلث (إذا كانت النقاط الثلاثة ليست على استقامة واحدة)

2 - 1 - 3 - 1 - 2



نعوض النقاط أو ببمنتصف القطعة [أب] مرفوق بالمعامل 2 والنقطتين جد، د بمنتصف [جد] مرفوق بالمعامل 2. وهو همنتصف القطعة [ك ك].

يبين الشكل طريقة إنشاء مركز الثقل لأربع نقاط في المستوي لكن الطريقة تبقى صحيحة في حالة أربع نقاط ليست من نفس المستوي.

2-2 انشاء مركز المسافات المتناسبة :

2 - 2 - 1 - مركز المسافات المتناسبة لنقطتين:

لتكن (α) و ب (β) جملة نقطتين حيث $\alpha \neq \beta + \alpha$ و و ه مركزهما للمسافات المتناسبة لدينا :

$$\alpha$$
.هـن = β أي α هـن β المـن = β

من الواضح أن ه على إستقامة واحدة مع أو ب ومنه : $\beta = -\frac{1}{1}$. هـ $\alpha \Rightarrow -\frac{1}{1}$ هـ $\alpha \Rightarrow -\frac{1}{1}$

$$\frac{\beta}{\alpha}$$
 – نسبة (۱، ۰) هـ تقسم الثنائية $\frac{\beta}{\alpha}$ هـ $\frac{\beta}{\alpha}$

مثال ۱: (2) ، ب (5–)

٩ ---- د

<u>هـ ب = 5</u>

2-2-2 مركز المسافات المتناسبة لثلاث نقاط أو أكثر :

نبحث عن مركز المسافات المتناسبة للنقطتين الأوليتين ونعوض النقطتين بمركزهما مرفوق بمجموع المعاملين وهكذا بتكرار العملية يتناقص عدد النقاط حتى يصل إلى 2 أي حتى نصل إلى الحالة السابقة.

مثال : (1)، ب (1-) ، ج (+1).

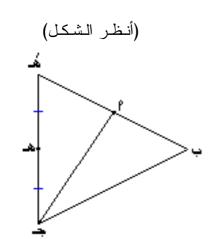
ليكن هـ مركز المسافات المتناسبة لـ ١٤(2) ،

ب (-1) وهو النقطة التي تقسم الثنائية (١،

$$\frac{1}{2}$$
 ومنه مركز المسافات المتاسبة $\frac{2}{2}$

للجملة (2)، ب (-1)، جـ (+1) هـ و مركـ ز المسافات المتناسبة للجملة : هـ (+1)، جـ (1) أي

منتصف القطعة [ه َ ج].



 2 = 2 - ن 2 - 2 - ن 2 -

لتكن γ ، γ . γ .

لدينا: نَأَ = نَمْ + مَنَ = نَنَ مْ + مَنَ = نَنَ مْ + مَنَ = أَنَ مُ + مَجَد

 $[\frac{1}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}] + \frac{2}{6}, \frac{1}{6}, \frac{1}{6}$

 $\frac{2}{1}$ أي : α ن $\frac{2}{1}$ ن $\frac{2}{1}$ $\frac{2}{1}$

 $= \gamma + \beta + \alpha$: دراسـة الحالـة الأولـي = 2 - 3

ن ب $\gamma + 2$ ن ن ج مجموعة النقاط ن حيث : α ن ن ب $\gamma + 2$ ن ن ج ك ك ن ك ن مج مجموعة النقاط ن حيث

(ك عدد حقيقي)

إذا كان $\gamma+\beta+\alpha$ المساواة السابقة تصبح:

نعلم أنه $\alpha = \frac{2}{\gamma}$ نعلم أنه $\alpha = \frac{2}{\gamma}$ ن رنب $\alpha = \frac{2}{\gamma}$ م $\alpha = \frac{2}{\gamma}$ م رنب $\alpha = \frac{2}{\gamma}$ رنب $\alpha = \frac{2}{\gamma}$

(أرجع إلى 1.1) لنسميه ش.

$$\frac{1}{2}$$
 $\frac{1}{2}$
 $\frac{$

$$\mathbf{d} = \left[\mathbf{d} - \mathbf{e} - \mathbf{e} \right] \cdot \mathbf{e} \cdot$$

تؤول المسألة إلى البحث على مجموعة النقاط ن التي تحقق : $\frac{1}{6}$ من $\frac{1}{6}$ حيث ل عدد حقيقي كيفي و $\frac{1}{6}$ شعاع معدوم معلوم.

فيكون : مَن
$$\overrightarrow{m} = \overline{\alpha}$$
 مَن $\overline{\alpha} = \overline{\alpha}$ مَن عَناد فيكون : مَن الله عَناد مَن الله فيكون : مَن الله عَناد الله عَناد

هذا معناه أن النقطة د ثابتة ومنه مجموعة النقاط ن هي المستوي (π) الذي يعامد (م) في النقطة د.

 $0 \neq \gamma + \beta + \alpha$: الحالة الثانية - 3 - 3

 (γ) ، (β) ، و ب (α) المتناسبة للجملة (α) و ب (β) ، ج

بتعويض مب ه في المساواة المفروضة فإن:

2
ن م 2 ن م 2

نتحصل على المساواة:

2
 هـب 2 مـب 2 هـب 2

$$=2$$
نه $=$ $\alpha+2$ نه $=$ $\alpha+2$ نه $=$ $(\gamma+\beta+\alpha)$

$$\varnothing =$$
پذا کان ر<0 : مج

* إذا كان ر>0: مج هي الكرة ذات المركز م ونصف القطر $\sqrt{\zeta}$.

4 - تمارين التصحيح الذاتى:

(1) المتناسبة للجمل (1) ، جـ ثلاث نقاط و ه ، ه ، ه مراكز المسافات المتناسبة للجمل (1) ، ب (2) ، جـ (3).

$$(1) \Rightarrow (3) \lor (2)$$

بين أن (١، ب، ج) و (ه، ه ، ه) لهما نفس مركز الثقل.

- (3) الدينا النقاط الثلاث : ا (3) منسوب إلى معلم متجانس (م، وَ، أَي) لدينا النقاط الثلاث : ا (3) ، ب (π) والنقطة د المعرفة بالعلاقة : π) المعرفة بالعلاقة : π) والنقطة د المعرفة بالعلاقة : π
- 1) بين أن د هو مركز المسافات المتناسبة للنقاط ١، ب، جوعين المعاملات المناسبة.
- 2) عين المعاملات α و β لكي تكون النقطة β ، نظيرة ابالنسبة إلى المبدأ α ، هي مركز المسافات المتناسبة للجملة α (α) و ب (α) ، جر (α).
 - 4-3-4 و بنقطتان متمايزتان من المستوي (π) و ك عدد حقيقي عين كلا من (π) (π)
 - (π) عنه (π)

5 - الأجوبة :

$$\bar{0} = 1 - 1$$
 - لنبين أن مركز ثقل (ه ، ه َ ، ه ً) هو مركز ثقل (۱ ، ب ، ج). لدينا $\bar{0} = \bar{0} = \bar{0} = 1 + 2 = \bar{0} = 1 + 2 = \bar{0}$ $\bar{0} = \bar{0} = \bar{0}$ ليكن $\bar{0}$ مركز ثقل المثلث $\bar{0}$ ، ب ، ج. لنفكك حدود العلاقات السابقة كما يلي :

$$\overline{0} = \left(\overline{-\omega} + \overline{\omega} - \overline{\omega}\right) 3 + \left(\overline{-\omega} + \overline{\omega} - \overline{\omega}\right) 2 + \left(\overline{-\omega} + \overline{\omega} - \overline{\omega}\right)$$

$$\overline{0} = \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) + \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) + \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) + \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2$$

$$\overline{0} = \left(\overline{-\omega} + \overline{\omega}\right) 2 + \left(\overline{-\omega} + \overline{\omega}\right) + \left(\overline{\omega} + \overline{\omega}\right) 3$$

$$\overline{0} = \overline{+} \overline{\omega} 3 + \overline{+} \overline{\omega} 2 + \overline{b} \overline{\omega} + \overline{\omega} = 6$$

$$\overline{0} = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} + \frac{1}{4} + \frac{1}{4} + \frac{1}{4} = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} = \frac{1}{4}$$

$$\overline{0} = \frac{1}{4} \underline{\omega} + \frac{1}{6} \underline{\omega} + \frac{1}{6} \underline{\omega} + \frac{1}{6} \underline{\omega} + \frac{1}{6} \underline{\omega} = \frac{1}{6} \underline{\omega}$$

وبجمع المساويات الثلاث نتحصل على:

$$\overline{0} = \left(\overline{-\omega} + \overline{-\omega} + \overline{\overline{0}}\right) + \left(\overline{0} + \overline{\overline{0}}\right) + \left(\overline{\omega} + \overline{\omega} + \overline{\omega}\right) + \left(\overline{\omega} + \overline{\omega}\right) = 0$$

لكن : $\overline{0}$ + $\overline{0}$ + $\overline{0}$ + $\overline{0}$ (من تعریف مركز الثقل)

 $\ddot{0} = \ddot{\omega} + \ddot{\omega} + \ddot{\omega} = \ddot{0}$ أي : $\ddot{\omega} = \ddot{\omega} + \ddot{\omega} = \ddot{\omega} = \ddot{0}$

وهذا يعنى أن @ هو مركز ثقل له (ه ، ه ، ه).

-2-5

إذن د مركز المسافات المتناسبة للجملة (-1) ، ب (+1) ، ج (+1).

2/ إحداثيا ا هما (-3 ،- 4). (نظيرة ابالنسبة إلى المبدأم) تكون ا مركز للمسافات

(1) ، (β) ، (α) ، المتناسبة للجملة ا

$$\frac{(2)1+(1-)\beta+(3)\alpha}{1+\beta+\alpha} = 3 - \begin{cases}
\frac{(2)1+(1-)\beta+(3)\alpha}{1+\beta+\alpha} = 3 - \\
\frac{(0)1+(1+)\beta+(4)\alpha}{1+\beta+\alpha} = 4 - \end{cases}$$

$$0 \neq 1+\beta+\alpha$$

$$(1+\beta+\alpha)3 - = 3+\beta-\alpha3$$

$$(1+\beta+\alpha)4 - = \beta+\alpha4$$

$$0 \neq 1+\beta+\alpha$$

$$6 - = \beta 2 + \alpha 6$$

$$4 - = \beta 5 + \alpha 8$$

$$\vdots$$

$$\frac{12}{7} = \frac{24}{14} = \begin{vmatrix} 6-6 \\ 4-8 \\ 14 \end{vmatrix} = \beta$$

$$\frac{11}{7} - \frac{22-}{14} = \begin{vmatrix} 2-6-\\ 5-4-\\ 14 \end{vmatrix} = \alpha$$

$$0 \neq 1+\beta+\alpha$$

$$0 \Rightarrow 1+\beta$$

1/4 له ور النقطتين 1 و ب الثابتتين في العبارة: ن 1 +ن ب ووجود نفس المعامل (+1) يؤدي بنا إلى إستعمال مركز ثقل النقطتين يعني منتصف القطعة $[1 \ v)$ وليكن v.

$$2\left(\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}+\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}\right)=2\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}=2$$
لدينا: ناء $2\left(\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}+\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}\right)=2$ لدينا: ناء $2\left(\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}+\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}\right)=2$ لاينا: $2\left(\overrightarrow{|}_{i}\overrightarrow{|}_{i}+2\right)=2$ لاينا: $2\left(\overrightarrow{|}_{i}\cancel{|}_{i}+2\right)=2$ لاينا:

المناقشة:

إذا كان: ك – 2 ي 2 2 العلاقة مستحيلة ومجموعة النقط ن التي تحققها خالية إذا كان: ك – 2 ي 2 2 المجموعة تشمل نقطة وحيدة وهي "ي" إذا كان: ك – 2 ي 2 2 المجموعة المجموعة هي دائرة مركزها ي ونصف قطرها:

$$\frac{2}{2} \log 2 - 4$$

2/ البحث عن مجموعة النقاط التي تحقق: ن 1^2 – ن ب 2 البحث عن مجموعة النقاط التي تحقق: ن 1^2 – ن ب 2 و َ 2 ($\frac{1}{1}$ و َ 2 و َ 2 و َ 2 و َ 2 و َ 2 و َ 2 و َ 2 و َ 2 و و تقدمال على:

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} = 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} = 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} = 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} = 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot \vec{y}) = 2 + 2 \cdot \vec{y}$$

$$\dot{\vec{y}} \cdot (\vec{y} \cdot$$

ومنه: ن ا 2 -ن ب 2 = 2 ا 2 - 2 ب 2 + 2 ن 2 ن 2 ا 2 و 2 ا 2 ب 2 + 2 ا 2 خي أ 2 ا لكن ي ا 2 - 2 ب 2 - 2 و 2 - 2 و 2 - 2 ا 2 - 2 الكن ي ا 2 - 2 ب 2 - 2 الكن ي ا 2 - 2 الكن ي أ - 2 المسقط العمودي له ن على (ا ب) فإن : 2 ونعلم أنه إذا كان هـ المسقط العمودي له ن على (ا ب) فإن : 2 و 2 - 2 المسقط العمودي له ن على (ا ب) فإن : 2 و 2 - 2 و 2 - 2 و 2 - 2 المسقط العمودي له ن على (ا ب) فإن : 2 - 2 و 2 - 2 المسقط العمودي الم

ت پ

ومنه العلاقة:

ن ا
2
 -ن ب 2 =ك تكافئها العلاقة $=4$ - $=4$ $=\frac{2}{2}$ $=\frac{2}{2}$ $=\frac{2}{4}$ أي $=\frac{2}{4}$ $=\frac{2}{4}$ $=\frac{2}{4}$ $=\frac{2}{4}$

وبما أن ك و الي ثابتين فإن يه ثابت

ومنه:

هـ ثابـتة، إذن الـنقطة ن تنتمـي إلـى المسـتقيم (
$$\Delta$$
) الـذي يعـامد (1 ب) فـي الـنقطة هـ المعرفة بالعلاقة : $\frac{\Delta}{2} = \frac{\Delta}{4}$.

وبالعكس إذا كان ن $\in (\Delta)$ فإن مسقطه العمودي على (أب) هو النقطة هـ (حسب

تعريف (
$$\Delta$$
)) التي تحقق : $\frac{\Delta}{2} = \frac{2}{\sqrt{2}}$ يعني العلاقة Δ التي تحقق : Δ التي تحقق : Δ

$$\Delta = 4$$
لكن $\Delta = 4$ ومنه مج = (Δ). (إذن ن تنتمي إلى مج) ومنه مج = (Δ).

تمارين

(ع) التكن المتتالية العددية (ع) المعرفة كما يلي:
$$1 = 0$$

$$3 = 1 \cdot 0$$

$$1 = 0$$

$$2 \cdot 0 = 1$$

$$2 \cdot 0 = 0$$

$$2 \cdot 0 = 0$$

$$2 \cdot 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$2 \cdot 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$2 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$1 = 0 = 0$$

$$2 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$3 = 0 = 0$$

$$4 = 0 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4 = 0$$

$$4$$

$$(2)$$
 أحسب المجموع $U_{0} = -1 + -1 + -1$

$$1-\frac{1}{1+1}$$
 3) اثبت أنه من أجل كل عدد طبيعي ن يكون : ل ن $\frac{1}{1+1}$ $\frac{1}{1+1}$ $\frac{1}{1+1}$ متباعدة.

(3 أوجد محولة المستقيم: a = 0 (محور الفواصل) وفق التحويل ل

□□) لتكن التحويلات النقطية المعرفة بالعبارات المركبة الآتية:

$$2+\omega\left(\frac{3v}{2}-\frac{1}{2}\right)=(\omega)$$
 تا : ص \leftrightarrow تا : ص \leftrightarrow تا :

ها: $ص \mapsto$ ها (ص) = ت ص-1

$$-1$$
 ص $\left(\frac{3\sqrt{}}{2} - \frac{1}{2}\right) = (ص)$ عا : ص \rightarrow عا : ص

1)عين التحويلين: عاه تا ، هاهتا

2) حدد طبيعة وعناصر التحويلات تا ، ها ، عا٥ تا

1) أثبت أن التحويل $_{1}$ تناظراً عمودياً حول مستقيم (Δ) يطلب تعيين معادلته.

2) عين التحويل $\frac{1}{2}$ ثم استنتج أن $\frac{1}{2}$ هو مركب تحويليين بسيطين $\frac{1}{2}$ يطلب تحديدهما.

$$1+$$
س $[(1-^2h)$ س المنتحويل ل عيث: $m \mapsto b$ ليكن التحويل ل عيث: $m \mapsto b$ حيث ط وسيط حقيقى.

من أجل أي قيمة لرطيكون التحويل ل

- 1) انسحاباً
- 2) تحاكياً نسبته 1.
- 3) دورانا ، عين عناصره المميزة
 - $3\sqrt{3}$ تشابهاً نسبته

$$\frac{\pi}{2}$$
 تشابهاً زاویته (5)

(VI) في المستوي المنسوب لمعلم $(a, \overline{c}, \overline{c})$ متعامد ومتجانس. نعتبر الدوران $\left(\frac{\pi 2}{a}, \frac{\pi}{c}\right)$ أوجد محولة المنحنيات الآتية وفق الدوران ر.

- 1) (د) دائرة مركزهام ونصف قطرها نق.
- 2) (د) دائرة مركزها النقطة (3 ، 2) ونصف قطرها نق
 - $0 = 4 + {}^{2} = {}^{2} = 0$ (2) (3)
 - 0 = 5 + 2 + 3 + 2 2 = 3 + 3 + 3 = 0 (4) (4)

VII) لتكن الدالة العددية تا للمتغير الحقيقي س المعرفة كما يلي:

$$1-\geq \omega$$
 ، $1+\omega+2+\omega^2$ $\geq 0 \geq \omega$ $1-\omega$ $\leq 0 \leq \omega$ $1-\omega$ $1-\omega$

- 1) عين في مجموعة التعريف الدالة تا وادرس استمرارها وقابلية اشتقاقها على ف.
- 2) أدرس تغيرات الدالة تا وارسم المنحني البياني الممثل لها في المستوي المنسوب لمعلم متعامد ومتجانس.
 - (lpha) أحسب م (lpha) مساحة الحيز من المستوي المحدد ب

$$\left\{ \left(\omega \right) \mid \alpha \leq \alpha / \left(\alpha \right) \right\}$$
 و س $-1 \leq \alpha \leq \alpha / \left(\alpha \right)$

 $^{\circ}$ ما هي نهاية م(lpha) عندما

(VIII) في المستوي المنسوب لمعلم متعامد ومتجانس (م، وَ، \overline{z}) نعتبر النقطة : ١ (1، 5) ، ب (2، 2) ، ج (4 ، 4)

- ، $(1+\alpha$ ، ب(5، المسافات المتناسبة للجملة : (5، المسافات المتناسبة المسافات (1
 - $(+ \alpha \alpha + \alpha)$. حیث وسیط حقیقی
 - عين مجموعة النقاط ث α عندما عين مجموعة النقاط عندما
 - : عين مجموعة النقط ن التي تحقق (3

$$25 = ^2$$
ن ب 2 6+2ن ب 2 6

IX) لتكن الدالة العددية تا لمتغير الحقيقي س المعرفة كما يلي : تا(س) =

رس
$$\frac{2}{1-2}$$
 . وليكن (ك) المنحني البياني الممثل لها في المستوي المنسوب $\frac{2}{1-2}$

لمعلم متعامد ومتجانس $(a, \overline{c}, \overline{c})$.

- 1) أدرس تغيرات الدالة تا
- 2) عين نقاط تقاطع المنحني (ك) مع المحورين ومع خط المقارب الأفقي
- 3) أعط معادلة المماس للمنحني (ك) عند نقطة تقاطعه مع الخط المقارب.